

Altivar 312

Преобразователи частоты
для асинхронных двигателей

Руководство по программированию

08/2010



Оглавление

Важная информация	4
Введение	5
Структура документации	7
Последовательность ввода в эксплуатацию	8
Ввод в эксплуатацию - предварительные рекомендации	9
Заводская конфигурация	10
Основные функции	11
Дополнительный выносной терминал ПЧ ATV31	13
Дополнительный выносной графический терминал ПЧ ATV61/ATV71	14
Дополнительный выносной терминал ПЧ ATV12	18
Структура таблиц параметров	19
Совместимость функций	20
Перечень функций, назначаемых на входы-выходы	22
Перечень функций, назначаемых на биты слов управления Сеть и Modbus	24
Перечень проверок	25
Программирование	26
Меню [ЗАДАНИЕ СКОРОСТИ] (rEF-)	30
Меню [НАСТРОЙКА] (SEt-)	31
Меню [ПРИВОД] (drC-)	39
Меню [ВХОДЫ-ВЫХОДЫ] (I-O-)	45
Меню [УПРАВЛЕНИЕ ЭП] (CtL-)	48
Меню [ПРИКЛАДНЫЕ ФУНКЦИИ] (FUn-)	60
Меню [УПРАВЛЕНИЕ ПРИ НЕИСПРАВНОСТЯХ] (FLt-)	86
Меню [КОММУНИКАЦИЯ] (COM-)	92
Меню [МОНИТОРИНГ] (SUP-)	94
Замена ATV31 на ATV312	99
Диагностика и устранение неисправностей	100
Перечень функций	105
Таблица сохранения конфигурации и настроек	106

Важная информация

Предупреждение

Внимательно прочитайте нижеследующую информацию и ознакомьтесь с устройством перед его установкой, вводом в эксплуатацию и обслуживанием. Приведенные далее сообщения могут встретиться в технической документации и на изделии. Они предупреждают пользователя о возможной опасности или привлекают внимание к важной информации.



Символ, предупреждающий о возможности опасного для здоровья человека поражения электрическим током



Аварийный сигнал, сигнализирующий о возможности опасного для здоровья человека поражения электрическим током. Соблюдайте все инструкции по безопасности, приведенные рядом с этим символом, во избежание любой ситуации, которая может привести к травмам или летальному исходу.

ОПАСНО

Сигнализация опасной ситуации, при которой возможны выход оборудования из строя, травмы или летальный исход.

ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ

Предупреждение о ситуации, которая может привести к выходу оборудования из строя, травмам или летальному исходу.

ВНИМАНИЕ

Привлечение внимания к потенциальной угрозе поражения электрическим током и выхода оборудования из строя.

ВНИМАНИЕ

ВНИМАНИЕ без предупреждающего символа означает потенциальную опасность, которая может привести к повреждению оборудования.

ВАЖНОЕ ЗАМЕЧАНИЕ

Аббревиатура и сокращения, используемые в данном документе без расшифровки, соответствуют перечню ЕСКД.

Обслуживание электрооборудования должно осуществляться только квалифицированным персоналом. Компания Schneider Electric не несет ответственности за возможные последствия использования данной документации неквалифицированным персоналом

© 2009 Schneider Electric. Все права защищены.

Внимательно изучите данное руководство перед началом работы с преобразователем частоты.

ОПАСНО

ОПАСНОСТЬ ПОРАЖЕНИЯ ТОКОМ, ВЗРЫВА ИЛИ ЭЛЕКТРИЧЕСКОЙ ДУГИ

- Прежде чем установить и запустить преобразователь частоты ATV312, внимательно изучите в полном объеме данное руководство. Установка, настройка и ремонт должны осуществляться квалифицированным персоналом.
- Защитное заземление всех устройств должно осуществляться в соответствии с международными и национальным стандартами.
- Многие элементы преобразователя частоты, включая печатные платы, подключены к сетевому питанию, поэтому **прикасаться к ним чрезвычайно опасно**.

Используйте только инструменты с электрической изоляцией.

- Если ПЧ находится под напряжением, не прикасайтесь к незэкранированным элементам и винтам клеммников.
- Не закорачивайте клеммы RA/+ и PC/- или конденсаторы промежуточного звена постоянного тока.
- Перед обслуживанием или ремонтом преобразователя частоты:
 - отключите питание, включая внешнее питание цепей управления, если оно используется;
 - повесьте табличку "Не включать - работают люди" на автоматический выключатель или разъединитель на входе ПЧ;
 - заблокируйте автомат или разъединитель в отключенном состоянии.
- ПОДОЖДИТЕ 15 минут для разряда конденсаторов фильтра звена постоянного тока. Затем следуйте приведенной в Руководстве по эксплуатации инструкции по измерению напряжения звена постоянного тока, чтобы убедиться, что это напряжение < 42 В. Светодиод ПЧ не является точным индикатором отсутствия напряжения в звене постоянного тока.
- Перед включением питания ПЧ установите на место все защитные крышки.

Несоблюдение этих указаний может привести к смерти или тяжелым травмам

ОПАСНО

НЕПРЕДВИДЕННОЕ ФУНКЦИОНИРОВАНИЕ УСТРОЙСТВА

- Прежде чем установить и запустить преобразователь частоты ATV312, внимательно изучите в полном объеме данное руководство.
- Установка, настройка и ремонт должны осуществляться квалифицированным персоналом.

Несоблюдение этих указаний может привести к смерти или тяжелым травмам.

ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ

ПОВРЕЖДЕННЫЙ ПРЕОБРАЗОВАТЕЛЬ ЧАСТОТЫ

Не устанавливайте и не включайте ПЧ или его дополнительное оборудование при наличии повреждений.

Несоблюдение этих указаний может привести к смерти, тяжелым травмам или повреждению оборудования



ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ

ПОТЕРЯ УПРАВЛЯЕМОСТИ

- Разработчик системы управления должен учитывать режимы, в которых возможна неисправность каналов управления, и предусмотреть средства аварийного управления для безопасного функционирования во время и после возникновения неисправности. В качестве таких средств могут рассматриваться, например, аварийная остановка и остановка и на выбеге.
- Для аварийного управления могут быть предусмотрены отдельные или дублированные каналы управления.
- К числу каналов управления могут относиться и коммуникационные. Необходимо учесть последствия непредвиденных задержек передачи данных или неисправности связи.^a

Несоблюдение этих указаний может привести к смерти, тяжелым травмам или повреждению оборудования

a. Более полная информация находится в документах NEMA ICS 1.1 (новое издание), «Safety Guidelines for the Application, Installation, and Maintenance of Solid State Control» и NEMA ICS 7.1 (новое издание), «Safety Standards for Construction and Guide for Selection, Installation and Operation of Adjustable-Speed Drive Systems».

Структура документации

Перечисленная ниже документация по преобразователю частоты Altivar 312 доступна на сайте компании Schneider Electric (www.schneider-electric.com) и на DVD (№ по каталогу VW3A8200).

Руководство по установке

Приводится описание установки и монтажа преобразователя частоты.

Руководство по программированию

Приводится описание функций, параметров и выносных терминалов.

Краткое руководство пользователя

Это упрощенная версия руководства по установке и программированию, которая поставляется с преобразователем.

Руководство по быстрому вводу в эксплуатацию

Приводится описание подключения и конфигурирования преобразователя для простого и быстрого пуска двигателя для простейших приводов. Этот документ поставляется с преобразователем.

Руководства по шинам и сетям Modbus, CANopen и т.д.

Приводится описание установки, подключения к сети, сигнализации, диагностики и конфигурирования коммуникационных параметров.

Также приводится описание коммуникационных сервисов протоколов.

Руководство по коммуникационным параметрам

Приводится описание процессов управления ПЧ и его переменных, доступных по шинам и сетям Modbus, CANopen и др.

УСТАНОВКА

1. Обратитесь к Руководству по установке

ПРОГРАММИРОВАНИЕ



Советы:

- Подготовьтесь к программированию ПЧ, заполнив настроечные таблицы пользователя, стр. [106](#).
- Для возврата к заводским настройкам используйте параметр [Заводская настройка] (FCS), стр. [44](#).
- Для быстрого нахождения описания функций используйте список функций, приведенный на стр. [105](#).
- Перед конфигурированием какой-либо функции внимательно прочтите раздел Совместимость функций на стр. [20](#) и [21](#).
- **Примечание:**
Для получения оптимальных динамических характеристик привода необходимо:
 - ввести параметры, приведенные на заводской табличке двигателя, в меню [ПРИВОД] (drC-), стр. [39](#);
 - сделать автоподстройку двигателя в холодном состоянии с помощью параметра [Автоподстройка] (tun), стр. [41](#);
 - настроить параметры [Коэффициент контура f] (FLG), стр. [32](#) и [Устойчивость контура f] (StA), стр. [33](#).

2. Включение питания без подачи команды пуска

3. Конфигурирование:

- номинальная частота питания двигателя [f стандартная двигателя] (bFr), стр. [39](#), если она отлична от 50 Гц
- параметры двигателя в меню [ПРИВОД] (drC-), стр. [39](#), если заводская настройка преобразователя не подходит для применения
- прикладные функции в меню [ВХОДЫ-ВЫХОДЫ] (I-O-), стр. [45](#), [УПРАВЛЕНИЕ ЭП] (CtL-), стр. [48](#) и [ПРИКЛАДНЫЕ ФУНКЦИИ] (FUn-), стр. [60](#), если заводская настройка преобразователя не подходит для применения

4. Установка в меню [НАСТРОЙКА] (SEt-) параметров:

- [Время разгона] (ACC), стр. [31](#) и [Время торможения] (dEC), стр. [31](#)
- [Нижняя скорость] (LSP), стр. [32](#) и [Верхняя скорость] (HSP), стр. [32](#)
- [Тепловой ток двигателя] (ItH), стр. [32](#)

5. Запуск преобразователя

Включение питания преобразователя

⚠ ОПАСНО

НЕПРЕДВИДЕННОЕ ФУНКЦИОНИРОВАНИЕ ПРЕОБРАЗОВАТЕЛЯ

До подачи питания убедитесь, что дискретные входы неактивны во избежание несанкционированного пуска двигателя.

Несоблюдение этих указаний может привести к смерти или тяжелым травмам.

Конфигурирование преобразователя

⚠ ОПАСНО

НЕПРЕДВИДЕННОЕ ФУНКЦИОНИРОВАНИЕ ПРЕОБРАЗОВАТЕЛЯ

- Прежде чем установить и запустить преобразователь частоты ATV312, внимательно изучите в полном объеме данное руководство.
- Установка, настройка и ремонт должны осуществляться квалифицированным персоналом.
- Убедитесь, что дискретные входы неактивны во избежание несанкционированного пуска двигателя при изменении параметров.

Несоблюдение этих указаний может привести к смерти или тяжелым травмам.

Пуск

Примечание: при заводской настройке после включения питания, ручного сброса неисправности или после подачи команды остановки двигатель может быть запитан только после предварительного сброса команд Вперед, Назад и Остановка динамическим торможением. По умолчанию, преобразователь отображает [Остановка на выбеге] (nSt), но не включается. При сконфигурированной функции автоматического повторного пуска (параметр [Автоматический повторный пуск] (Atr) в меню [УПРАВЛЕНИЕ ПРИ НЕИСПРАВНОСТЯХ] (FLt-), стр. 86), эти команды принимаются в расчет без предварительного сброса.

Подача питания с помощью сетевого контактора

ВНИМАНИЕ

ОПАСНОСТЬ ПОВРЕЖДЕНИЯ ПЧ

- Избегайте частого использования контактора, приводящего к преждевременному старению конденсаторов фильтра промежуточного звена постоянного тока.
- Время цикла < 60 с может привести к повреждению сопротивления цепи предварительного заряда.

При несоблюдении этого предупреждения возможен выход оборудования из строя.

Испытание с двигателем малой мощности или без двигателя

- При заводской настройке контроль неисправности [Обрыв фазы двигателя] (OPL), (OPL) = [Да] (YES), стр. 89). Для проверки ПЧ в условиях испытаний или обслуживания без необходимости подключения к двигателю требуемой для ПЧ мощности (особенно для преобразователей большой мощности) дезактивируйте функцию [Обрыв фазы двигателя] (OPL) = [Нет] (nO).
- Сконфигурируйте параметр [Выбор U/F двиг. 1] (Uft), стр. 42 на [Mc = const] (L) в меню [ПРИВОД] (drC-).

ВНИМАНИЕ

ОПАСНОСТЬ ПОВРЕЖДЕНИЯ ДВИГАТЕЛЯ

- Преобразователь не осуществляет тепловую защиту двигателя, если его ток меньше 0,2 номинального тока ПЧ. В этом случае используйте другое устройство тепловой защиты.

При несоблюдении этого предупреждения возможен выход оборудования из строя.

Заводская конфигурация

Предварительные настройки

Преобразователь Altivar 312 имеет заводские настройки, соответствующие наиболее частым применениям:

- Отображение на дисплее: [ПЧ готов] (rdY) при остановленном двигателе и заданная частота двигателя при работе.
- Дискретные входы LI5 и LI6, аналоговый вход AI3, аналоговый выход AOC и реле R2 не назначены.
- Способ остановки при неисправности: остановка на выбеге.

Код	Описание	Значение	Стр.
BFr	[f станд. двигателя]	[50Гц МЭК]	39
ECr	[2-/3-проводное управление]	[2-проводное управление] (2C): 2-проводное управление по состоянию	29
UFr	[Выбор U/F двиг. 1]	[SVC] (n): векторное управление потоком без датчика для применений с постоянным моментом нагрузки (моментом, не зависящим от скорости)	42
ACC DEC	[Время разгона] [Время торможения]	3,0 с	61
LSr	[Нижняя скорость]	0 Гц	32
HSr	[Верхняя скорость]	50 Гц	32
IEN	[Тепловой ток двигателя]	Номинальный ток двигателя (зависит от ПЧ)	32
SdCI	[I авт. дин. торм. 1]	0,7 номинального тока ПЧ в течение 0,5 с	33
SFr	[Частота коммутации]	4 кГц	38
rrS	[Назначение вращения Назад]	[LI2] (LI2): дискретный вход LI2	46
PS2	[2 заданные скорости]	[LI3] (LI3): дискретный вход LI3	69
PS4	[4 заданные скорости]	[LI4] (LI4): дискретный вход LI4	69
Frl	[Канал задания 1]	[AI1] (AI1): аналоговый вход AI1	28
Sr2	[Суммирование 2]	[AI2] (AI2): аналоговый вход AI2	67
rl	[Назначение R1]	[ПЧ исправен] (FLt): контакт размыкается при обнаруженной неисправности или при отсутствии питания ПЧ	47
brA	[Адаптация темпа торможения]	[Да] (YES): функция активна (автоматическая адаптация темпа замедления)	62
AEr	[Автоматический повторный пуск]	[Нет] (nO): функция неактивна	86
SEr	[Тип остановки]	[Остановка с заданным темпом] (rMP): способ нормальной остановки с заданным темпом замедления	63
CFG	[Макроконфигурация]	[Заводская конфигурация] (Std) (1)	43

Убедитесь, что приведенные настройки совместимы с применением. При необходимости ПЧ может использоваться без изменения настроек.

(1) Если необходима минимальная настройка ПЧ, то выберите параметр [Макроконфигурация] (CFG) = [Пуск/Стоп] (StS) и затем [Заводская настройка] (FCS) = [Инициализация] (InI) (стр. 44).

Макроконфигурация [Пуск/Стоп] (StS) идентична заводской настройке преобразователя за исключением назначения входов-выходов:

- Дискретные входы:
 - LI1, LI2 (2 направления вращения): 2-проводное управление по изменению состояния, LI1: вперед, LI2: Назад .
 - LI3 - LI6: неактивны (не назначены).
- Аналоговые входы:
 - AI1: задание скорости 0 + 10 В.
 - AI2, AI3: неактивны (не назначены).
- Реле R1: контакт размыкается при неисправности (или при отсутствии питания ПЧ).
- Реле R2: неактивно (не назначено).
- Аналоговый выход AOC: 0 - 20 мА, неактивен (не назначен).

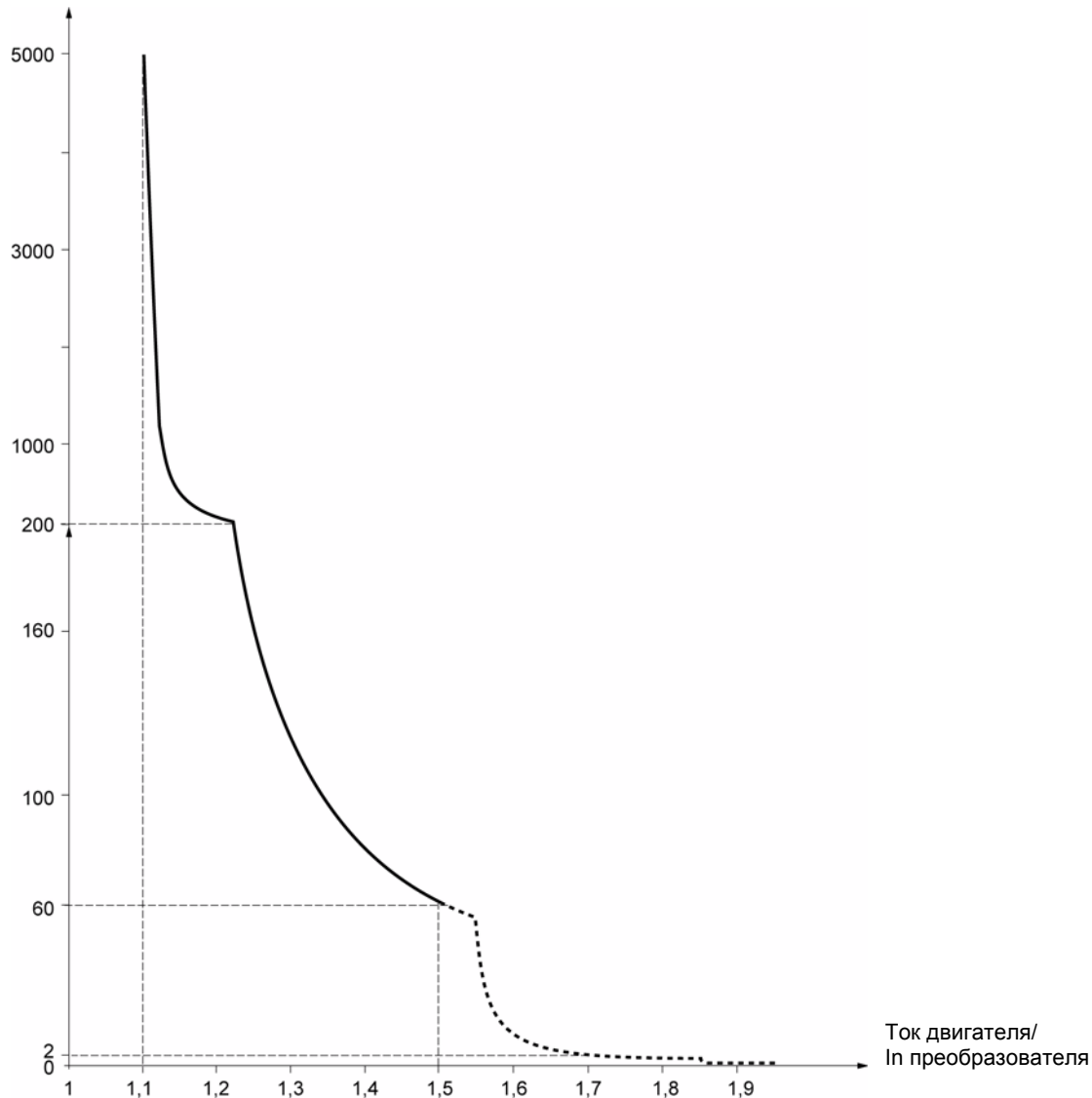
Тепловая защита преобразователя

Функции:

Защита преобразователя с помощью термистора, установленного на радиаторе или в силовом модуле. Прямая защита ПЧ от перегрузок путем отключения при сверхтоке. Типовые уставки отключения:

- ток двигателя = 185 % номинального тока ПЧ: 2 с;
- ток двигателя = 150 % номинального тока ПЧ: 60 с.

Время, с



Вентиляция преобразователей

Вентилятор включается при подаче питания на ПЧ и при отсутствии команд управления отключается через 10 с.

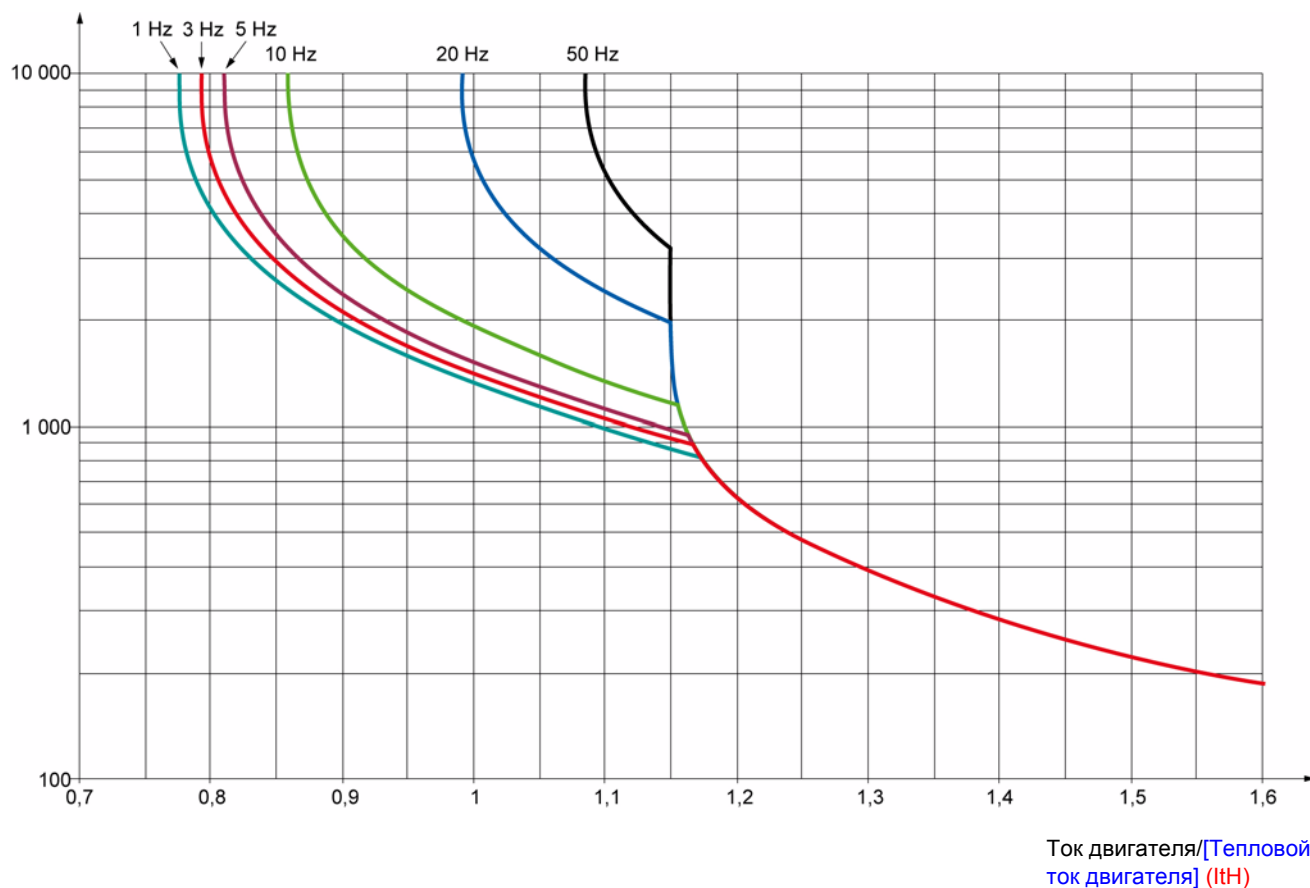
Вентилятор включается автоматически при разблокировке ПЧ (команда направления вращения + задание). Он отключается через несколько секунд после блокировки преобразователя (скорость двигателя < 0,2 Гц, и динамическое торможение закончилось).

Тепловая защита двигателя

Функция

Косвенная тепловая защита двигателя путем непрерывного расчета I^2t .
Тепловая защита предназначена для двигателей с естественной вентиляцией.

Время отключения, с



ВНИМАНИЕ

ОПАСНОСТЬ ВЫХОДА ИЗ СТРОЯ ДВИГАТЕЛЯ

Применение внешней тепловой защиты двигателя требуется в следующих случаях:

- повторное включение питания двигателя, т.к. тепловое состояние двигателя не сохраняется в памяти;
- питание нескольких двигателей;
- питание двигателей, номинальный ток которых меньше 0,2 номинального тока ПЧ;
- переключение двигателя.

При несоблюдении этого предупреждения возможен выход оборудования из строя.

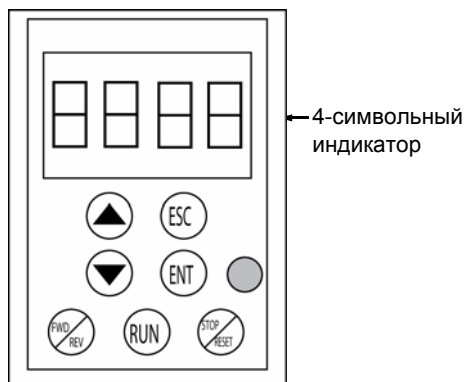
Дополнительный выносной терминал ПЧ ATV31

Терминал для локального управления может устанавливаться на дверце защитного кожуха или шкафа. Он оснащается кабелем с разъемами, который подключается по последовательному интерфейсу к преобразователю (см. инструкцию, поставляемую с терминалом). Терминал имеет ту же индикацию, что и преобразователь Altivar 312. Ручка навигатора изделия заменена на терминале клавишами со стрелками навигации. Кроме того, имеется переключатель блокировки доступа к меню и три клавиши для управления ПЧ (1):

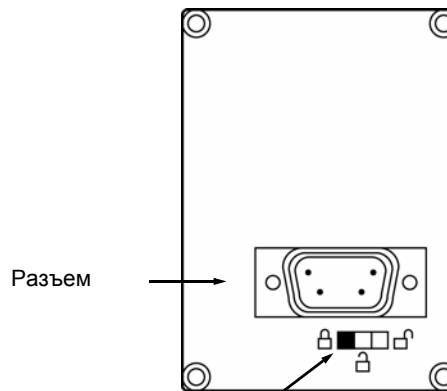
- FWD/REV: изменение направления вращения;
- RUN: команда пуска двигателя;
- STOP/RESET: команда остановки двигателя или сброса неисправности.

Первое нажатие на клавишу управляет остановкой двигателя. Если динамическое торможение до остановки сконфигурировано, то второе нажатие прекращает это торможение.

Вид спереди:



Вид сзади:



- Положение: Меню **[МОНИТОРИНГ] (SUP-)** и **[ЗАДАНИЕ СКОРОСТИ] (rEF-)** доступны
- Положение: Меню **[НАСТРОЙКА] (SEt-)**, **[МОНИТОРИНГ] (SUP-)** и **[ЗАДАНИЕ СКОРОСТИ] (rEF-)** доступны
- Положение: Все меню доступны

Примечание:

- Защита с помощью индивидуального кода имеет приоритет по сравнению с переключателем.
- Переключатель блокировки доступа выносного терминала также блокирует доступ с помощью клавиш преобразователя.
- Если выносной терминал отключить, то возможная блокировка останется активизированной для клавиш ПЧ.
- Для активизации выносного терминала параметр **[Скорость передачи] (tbr)** в меню **[КОММУНИКАЦИЯ] (COM-)**, стр. **100**, должен соответствовать заводской настройке: **[19.2 Кбс] (19.2)**.

(1) Чтобы активизировать клавиши выносного терминала, необходимо сконфигурировать **[Управление с терминала] (LCC) = [Да] (YES)**, стр. **58**.

Сохранение и загрузка конфигураций

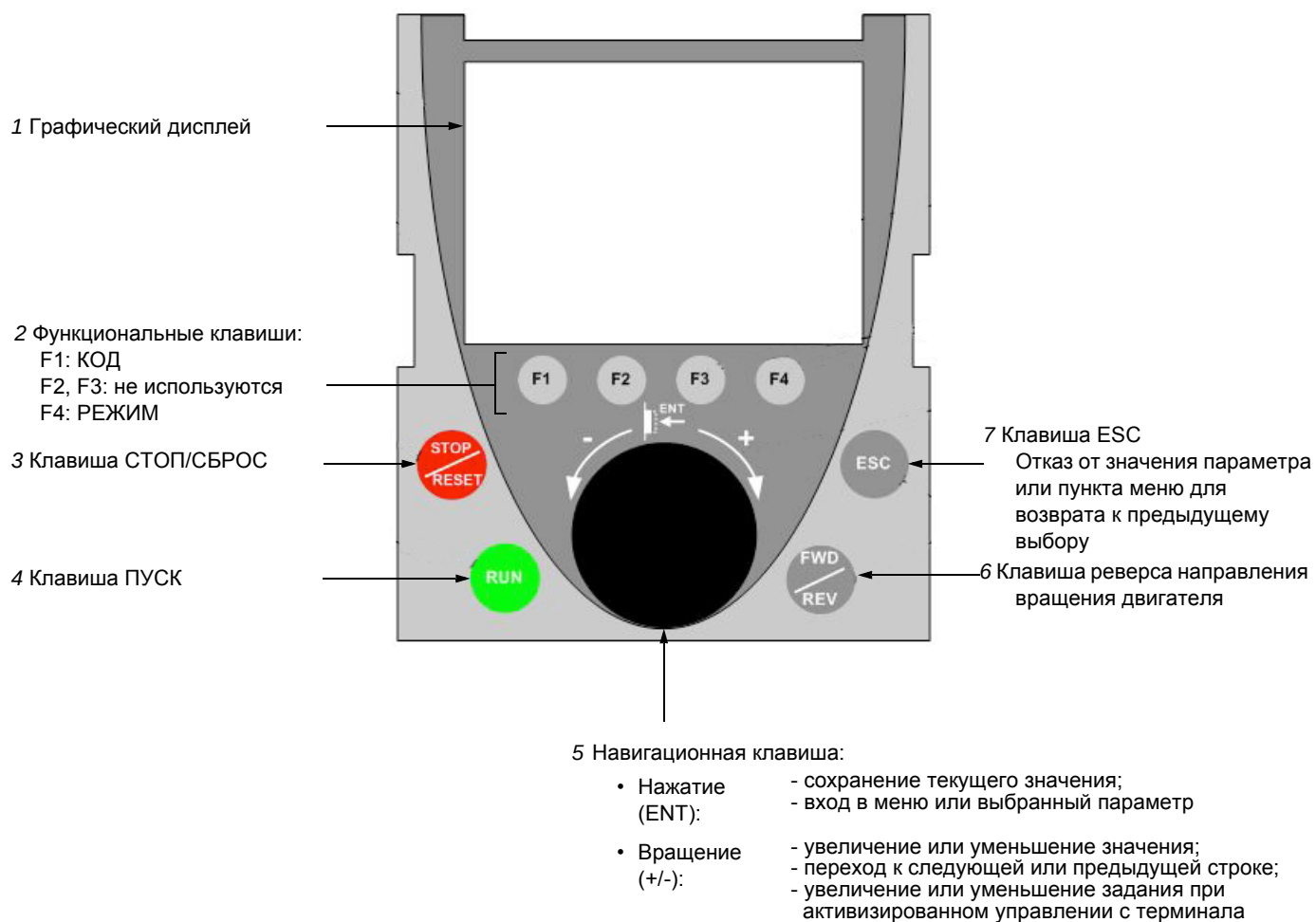
Выносной терминал позволяет сохранять до четырех полных конфигураций преобразователя ATV312, а также дает возможность сохранять и переносить их с одного преобразователя на другой того же типоразмера. Кроме того, с его помощью можно хранить 4 варианта настройки для одного и того же устройства.

См. параметры **[Сохранение конфигурации] (SCS)** и **[Заводская настройка] (FCS)** меню **[ПРИВОД] (drC-)**, стр. **43** и **44**, **[ВХОДЫ-ВЫХОДЫ] (I-O-)**, стр. **47**, **[УПРАВЛЕНИЕ ЭП] (ClL-)**, стр. **59**, и **[ПРИКЛАДНЫЕ ФУНКЦИИ] (FUn-)**, стр. **85**.

Для реализации обмена конфигурациями между ПЧ ATV31 и ATV312 см. соответствующую процедуру на стр. **85**.

Описание терминала

Графический терминал с минимальной версией V1.1IE19 для ПЧ ATV61/71 позволяет использовать его экран для более полного отображения информации по сравнению с возможностями встроенного терминала. Он подключается аналогично выносному терминалу ПЧ ATV31.

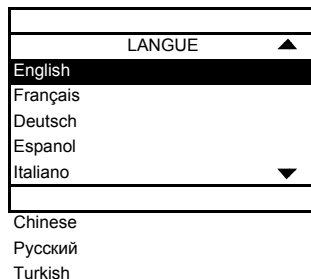


Примечание: клавиши 3, 4, 5 и 6 обеспечивают непосредственное управление преобразователем при активизированном управлении с терминала.

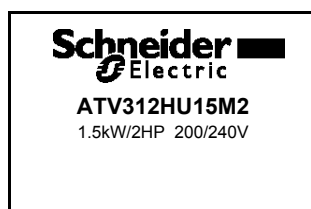
Чтобы активизировать клавиши выносного терминала, необходимо сконфигурировать [\[Управление с терминала\] \(LCC\) = \[Да\] \(YES\)](#), стр. [58](#).

Первое включение графического терминала

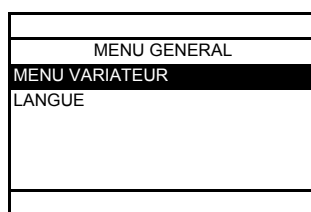
При первом включении питания необходимо выбрать язык интерфейса.



Отображение после первого включения терминала.
Выберите язык и нажмите клавишу ENT

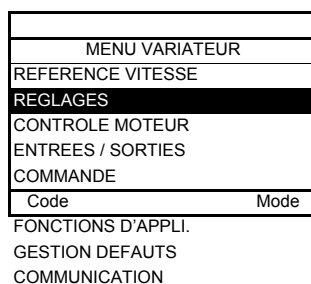


Переход к отображению типа ПЧ



Автоматический переход в [\[ОСНОВНОЕ МЕНЮ\]](#)

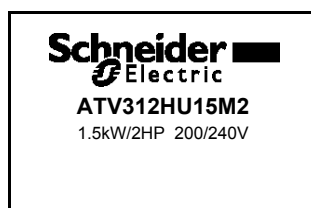
3 с
или ENT



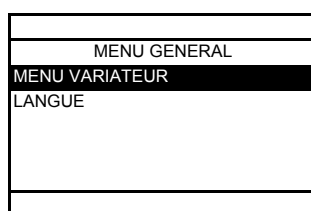
Автоматический переход в [\[МЕНЮ ПЧ\]](#)
через 3 с.
Выберите меню и нажмите на ENT

Первое включение графического терминала

При первом включении питания появляется доступ к следующим 3 параметрам: [f стандартная двигателя] (bFr), [Канал задания 1] (Fr1), и [2-/3-проводное управление] (tCC), стр. 30.

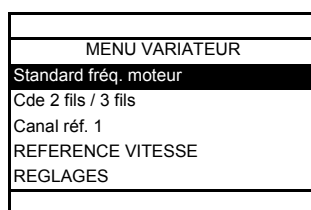


Отображение после первого включения питания



Автоматический переход в [ОСНОВНОЕ МЕНЮ]

3 с

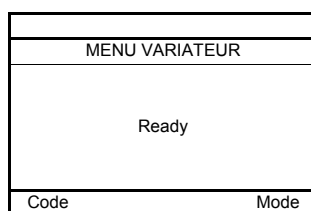


Автоматический переход в [МЕНЮ ПЧ] через 3 с.

Выберите меню и нажмите на ENT

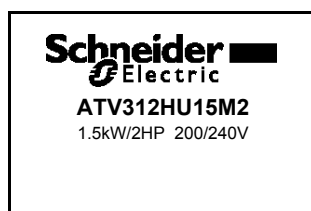
CONTROLE MOTEUR
ENTREES / SORTIES
COMMANDE
FONCTIONS D'APPLI.
GESTION DEFAULTS
COMMUNICATION

ESC

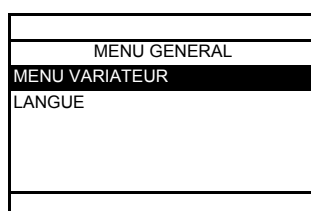


Начиная с [МЕНЮ ПЧ], нажатие на клавишу ESC приводит к отображению состояния готовности ПЧ на графическом терминале

Последующие включения питания

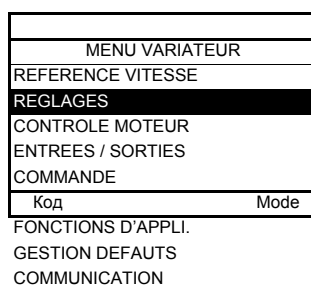


Отображение после включения питания



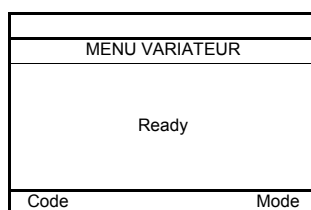
Автоматический переход в [\[ОСНОВНОЕ МЕНЮ\]](#)

3 с



Автоматический переход в [\[МЕНЮ ПЧ\]](#) через 3 с.
Выберите меню и нажмите на ENT

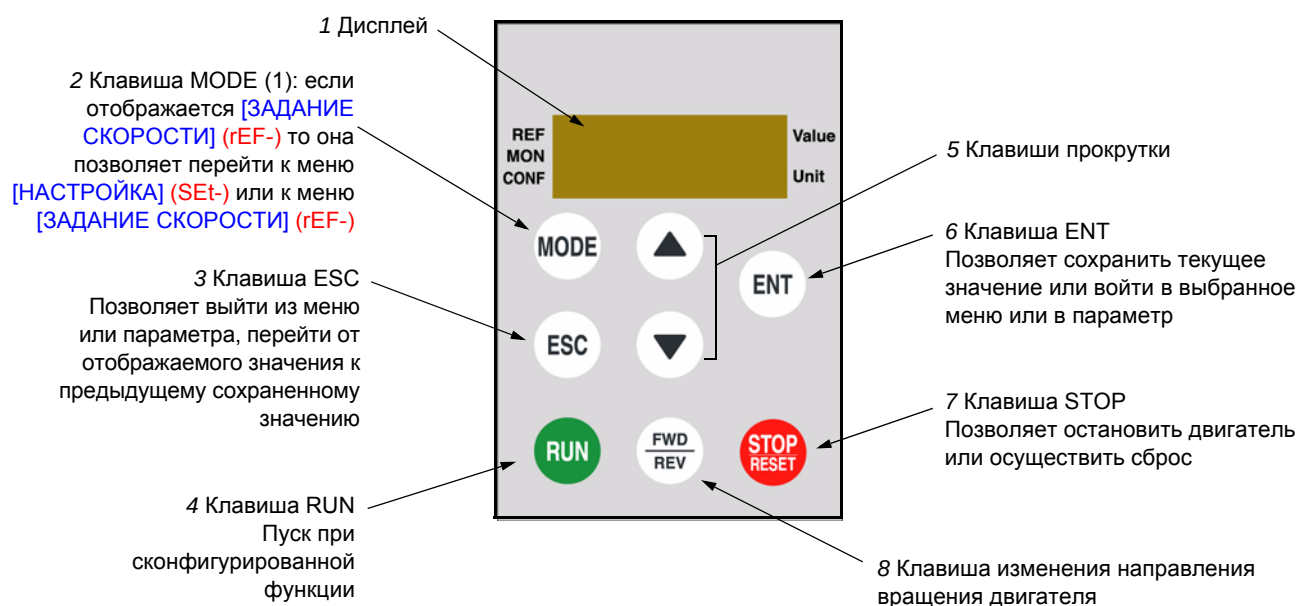
ESC



Начиная с [\[МЕНЮ ПЧ\]](#), нажатие на клавишу ESC приводит к отображению состояния готовности ПЧ на графическом терминале

Описание терминала

Терминал для локального управления может устанавливаться на дверце защитного кожуха или шкафа. Он оснащается кабелем с разъемами, который подключается по последовательному интерфейсу к преобразователю (см. инструкцию, поставляемую с терминалом). Терминал имеет те же дисплей и клавиши программирования, что и преобразователь Altivar 312. Функции навигатора здесь выполняют клавиши со стрелками.



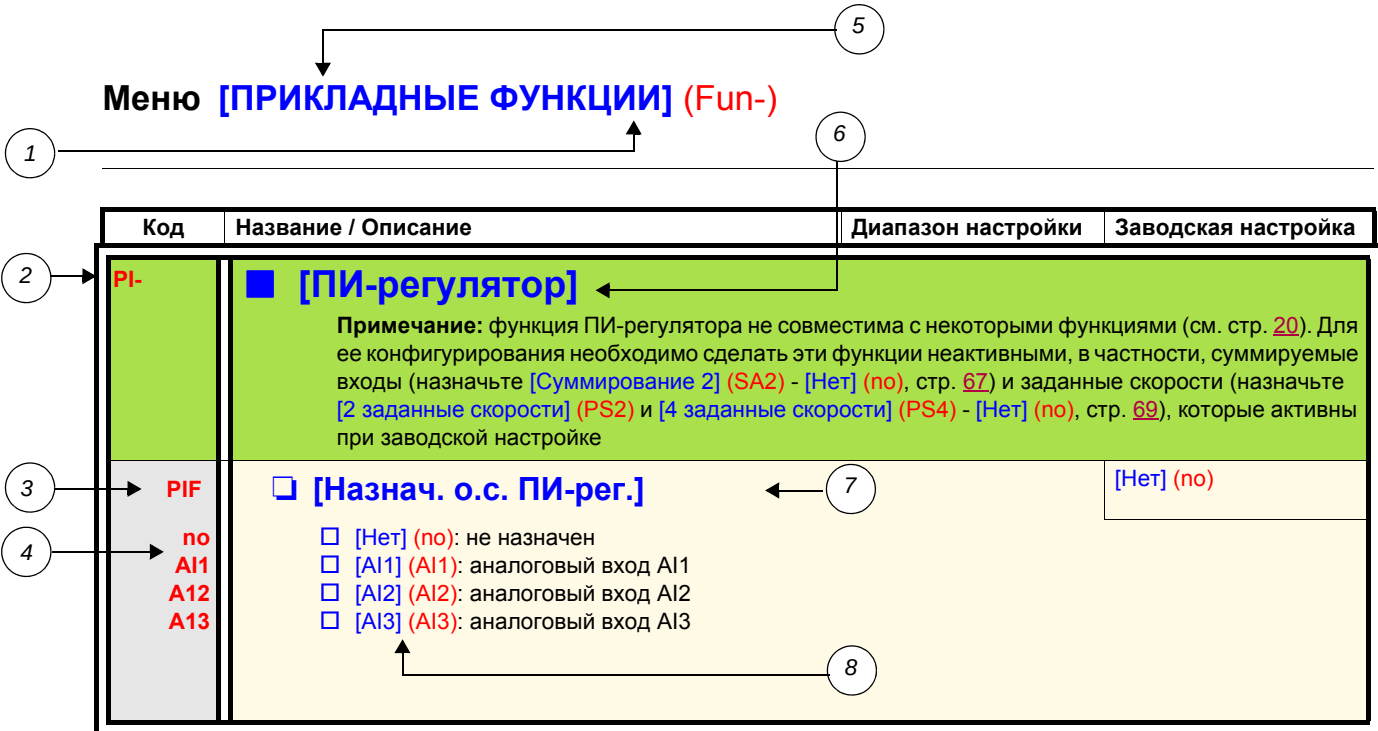
(1) При блокировке преобразователя кодом ([Код PIN 1] (COd), стр. 97) нажатие на клавишу Mode позволяет перейти от меню [МОНИТОРИНГ] (SUP-) к меню [ЗАДАНИЕ СКОРОСТИ] (rEF-) и наоборот.

Для активизации клавиш выносного терминала необходимо сконфигурировать [Управление с терминала] (LCC) = [Да] (YES), стр. 58.

Структура таблиц параметров

Таблицы параметров, содержащиеся в описании различных меню, организованы как показано ниже.

Пример:



1. Название меню на встроенном терминале

2. Код подменю на встроенном терминале

3. Код параметра на встроенном терминале

4. Значение параметра на встроенном терминале
5. Название меню на графическом терминале ATV61/ATV71

6. Название подменю на графическом терминале

7. Название параметра на графическом терминале

8. Значение параметра на графическом терминале

Совместимость функций

Несовместимые функции

Следующие функции будут несовместимы или неактивны в описанных ниже случаях.

Автоматический повторный пуск

Возможен только при 2-проводном управлении по состоянию ([2-/3-проводное управление] (tCC) = [2-проводное управление] (2C) и [Тип 2-проводного управления] (tCt) = [Состояние] (LEL) или [Приоритет Вперед] (PFO)).

Подхват на ходу

Возможен только при 2-проводном управлении по состоянию ([2-/3-проводное управление] (tCC) = [2-проводное управление] (2C) и [Тип 2-проводного управления] (tCt) = [Состояние] (LEL) или [Приоритет Вперед] (PFO)).

Эта функция блокируется, если автоматическое динамическое торможение при остановке имеет назначение ([Автоматическое динамическое торможение] (AdC) = [Постоянно] (Ct)).

Таблица совместимости функций

Выбор прикладных функций может быть ограничен количеством входов-выходов и несовместимостью некоторых функций между собой. Функции, не вошедшие в таблицу, не имеют проблем с совместимостью.

Когда функции не совместимы между собой, первая сконфигурированная функция запрещает конфигурирование других.

Для конфигурирования какой-либо функции необходимо предварительно убедиться, что не совместимые с ней функции неактивны, в частности, те, которые имеют назначение при заводской настройке.

	Суммируемые входы (заводская настройка)	Быстрее-медленнее (1)	Управление окончанием хода	Заданные скорости (заводская настройка)	ПИ-регулятор	Пошаговая работа	Управление тормозом	Остановка динамич. торможением	Быстрая остановка	Остановка на выбеге
Суммируемые входы (заводская настройка)	●			↑	●	↑				
Быстрее-медленнее (1)		●		●	●	●				
Управление окончанием хода			●		●					
Заданные скорости (заводская настройка)	↑	●		●	●	↑				
ПИ-регулятор	●	●	●	●	●	●	●			
Пошаговая работа	↑	●		↑	●	●	●			
Управление тормозом					●	●	●	●		
Остановка динамич. торможением							●	●		↑
Быстрая остановка									●	↑
Остановка на выбеге								↑	↑	●

(1) Кроме особого случая использования с каналом задания [Канал задания 2] (Fr2) (см. схемы на стр. 51 и 53).

●

 Несовместимые функции

Совместимые функции

Без рассмотрения

Приоритетные функции (функции, которые не могут быть задействованы одновременно):

←

↑

 Стрелка указывает на функцию, имеющую приоритет.

Функции остановки имеют приоритет над командами на вращение.
Задание скорости с помощью дискретных входов имеет приоритет над аналоговым заданием.

Прикладные функции дискретных и аналоговых входов

Каждая из приведенных на следующих страницах функций может назначаться на один из входов или выходов. Один и тот же дискретный вход может одновременно активизировать несколько функций (например, вращение Назад и второй темп разгона-торможения). **Необходимо убедиться, что эти функции являются совместимыми.** Меню [\[МОНИТОРИНГ\] \(SUP-\)](#) (параметры [\[КОНФИГУРИРОВАНИЕ ВХОДОВ\] \(LIA-\)](#) и [\[АНАЛОГОВЫЕ ВХОДЫ\] \(AIA-\)](#), стр. [98](#)) позволяет отобразить функции, назначенные на каждый вход, с целью проверки совместимости.

Перед назначением управления, задания или функции на один из входов или выходов необходимо убедиться, что этот вход или выход еще не назначен, и что другой вход или выход не назначен на несовместимую или нежелательную функцию.

- Пример несовместимой функции, которая должна быть деактивирована:
Для назначения функции Быстрее-медленнее необходимо сначала деактивировать функции Заданные скорос и Суммирование входа 2.

В таблице приведены назначения функций при заводской настройке и процедура для отмены назначения.

Назначенный вход	Функция	Код	Назначения, необходимые для отмены	Стр.
LI2	Назад	r r 5	nO	46
LI3	2 заданные скорости	P 5 2	nO	69
LI4	4 заданные скорости	P 5 4	nO	69
AI1	Задание 1	F r 1	Кроме AI1	56
LI1	Вперед	t t t	2C или 3C	45
AI2	Суммирование входа 2	S A 2	nO	67

Перечень функций, назначаемых на входы-выходы

Дискретные входы	Стр.	Код	Заводская настройка
Не назначен	-	-	LI5 - LI6
Вперед	-	-	LI1
2 заданные скорости	<u>69</u>	<i>P 5 2</i>	LI3
4 заданные скорости	<u>69</u>	<i>P 5 4</i>	LI4
8 заданных скоростей	<u>69</u>	<i>P 5 8</i>	
16 заданных скоростей	<u>70</u>	<i>P 5 16</i>	
2 выбранных задания ПИ-регулятора	<u>77</u>	<i>P r 2</i>	
4 выбранных задания ПИ-регулятора	<u>78</u>	<i>P r 4</i>	
Быстрее	<u>74</u>	<i>U 5 P</i>	
Медленнее	<u>74</u>	<i>d 5 P</i>	
Пошаговая работа	<u>72</u>	<i>J 0 G</i>	
Переключение темпов	<u>62</u>	<i>r P 5</i>	
Переключение 2-го ограничения тока	<u>81</u>	<i>L C 2</i>	
Быстрая остановка с помощью дискретного входа	<u>63</u>	<i>F 5 t</i>	
Динамическое торможение с помощью дискретного входа	<u>63</u>	<i>d C 1</i>	
Остановка на выбеге с помощью дискретного входа	<u>64</u>	<i>n 5 t</i>	
Назад	<u>46</u>	<i>r r 5</i>	LI2
Внешняя неисправность	<u>88</u>	<i>E t F</i>	
Сброс	<u>87</u>	<i>r 5 F</i>	
Локальная форсировка	<u>93</u>	<i>F L D</i>	
Переключение заданий	<u>57</u>	<i>r F C</i>	
Переключение канала управления	<u>58</u>	<i>C C 5</i>	
Переключение двигателей	<u>82</u>	<i>C H P</i>	
КВ остановки вперед	<u>84</u>	<i>L A F</i>	
КВ остановки назад	<u>84</u>	<i>L A r</i>	
Сброс неисправностей	<u>91</u>	<i>I n H</i>	

Аналоговые входы	Стр.	Код	Заводская настройка
Не назначен	-	-	AI3
Задание 1	<u>56</u>	<i>F r 1</i>	AI1
Задание 2	<u>56</u>	<i>F r 2</i>	
Суммирование входа 2	<u>67</u>	<i>S A 2</i>	AI2
Суммирование входа 3	<u>67</u>	<i>S A 3</i>	
О.с. ПИ-регулятора	<u>77</u>	<i>P I F</i>	

Перечень функций, назначаемых на входы-выходы

Аналоговые-дискретные выходы	Стр.	Код	Заводская настройка
Не назначен	-	-	AOC/AOV
Ток двигателя	<u>46</u>	<i>DCr</i>	
Частота двигателя	<u>46</u>	<i>DFr</i>	
Момент двигателя	<u>46</u>	<i>DEr</i>	
Мощность, отданная преобразователем	<u>46</u>	<i>DP r</i>	
Неисправность, обнаруженная ПЧ (дискретная информация)	<u>46</u>	<i>FLt</i>	
ПЧ работает (дискретная информация)	<u>46</u>	<i>run</i>	
Уставка частоты достигнута (дискретная информация)	<u>46</u>	<i>FLA</i>	
Верхняя скорость HSP достигнута (дискретная информация)	<u>46</u>	<i>FLA</i>	
Уставка тока достигнута (дискретная информация)	<u>46</u>	<i>CEA</i>	
Задание частоты достигнуто (дискретная информация)	<u>46</u>	<i>ScrA</i>	
Тепловая уставка двигателя достигнута (дискретная информация)	<u>46</u>	<i>tSA</i>	
Управление тормозом (дискретная информация)	<u>46</u>	<i>BLC</i>	

Релейные выходы	Стр.	Код	Заводская настройка
Не назначен	-	-	R2
ПЧ без неисправности	<u>47</u>	<i>FLt</i>	R1
ПЧ работает	<u>47</u>	<i>run</i>	
Уставка частоты достигнута	<u>47</u>	<i>FLA</i>	
Верхняя скорость HSP достигнута	<u>47</u>	<i>FLA</i>	
Уставка тока достигнута	<u>47</u>	<i>CEA</i>	
Задание частоты достигнуто	<u>47</u>	<i>ScrA</i>	
Тепловая уставка двигателя достигнута	<u>47</u>	<i>tSA</i>	
Управление тормозом	<u>47</u>	<i>BLC</i>	
Копирование дискретного входа	<u>47</u>	<i>L I I - L I B</i>	

Перечень функций, назначаемых на биты слов управления Сеть и Modbus

Биты 11 - 15 слова управления	Стр.	Код
2 заданные скорости	<u>69</u>	<i>P 5 2</i>
4 заданные скорости	<u>69</u>	<i>P 5 4</i>
8 заданных скоростей	<u>69</u>	<i>P 5 8</i>
16 заданных скоростей	<u>70</u>	<i>P 5 16</i>
2 выбранных задания ПИ-регулятора	<u>77</u>	<i>P r 2</i>
4 выбранных задания ПИ-регулятора	<u>78</u>	<i>P r 4</i>
Переключение темпов	<u>62</u>	<i>r P 5</i>
Переключение 2-го ограничения тока	<u>81</u>	<i>L C 2</i>
Быстрая остановка с помощью дискретного входа	<u>63</u>	<i>F 5 t</i>
Динамическое торможение	<u>63</u>	<i>d C 1</i>
Внешняя неисправность	<u>88</u>	<i>E t F</i>
Переключение заданий	<u>57</u>	<i>r F C</i>
Переключение канала управления	<u>58</u>	<i>C C 5</i>
Переключение двигателей	<u>82</u>	<i>C H P</i>

Перечень проверок

- Внимательно прочитайте информацию по безопасности, представленную в Руководстве по эксплуатации, Кратком руководстве пользователя и Каталоге. Перед использованием преобразователя проверьте нижеследующие пункты, относящиеся к установке и монтажу преобразователя.
- Для получения всей документации обращайтесь на сайт www.schneider-electric.com.

1. Установка (см. Краткое руководство пользователя и Руководство по эксплуатации)

- Для ознакомления со способами установки и рекомендациями по температуре окружающей среды обращайтесь к Инструкции по установке в Кратком руководстве пользователя или в Руководстве по эксплуатации.
- Установите преобразователь в вертикальном положении в соответствии с техническими условиями: обратитесь к Инструкции по установке в Кратком руководстве пользователя или в Руководстве по эксплуатации.
- Использование ПЧ должно осуществляться в соответствии с условиями окружающей среды, определенными в требованиях стандарта МЭК 60721-3-3 и Каталога.
- Установите дополнительное оборудование, необходимое для применения (обратитесь к Каталогу).

2. Монтаж (см. Краткое руководство пользователя и Руководство по эксплуатации)

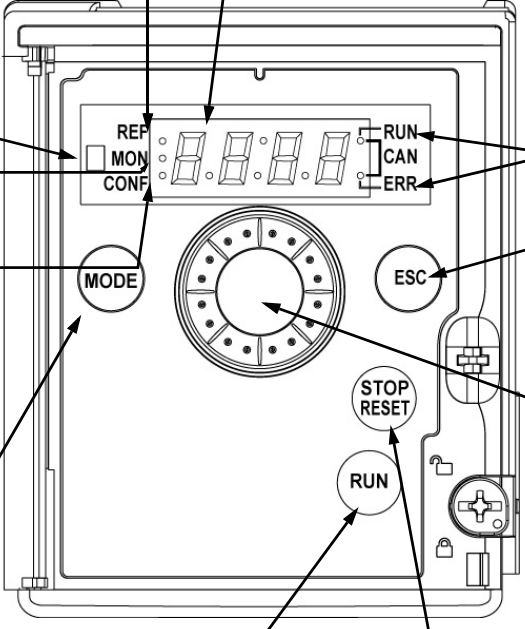
- Заземлите преобразователь в соответствии с разделом Заземление оборудования в Кратком руководстве пользователя или в Руководстве по эксплуатации.
- Убедитесь, что входное напряжение питания соответствует номинальному напряжению преобразователя и подключите питание в соответствии с Кратким руководством пользователя и Руководством по эксплуатации.
- Обеспечьте применение соответствующих входных предохранителей и автоматического выключателя.
- Подключите клеммники управления в соответствии с Кратким руководством пользователя и Руководством по эксплуатации. Отделите силовые кабели от кабелей управления в соответствии с требованиями ЭМС.
- Убедитесь, что подключение двигателя соответствует напряжению питания (звезда, треугольник).

3. Применение и ввод в эксплуатацию ПЧ

- После первого включения преобразователя частоты на экране появится индикация [f стандартная двигателя] (bFr), стр. 28. Убедитесь, что частота, характеризующая параметром bFr (заводская настройка = 50 Гц), соответствует частоте двигателя.
- При первом включении питания параметры [Канал задания 1] (Fr1), стр. 28, и [2-/3-проводное управление] (tCC), стр. 29, отображаются после параметра [f стандартная двигателя] (bFr). Эти параметры должны быть настроены, если необходимо локальное управление преобразователем.
- При последующих включениях питания на экране будет отображаться [ПЧ готов] (rdY).
- Функция [Заводская настройка] (FCS), стр. 44, позволяет в любой момент возвратиться к заводским настройкам параметров.

Описание операторского интерфейса

Функции дисплея и клавиш



• Светодиод REF загорается при активном меню **[ЗАДАНИЕ СКОРОСТИ]**

• Светодиод режима нагрузки

• Светодиод MON загорается при активном меню **[КОНТРОЛЬ] (SUP-)**

• Светодиод CONF загорается при активном меню: **[НАСТРОЙКА] (SEt-)**, **[ПРИВОД] (drC-)**, **[ВХОДЫ-ВЫХОДЫ] (I-O-)**, **[УПРАВЛЕНИЕ ЭП] (CtL-)**, **[ПРИКЛАДНЫЕ ФУНКЦИИ] (FUn-)**, **[УПРАВЛЕНИЕ ПРИ НЕИСПРАВНОСТЯХ] (FLt-)** или **[КОММУНИКАЦИЯ] (COM-)**

• Клавиша MODE (1): при отображении **[ЗАДАНИЕ СКОРОСТИ] (rEF-)** позволяет перейти к меню **[НАСТРОЙКА] (SEt-)**; в противном случае переход к меню **[ЗАДАНИЕ СКОРОСТИ] (rEF-)**

• Клавиша RUN: пуск двигателя, если параметр **[2-/3-проводное управление] (tCC)** меню **[ВХОДЫ-ВЫХОДЫ] (I-O-)** настроен на **[Местное] (LOC)**, стр. 46

• Клавиша STOP/RESET:

- сброс обнаруженных неисправностей RAZ;
- может служить для остановки привода:
 - если **[2-/3-проводное управление] (tCC)** отличается от **[Местное] (LOC)**, то остановка на выбеге;
 - если **[2-/3-проводное управление] (tCC)** настроено на **[Местное] (LOC)**, то остановка с заданным темпом или остановка на выбеге при активном динамическом торможении

• 4 семисегментных индикатора

• 2 светодиода состояния CANopen

• Кнопка ESC: выход из меню, параметра или сброс текущего значения для возврата к предыдущему значению, находящемуся в памяти

• Навигатор: служит для перемещения по меню при повороте по часовой стрелке или против. Нажатие на него служит для выбора или подтверждения информации

Действует в качестве задающего потенциометра, если **[Канал задания 1] (Fr1-)** в меню **[УПРАВЛЕНИЕ ЭП] (CtL-)** настроен на **[Отображение входа AIV1] (AIV1)**

⏏ = ENT

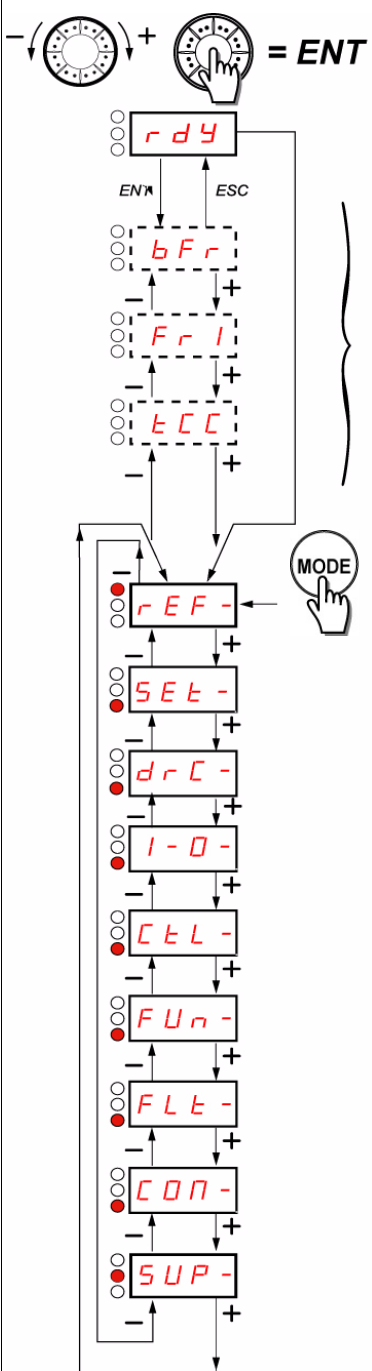
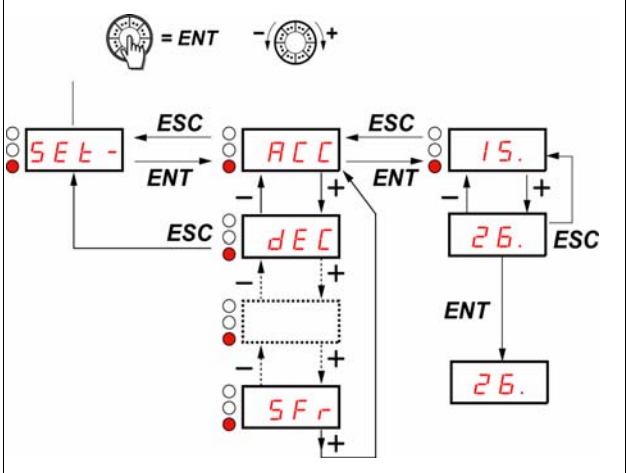
Стандартная индикация при отсутствии неисправности и не при вводе в эксплуатацию:

- **ЧЗД**: отображение параметра, выбранного в меню **[МОНИТОРИНГ] (SUP-)** (по умолчанию: частота двигателя). При ограничении тока индикатор мигает. В этом случае, если терминал ПЧ ATV61/ATV71 подключен к преобразователю, в верхнем правом углу отображается код CL1;
- **lnI**: инициализация;
- **rdY**: ПЧ готов;
- **dCb**: динамическое торможение;
- **nSt**: остановка на выбеге;
- **FSt**: быстрая остановка;
- **tUn**: автоподстройка.

При обнаруженной неисправности мигает ее код. Если подключен графический терминал ПЧ ATV61/ATV71, то отображается название неисправности.

(1) Если ПЧ заблокирован с помощью кода (**[Код PIN 1] (COd)**, стр. 97), нажатие на клавишу Mode позволяет перейти от меню **[МОНИТОРИНГ] (SUP-)** к меню **[ЗАДАНИЕ СКОРОСТИ] (rEF-)** и наоборот.

Структура меню

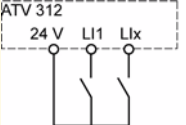
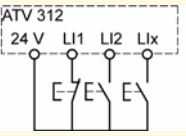
Включение питания		Выбор параметров
	Эти три параметра индицируются только при первом включении питания. Настройки этих параметров могут быть изменены при необходимости в меню: [ПРИВОД] (drC-) для [f стандартная двигателя] (bFr), [УПРАВЛЕНИЕ ЭП] (CtL-) для [Канал задания 1] (Fr1), [ВХОДЫ-ВЫХОДЫ] (I-O-) для [2-/3-проводное управление] (tCC) [ЗАДАНИЕ СКОРОСТИ] (rEF-) [НАСТРОЙКА] (SEt-) [ПРИВОД] (drC) [ВХОДЫ-ВЫХОДЫ] (I-O-) [УПРАВЛЕНИЕ ЭП] (CtL-) [ПРИКЛАДНЫЕ ФУНКЦИИ] (FUn-) [УПРАВЛЕНИЕ ПРИ НЕИСПРАВНОСТЯХ] (FLt-) [КОММУНИКАЦИЯ] (COM-) [КОНТРОЛЬ] (SUP-)	

На экране с семисегментными индикаторами коды меню и подменю отличаются от кодов параметров наличием тире справа.
Например: меню [ПРИКЛАДНЫЕ ФУНКЦИИ] (FUn-), параметр [Время разгона] (ACC).

Конфигурирование параметров [f стандартная двигателя] (bFr), [2-/3-проводное управление] (tCC) и [Канал задания 1] (Fr1)

Эти параметры могут настраиваться только при остановленном приводе и отсутствии команды пуска.

Код	Описание	Диапазон настройки	Заводская настройка
bFr	☐ [f стандартная двигателя]		[50Гц МЭК] (50)
50 60	Параметр отображается только при первом включении питания ПЧ. При необходимости он может быть изменен в меню [ПРИВОД] (drC-). [50Гц МЭК] (50): 50 Гц МЭК [60Гц NEMA] (60): 60 Гц NEMA Этот параметр изменяет заводскую настройку параметров: [Верхняя скорость] (HSP), стр. 32, [Уставка частоты] (Ftd), стр. 32, [Ном. f двигателя] (FrS), стр. 39 и [f максимальная] (tFr), стр. 42		
Fr1	☐ [Канал задания 1]		[AI1] (AI1)
AI1 AI2 AI3 AIU1	☐ [AI1] (AI1) - аналоговый вход AI1 ☐ [AI2] (AI2) - аналоговый вход AI2 ☐ [AI3] (AI3) - аналоговый вход AI3 ☐ [AI сеть] (AIU1) - в режиме Управление с клеммника навигатор служит задающим потенциометром.		
UPdt UPdH	Если [УРОВЕНЬ ДОСТУПА] (LAC) = [Уровень 2] (L2) или [Уровень 3] (L3), возможны следующие дополнительные назначения: ☐ [БЫСТРЕЕ-МЕДЛЕННЕЕ] (UPdt): задание режима быстрее-медленнее с помощью LI. См. конфигурирование на стр. 74. ☐ [+/-термин.] (UPdH): задание режима Быстрее-медленнее с помощью навигатора ATV312. Для этого необходимо отобразить параметр [Выходная частота] (rFr), стр. 104. Функция Быстрее-медленнее, задаваемая с клеммника или терминала, назначается в меню [МОНИТОРИНГ] (SUP-) параметром [Выходная частота] (rFr).		
LCC Mdb nEt	Если [УРОВЕНЬ ДОСТУПА] (LAC) = [Уровень 3] (L3), возможны следующие дополнительные назначения: ☐ [Упр. с терминала] (LCC): задание с помощью выносного терминала [Задание скорости с терминала] (LFr) в меню [НАСТРОЙКА] (SEt-), стр. 31 ☐ [Modbus] (Mdb): задание по Modbus ☐ [Сеть] (nEt): задание с помощью коммуникационного протокола		

Код	Описание	Диапазон настройки	Заводская настройка
tCC 2C 3C LOC  2 s	☐ [2-/3-проводное управление] ⚠ ОПАСНО Непредвиденное функционирование ПЧ Когда параметр [2-/3-проводное управление] (tCC) меняется, параметры [Назначение назад] (rrS), стр. 46, [Тип 2-проводного управления] (tCt), стр. 45, и все функции, назначенные на дискретные входы, возвращаются к заводским настройкам. Убедитесь, что такое назначение совместимо с применением. Несоблюдение этих указаний может привести к смерти или тяжелым травмам. Конфигурирование управления: ☐ [2-проводное управление] (2C): двухпроводное управление ☐ [3-проводное управление] (3C): трехпроводное управление ☐ [Местное] (LOC): локальное управление с помощью клавиш RUN / STOP / RESET преобразователя (недоступное, если [УРОВЕНЬ ДОСТУПА] (LAC) = [Уровень 3] (L3), стр. 56). Двухпроводное управление: открытое или закрытое состояние входов управляет пуском и остановкой привода. Пример подключения: LI1: вперед LIx: назад  Трехпроводное (импульсное) управление: одного импульса Вперед или Назад достаточно для управления пуском. Одного импульса Стоп достаточно для управления остановкой. Пример подключения: LI1: стоп LI2: вперед LIx: назад 		[2-проводное управление] (2C)



Изменение назначения этого параметра требует продолжительного нажатия (2 с) на клавишу (ENT).

Меню [ЗАДАНИЕ СКОРОСТИ] (rEF-)

rEF -
SEt -
drC -
I - D -
CEt -
Fun -
FLE -
COP -
SUP -

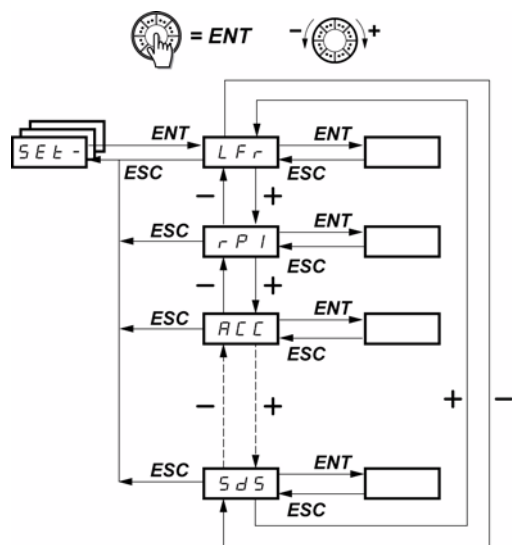
Меню [ЗАДАНИЕ СКОРОСТИ] (rEF-) отображает параметры [Задание скорости с терминала] (LFr), [Отображение входа AIV1] (AIV1) или [Задание частоты] (FrH) в зависимости от активизированного канала управления.

При активизированном локальном управлении навигатор действует как потенциометр, увеличивающий или уменьшающий величину задающего воздействия в пределах, определяемых параметрами [Нижняя скорость] (LSP) и [Верхняя скорость] (HSP).

При отключенном локальном управлении использование параметра [Канал задания 1] (Fr1) приводит только к отображению значений задающего воздействия. При этом значение параметра доступно только для просмотра и не может быть изменено с помощью навигатора, т.к. источником задающего воздействия является аналоговый вход AI или другой источник, а не навигатор.

Реально отображаемое задание зависит от конфигурации ПЧ.

Код	Описание	Заводская настройка
LFr	☐ [Задание скорости с терминала] Параметр отображается только при активизированной функции. Позволяет изменить задание скорости с помощью выносного терминала. Нет необходимости нажимать на кнопку ENT с целью подтверждения изменения задания.	0 - 500 Гц
AIV1	☐ [Отображение AIV1] Позволяет изменить задание частоты с помощью навигатора	0 - 100%
FrH	☐ [Задание частоты] Параметр только для чтения. Он позволяет отобразить задание скорости двигателя вне зависимости от выбранного канала задания	LSP - HSP Гц



Задание скорости с помощью терминала

Масштабный коэффициент параметра [Выходная f в польз. ед.] (SPd1)

Параметры настраиваются как при работающем, так и при остановленном приводе.
Примечание: рекомендуется производить настройку при остановленном двигателе.

Код	Описание	Диапазон настройки	Заводская настройка
LFr	☐ [Задание скорости с терминала]	0 - HSP	-
★	Параметр доступен, если [Управление с терминала] (LCC) = [Да] (YES), стр. 58, или [Канал задания 1] (Fr1) / [Канал задания 2] (Fr2) = [Упр. с терминала] (LCC), стр. 56, и при подключенном выносном терминале. В этом случае [Задание скорости с терминала] (LFr) доступно также с помощью клавиатуры преобразователя частоты. [Задание скорости с терминала] (LFr) становится равным 0 при отключении питания		
rPI	☐ [Внутреннее задание ПИ]	0,0 - 100 %	0%
★	Параметр доступен, если [Назнач. о.с. ПИ-регулятора] (PIF) отлично от [Нет] (nO), стр. 77		
ACC	☐ [Время разгона]	В соответствии с Inr, стр. 61	3 с
	Определяет время для разгона от 0 до [Ном. f двигателя] (FrS) в меню [ПРИВОД] (drC-)		
AC2	☐ [Время разгона 2]	В соответствии с Inr, стр. 61	5 с
★	Параметр доступен, если [Уставка темпа 2] (Frt) > 0, стр. 62 или [Назначение переключения темпов] (rPS) активно, стр. 62		
dE2	☐ [Время торможения 2]	В соответствии с Inr, стр. 61	5 с
★	Параметр доступен, если [Уставка темпа 2] (Frt) > 0, стр. 62, или [Назначение переключения темпов] (rPS) активно, стр. 62		
dEC	☐ [Время торможения]	В соответствии с Inr, стр. 61	3 с
	Определяет время торможения от [Ном. f двигателя] (FrS) (параметр меню [ПРИВОД] (drC-)) до 0. Убедитесь, что это значение согласуется с приводной нагрузкой		

★ Параметры, которые появляются, если соответствующая функция выбрана в другом меню. Если они также доступны и настраиваются с помощью меню конфигурации соответствующей функции, то для облегчения программирования описание этих параметров приводится в меню с указанием страниц.

Меню [НАСТРОЙКА] (SEt-)

EF -

SEt -

drC -

I - D -

CEt -

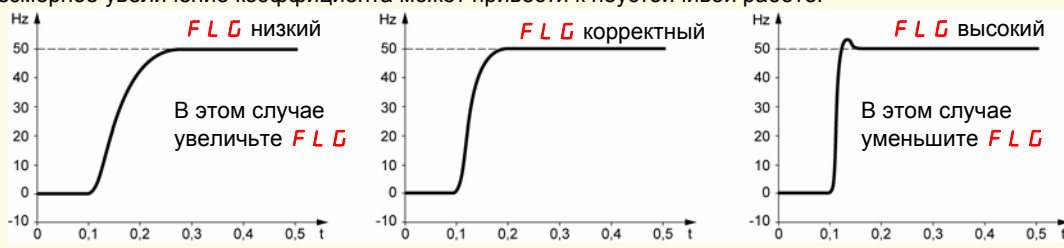
FUn -

FLt -

COП -

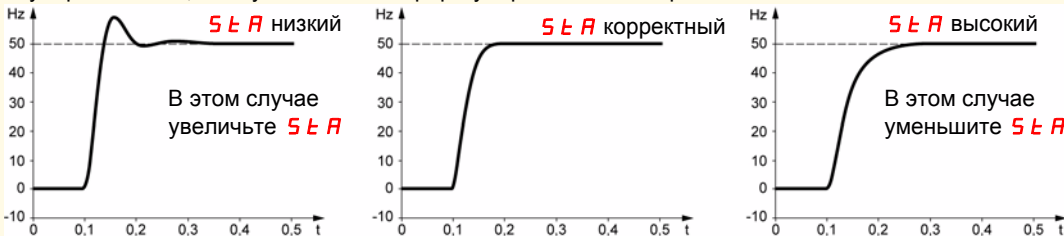
SUP -

Код	Описание	Диапазон настройки	Заводская настройка
tA1 ★	☐ [Начальное сглаживание кривой разгона] Параметр доступен, если [Профиль кривых] (rPt) = [Индивидуальная] (CUS), стр. 62	0 - 100	10
tA2 ★	☐ [Конечное сглаживание кривой разгона] Параметр доступен, если [Профиль кривых] (rPt) = [Индивидуальная] (CUS), стр. 60	0 - (100-tA1)	10
tA3 ★	☐ [Начальное сглаживание кривой торможения] Параметр доступен, если [Профиль кривых] (rPt) = [Индивидуальная] (CUS), стр. 60	0 - 100	10
tA4 ★	☐ [Конечное сглаживание кривой разгона] Параметр доступен, если [Профиль кривых] (rPt) = [Индивидуальная] (CUS), стр. 60	0 - (100-tA3)	10
LSP	☐ [Нижняя скорость] Скорость двигателя при нулевом задании	0 - HSP	0
HSP	☐ [Верхняя скорость] Скорость двигателя при максимальном задании: убедитесь, что такая настройка подходит для двигателя и применения	LSP - tFr	bFr
ItH	☐ [Тепловой ток двигателя] Ток тепловой защиты двигателя [Тепловой ток двигателя] (ItH), настраиваемый на номинальный ток двигателя, считанный с заводской таблички. Для отключения тепловой защиты см. [Управление при перегрузке] (OLL), стр. 89	0,2 - 1,5 In (1)	В зависимости от типоразмера ПЧ
UFR	☐ [IR-компенсация] - При [Выбор U/F двиг. 1] (UFt) = [SVC] (n) или [Энергосбережение] (nLd), стр. 42: IR-компенсация. - При [Выбор U/F двиг. 1] (UFt) = [Mc = const] (L) или [Mc = var] (P), стр. 42: поддержка напряжения. Позволяет оптимизировать момент на очень низкой скорости (увеличьте значение параметра [IR-компенсация] (UFR), если момент недостаточен). Убедитесь, что величина параметра [IR-компенсация] (UFR) не слишком велика при нагретом двигателе (опасность неустойчивости). Примечание: при изменении параметра [Выбор U/F двиг. 1] (UFt), стр. 42, [IR-компенсация] (UFR) возвращается к заводской настройке (20 %)	0 - 100%	20%
FLG ★	☐ [Коэффициент контура f] Параметр доступен, если [Выбор U/F двиг. 1] (UFt) = [SVC] (n) или [Энергосбережение] (nLd), стр. 42. Коэффициент контура регулирования частоты FLG позволяет адаптировать быстродействие привода в зависимости от кинематики механизма. Чрезмерное увеличение коэффициента может привести к неустойчивой работе.	1 - 100%	20%



(1) In соответствует номинальному току ПЧ, приведенному в Руководстве по эксплуатации и на заводской табличке.

★ Параметры, которые появляются, если соответствующая функция выбрана в другом меню. Если они также доступны и настраиваются с помощью меню конфигурации соответствующей функции, то для облегчения программирования описание этих параметров приводится в меню с указанием страниц.

Код	Описание	Диапазон настройки	Заводская настройка
StA	☐ [Устойчивость контура f] Параметр доступен, если [Выбор U/F двиг. 1] (UFt) = [SVC] (n) или [Энергосбережение] (nLd), стр. 42. Устойчивость: позволяет адаптировать достижение установившегося режима после переходного процесса в зависимости от кинематики механизма. Увеличивайте постепенно устойчивость контура регулирования с целью уменьшения перерегулирования по скорости.  В этом случае увеличьте СЛА В этом случае уменьшите СЛА	1 - 100 %	20%
SLP	☐ [Компенсация скольжения] Параметр доступен, если [Выбор U/F двиг. 1] (UFt) = [SVC] (n) или [Энергосбережение] (nLd), стр. 42. Позволяет настроить компенсацию скольжения примерно равной значению с заводской таблички двигателя. Приводимые на заводской табличке значения скорости не всегда точны. - Если настроенное значение < реального значения: двигатель не вращается с нужной скоростью в установившемся режиме (скорость ниже заданной). - Если настроенное значение > реального значения: двигатель перенасыщен и скорость нестабильна	0 - 150%	100%
IdC	☐ [I динамического торможения 1] (2) Параметр доступен, если [Тип остановки] (Stt) = [Динамическое торможение] (dCI), стр. 42 или [Назначение динамического торможения] (dCI) отлично от [Нет] (nO), стр. 63. Через 5 с ток уменьшается до значения 0,5 [Тепловой ток двигателя] (ItH), если он был настроен на большее значение	0 - In (1)	0,7 In (1)
tdC	☐ [t динамического торможения 2] (2) Параметр доступен, если [Тип остановки] (Stt) = [Динамическое торможение] (dCI), стр. 63	0,1 - 30 с	0,5 с
tdC1	☐ [Задержка авт. дин. торм. 1] Параметр доступен, если [Автоматическое динамическое торможение] (AdC) отлично от [Нет] (nO), стр. 65	0,1 - 30 с	0,5 с
SdC1	☐ [I авт. дин. торм. 1] Параметр доступен, если [Автоматическое динамическое торможение] (AdC) отлично от [Нет] (nO), стр. 65. Примечание: убедитесь, что двигатель выдержит этот ток без перегрева	0 - 1,2 In (1)	0,7 In (1)
tdC2	☐ [Задержка авт. дин. торм. 2] Параметр доступен, если [Автоматическое динамическое торможение] (AdC) отлично от [Нет] (nO), стр. 65	0 - 30 с	0 с
SdC2	☐ [I авт. динамического торможения 2] Параметр доступен, если [Автоматическое динамическое торможение] (AdC) отлично от [Нет] (nO), стр. 65. Примечание: убедитесь, что двигатель выдержит этот ток без перегрева	0 - 1,2 In (1)	0,5 In (1)

(1) In соответствует номинальному току ПЧ, приведенному в Руководстве по эксплуатации и на заводской табличке.

(2) **Примечание:** эти настройки не зависят от функции [ABT. ДИНАМИЧЕСКОЕ ТОРМОЖЕНИЕ] (AdC-).

Параметры, которые появляются, если соответствующая функция выбрана в другом меню. Если они также доступны и настраиваются с помощью меню конфигурации соответствующей функции, то для облегчения программирования описание этих параметров приводится в меню с указанием страниц.

Меню [НАСТРОЙКА] (SEt-)

REF -

SEt -

drC -

I - D -

CEtL -

FUn -

FLt -

COП -

SUP -

Код	Описание	Диапазон настройки	Заводская настройка
JPF	☐ [Пропуск частотного окна] Запрещает длительную работу в частотном диапазоне ± 1 Гц около частоты [Пропуск частотного окна] (JPF). Данная функция позволяет исключить возникновение резонансных колебаний механизма при работе на критических скоростях. Настройка на 0 делает эту функцию неактивной	0 - 500 Гц	0 Гц
JF2	☐ [Пропуск частотного окна 2] Запрещает длительную работу в частотном диапазоне ± 1 Гц около частоты [Пропуск частотного окна 2] (JF2). Данная функция позволяет исключить возникновение резонансных колебаний механизма при работе на критических скоростях. Настройка на 0 делает эту функцию неактивной	1 - 500 Гц	0 Гц
JGF	☐ [Частота Jog] Параметр доступен, если [Назначение JOG] (JOG) отлично от [Нет] (nO), стр. 72	0 - 10 Гц	10 Гц
rPG	☐ [Проп. коэффициент ПИ-рег.] Параметр отображается, если [Назнач. о.с. ПИ-регулятора] (PIF) отлично от [Нет] (nO), стр. 77. Он обеспечивает необходимую динамику при быстрых изменениях о.с. ПИ-регулятора	0,01 - 100	1
rIG	☐ [Инт. коэффициент ПИ-рег.] Параметр отображается, если [Назнач. о.с. ПИ-регулятора] (PIF) отлично от [Нет] (nO), стр. 77. Он обеспечивает статическую точность при медленных изменениях о.с. ПИ-регулятора	0,01 - 100 / с	1
FbS	☐ [Коэф. о.с. ПИ] Параметр отображается, если [Назнач. о.с. ПИ-регулятора] (PIF) отлично от [Нет] (nO), стр. 77. Для адаптации переходного процесса	0,1 - 100	1
PIC	☐ [Инвер. кор. ПИ] Параметр отображается, если [Назнач. о.с. ПИ-регулятора] (PIF) отлично от [Нет] (nO), стр. 77. ☐ [Нет] (nO): нормальный ☐ [Да] (YES): инверсный		[Нет] (nO)
rP2	☐ [ПИ-задание 2] Параметр отображается, если [Назнач. о.с. ПИ-регулятора] (PIF) отлично от [Нет] (nO), стр. 77 и [2 задания ПИ-рег.] (Pr2), стр. 77 были назначены при выборе входа	0 - 100%	30%
rP3	☐ [ПИ-задание 3] Параметр отображается, если [Назнач. о.с. ПИ-регулятора] (PIF) отлично от [Нет] (nO), стр. 82 и [4 задания ПИ-рег.] (Pr4), стр. 78 были назначены при выборе входа	0 - 100%	60%
rP4	☐ [ПИ-задание 4] Параметр отображается, если [Назнач. о.с. ПИ-регулятора] (PIF) отлично от [Нет] (nO), стр. 77 и [4 задания ПИ-рег.] (Pr4), стр. 78 были назначены при выборе входа	0 - 100 %	90%
SP2	☐ [Заданная скорость 2] См. стр. 70	0 - 500 Гц	10 Гц



Параметры, которые появляются, если соответствующая функция выбрана в другом меню. Если они также доступны и настраиваются с помощью меню конфигурации соответствующей функции, то для облегчения программирования описание этих параметров приводится в меню с указанием страниц.

Код	Описание	Диапазон настройки	Заводская настройка
SP3 ★	☐ [Заданная скорость 3] См. стр. 70	0 - 500 Гц	15 Гц
SP4 ★	☐ [Заданная скорость 4] См. стр. 70	0 - 500 Гц	20 Гц
SP5 ★	☐ [Заданная скорость 5] См. стр. 70	0 - 500 Гц	25 Гц
SP6 ★	☐ [Заданная скорость 6] См. стр. 70	0 - 500 Гц	30 Гц
SP7 ★	☐ [Заданная скорость 7] См. стр. 70	0 - 500 Гц	35 Гц
SP8 ★	☐ [Заданная скорость 8] См. стр. 70	0 - 500 Гц	40 Гц
SP9 ★	☐ [Заданная скорость 9] См. стр. 70	0 - 500 Гц	45 Гц
SP10 ★	☐ [Заданная скорость 10] См. стр. 70	0 - 500 Гц	50 Гц
SP11 ★	☐ [Заданная скорость 11] См. стр. 71	0 - 500 Гц	55 Гц
SP12 ★	☐ [Заданная скорость 12] См. стр. 71	0 - 500 Гц	60 Гц
SP13 ★	☐ [Заданная скорость 13] См. стр. 71	0 - 500 Гц	70 Гц
SP14 ★	☐ [Заданная скорость 14] См. стр. 71	0 - 500 Гц	80 Гц
SP15 ★	☐ [Заданная скорость 15] См. стр. 71	0 - 500 Гц	90 Гц
SP16 ★	☐ [Заданная скорость 16] См. стр. 71	0 - 500 Гц	100 Гц



Параметры, которые появляются, если соответствующая функция выбрана в другом меню. Если они также доступны и настраиваемы с помощью меню конфигурации соответствующей функции, то для облегчения программирования описание этих параметров приводится в меню с указанием страниц.

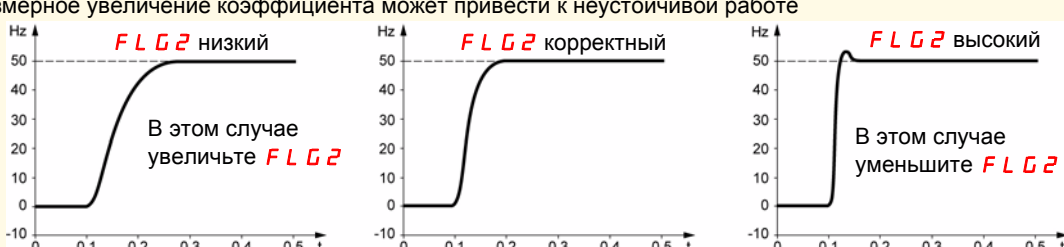
Меню [НАСТРОЙКА] (SEt-)

rEF -
SEt -
drC -
I - D -
CLt -
FUN -
FLt -
COP -
SUP -

Код	Описание	Диапазон настройки	Заводская настройка
CL1	☐ [Ограничение тока] Позволяет ограничить момент и нагрев двигателя	0,25 - 1,5 In (1)	1,5 In (1)
CL2	☐ [Значение огр. тока 2] Параметр отображается, если [Актив. I огран. 2] (LC2) отлично от [Нет] (nO), стр. 81	0,25 - 1,5 In (1)	1,5 In (1)
★ tLS	☐ [Время работы на нижней скорости] Так как работа на нижней скорости [Нижняя скорость] (LSP) продолжается в течение определенного времени, остановка двигателя происходит автоматически. Двигатель перезапускается, если заданная частота [Нижняя скорость] (LSP) и команда пуска остаются активизированными. Примечание: значение 0 соответствует неограниченному времени	0 - 999,9 с	0 (нет ограничения времени)
rSL ★	☐ [Пор. пробуж. ПИ] Параметр отображается, если [Назнач. о.с. ПИ-регулятора] (PIF) отлично от [Нет] (nO), стр. 77. Если функции ПИ-регулятора и [Время работы на нижней скорости] (tLS), стр. 36, сконфигурированы одновременно, то ПИ-регулятор будет пытаться настроить значение скорости меньше параметра [Нижняя скорость] (LSP). Это может привести к нежелательной работе привода, приводящей к пуску, работе на скорости [Нижняя скорость] (LSP) остановке и т.д. Параметр [Пор. пробуж. ПИ] (rSL) (уставка ошибки повторного пуска) позволяет настроить уставку минимальной ошибки ПИ-регулятора для повторного пуска после продолжительной работы на скорости [Нижняя скорость] (LSP). Функция неактивна, если [Время работы на нижней скорости] (tLS) = 0	0 - 100 %	0%
UFR2 ★	☐ [IR-компенсация 2] - При [Выбор U/F двиг. 2] (UFt2) = [SVC] (n) или [Энергосбережение] (nLd): IR-компенсация. - При [Выбор U/F двиг. 2] (UFt2) = [Mc = const] (L) или [Mc = var] (P): поддержка напряжения. Позволяет оптимизировать момент на очень низкой скорости (увеличьте значение параметра [IR-компенсация 2] (UFR2), если момент недостаточен). Убедитесь, что величина параметра [IR-компенсация 2] (UFR2) не слишком велика при нагревом двигателе (опасность неустойчивости). Примечание: при изменении параметра [Выбор U/F двиг. 2] (UFt2) параметр [IR-компенсация 2] (UFR) возвращается к заводской настройке (20 %)	0 - 100 %	20%

(1)In соответствует номинальному току ПЧ, приведенному в Руководстве по эксплуатации и на заводской табличке.

★ Параметры, которые появляются, если соответствующая функция выбрана в другом меню. Если они также доступны и настраиваемы с помощью меню конфигурации соответствующей функции, то для облегчения программирования описание этих параметров приводится в меню с указанием страниц.

Код	Описание	Диапазон настройки	Заводская настройка
FLG2	☐ [Коэффициент контура f 2] Параметр доступен, если [Выбор U/F двиг. 2] (UFt2) = [SVC] (n) или [Энергосбережение] (nLd), стр. 83. Коэффициент контура регулирования частоты (FLG2) позволяет адаптировать быстродействие привода в зависимости от кинематики механизма. Чрезмерное увеличение коэффициента может привести к неустойчивой работе 	0 - 100 %	20%
StA2	☐ [Устойчивость контура f 2] Параметр доступен, если [Выбор U/F двиг. 2] (UFt2) = [SVC] (n) или [Энергосбережение] (nLd), стр. 83. Устойчивость: позволяет адаптировать достижение установившегося режима после переходного процесса в зависимости от кинематики механизма. Увеличивайте постепенно устойчивость контура регулирования с целью уменьшения перерегулирования по скорости 	0 - 100 %	20%
SLP2	☐ [Компенсация скольжения 2] Параметр доступен, если [Выбор U/F двиг. 2] (UFT2) = [SVC] (n) или [Энергосбережение] (nLd), стр. 83. Позволяет настроить компенсацию скольжения примерно равной значению с заводской таблички двигателя. Приводимые на заводской табличке значения скорости не всегда точны. - Если настроенное значение < реального значения: двигатель не возвращается с нужной скоростью в установившемся режиме (скорость ниже заданной). - Если настроенное значение > реального значения: двигатель перенасыщен и скорость нестабильна	0 - 150 %	100%
Ftd	☐ [Уставка частоты] Пороговый уровень частоты, выше которого контакт реле ([Назначение R1] (r1) или [Назначение R2] (r2) = [Уставка f дост.] (FtA)) замыкается или выход AOV = 10 В ([Аналог./дискрет. выход] (dO) = [Уставка f дост.] (FtA))	0 - 500 Гц	bFr
ttd	☐ [Уставка нагрева двигателя] Пороговый уровень теплового состояния двигателя, выше которого контакт реле ([Назначение R1] (r1) или [Назначение R2] (r2) = [Нагрев двигателя достигнут] (tSA)) замыкается или выход AOV = 10 В ([Аналог./дискрет. выход] (dO) = [Нагрев двигателя достигнут] (tSA))	1 - 118 %	100%
Ctd	☐ [Уставка тока] Пороговый уровень тока, выше которого контакт реле ([Назначение R1] (r1) или [Назначение R2] (r2) = [Уставка I дост.] (CtA)) замыкается или выход AOV = 10 В ([Аналог./дискрет. выход] (dO) = [Уставка I дост.] (CtA))	0 - 1,5 ln (1)	ln (1)

(1) ln соответствует номинальному току ПЧ, приведенному в Руководстве по эксплуатации и на заводской табличке.

★ Параметры, которые появляются, если соответствующая функция выбрана в другом меню. Если они также доступны и настраиваемы с помощью меню конфигурации соответствующей функции, то для облегчения программирования описание этих параметров приводится в меню с указанием страниц.

rEF-
SEt-
drC-
I-D-
CEt-
FUn-
FLt-
COP-
SUP-

Код	Описание	Диапазон настройки	Заводская настройка
SdS	[Коэффициент масштабирования] Позволяет отображать значение, пропорциональное выходной частоте [Выходная частота] (rFr): скорость механизма, скорость двигателя и т.д.: - если [Коэффициент масштабирования] (SdS) ≤ 1, отображение [Выходная f в польз. ед.] (SPd1) (возможное разрешение = 0,01) - если 1 < [Коэффициент масштабирования] (SdS) ≤ 10, отображение [Выходная f в польз. ед.] (SPd2) (возможное разрешение = 0,1) - если [Коэффициент масштабирования] (SdS) > 10, отображение [Выходная f в польз. ед.] (SPd3) (возможное разрешение = 1) - если [Коэффициент масштабирования] (SdS) > 10 и [Коэффициент масштабирования] (SdS) x [Выходная частота] (rFr) > 9999: отображение $[Выходная f в польз. ед.] (SPd3) = \frac{[Коэффициент масштабирования] (SdS) \times [Выходная частота] (rFr)}{1000}$ с двумя десятичными знаками после запятой. Например: число 24 223 будет отображено в виде 24.22 - Если [Коэффициент масштабирования] (SdS) > 10 и [Коэффициент масштабирования] (SdS) x [Выходная частота] (rFr) > 65535, отображение ограничено значением 65.54. Например: отображение скорости двигателя 4-полюсный двигатель, 1500 об/мин, 50 Гц (синхронная скорость): [Коэффициент масштабирования] (SdS) = 30 [Выходная f в польз. ед.] (SPd3) = 1500 - [Выходная частота] (rFr) = 50 Гц	0,1 - 200	30
SFr	[Частота коммутации] (1) Этот параметр также доступен в меню [ПРИВОД] (drC-). Частота коммутации настраивается с целью уменьшения шума двигателя. Если частота выше 4 кГц, то в случае перегрева двигателя ПЧ автоматически ее уменьшает и возвращает к прежнему значению, когда температура двигателя становится нормальной	2,0 - 16 кГц	4 кГц

(1) Параметр также доступен в меню [ПРИВОД] (drC-).

Меню [ПРИВОД] (drC-)



Параметры настраиваются только при остановленном двигателе и отсутствии команды пуска, кроме параметра [Автоподстройка] (tUn), который может привести к подаче напряжения на двигатель.

На дополнительном выносном терминале ATV31 это меню доступно в положении коммутатора

- Оптимизация характеристик привода достигается:
- введением в меню Привод значений с заводской таблички;
 - проведением автоподстройки (для стандартного асинхронного двигателя).

Код	Описание	Диапазон настройки	Заводская настройка
bFr 50 60	☐ [f стандартная двигателя] [50Гц МЭК] (50): 50 Гц: МЭК [60Гц NEMA] (60): 60 Гц: NEMA Этот параметр изменяет предварительную настройку параметров [Верхняя скорость] (HSP), стр. 32, [Уставка частоты] (Ftd), стр. 37, [Ном. f двигателя] (FrS), стр. 39, и [f максимальная] (tFr), стр. 42		[50Гц МЭК] (50)
UnS	☐ [Номинальное напряжение двигателя] Номинальное напряжение двигателя, приведенное на заводской табличке. Если напряжение сети меньше номинального значения, то параметр [Номинальное напряжение двигателя] (UnS) необходимо настроить на значение напряжения, приложенного к двигателю ATV312...M2: 100 - 240 V ATV312...M3: 100 - 240 V ATV312...N4: 100 - 500 V ATV312...S6: 100 - 600 V	В зависимости от типоразмера ПЧ	В зависимости от типоразмера ПЧ
FrS	☐ [Ном. f двигателя] Номинальная частота двигателя, приведенная на заводской табличке. Заводская настройка 50 Гц или 60 Гц, если [f стандартная двигателя] (bFr) настроена на 60 Гц. Примечание: соотношение $\frac{[\text{Номинальное напряжение двигателя}] (UnS) \text{ (в В)}}{[\text{Ном. f двигателя}] (FrS) \text{ (в Гц)}}$ не должно превышать значений: ATV312...M2: ≤ 7 ATV312...M3: ≤ 7 ATV312...N4: ≤ 14 ATV312...S6: ≤ 17 Заводская настройка 50 Гц заменяется на 60 Гц, если [f стандартная двигателя] (bFr) равна 60 Гц	10 - 500 Гц	50 Гц
nCr	☐ [Номинальный ток двигателя] Номинальный ток двигателя, приведенный на заводской табличке	0,25 - 1,5 In (1)	В зависимости от типоразмера ПЧ

(1) In соответствует номинальному току ПЧ, приведенному в Руководстве по эксплуатации и на заводской табличке.

Меню [ПРИВОД] (drC-)

REF -
SEt -
drC -
I - D -
CEt -
FUn -
FLt -
COP -
SUP -

Код	Описание	Диапазон настройки	Заводская настройка
nSP	☐ [Номинальная скорость двигателя] 0 - 9999 об/мин, затем 10.00 - 32.76 Коб/мин Если на заводской табличке вместо номинальной скорости приведена синхронная скорость и скольжение, выраженное в Гц или %, то скорость двигателя вычисляется как: - номинальная скорость = синхронная скорость $\times \frac{100 - \text{скольжение в \%}}{100}$ или - номинальная скорость = синхронная скорость $\times \frac{50 - \text{скольжение в Гц}}{50}$ (двигатели на 50 Гц) или - номинальная скорость = синхронная скорость $\times \frac{60 - \text{скольжение в Гц}}{60}$ (двигатели на 60 Гц)	0 - 32760 об/мин	В зависимости от типоразмера ПЧ
COS	☐ [Cos Phi двигателя] Cos φ двигателя, приведенный на заводской табличке	0,5 - 1	В зависимости от типоразмера ПЧ
rSC	☐ [Сопротивление статора хол.]		[Нет] (nO)
nO	☐ [Нет] (tnO): функция неактивна. Для применений, не требующих улучшенных характеристик или не допускающих автоматической автоподстройки (подачи напряжения на двигатель) при каждом включении сетевого питания.		
InIt	☐ [InIt] (InIt): функция активизирована. Для улучшения характеристик на нижней скорости вне зависимости от теплового состояния двигателя.		
8888	☐ сопротивление статорной обмотки в холодном состоянии в МОм. Примечание: - данная функция обязательна для подъемно-транспортных механизмов; - функция должна активизироваться [InIt] (InIt) только при холодном состоянии двигателя; - при [Сопротивление статора хол.] (rSC) = [InIt] (InIt) параметр [Автоподстройка] (tUn) переключается на [Включение питания] (POn). При следующей команде пуска сопротивление статора измеряется с помощью автоподстройки. Параметр [Сопротивление статора хол.] (rSC) переключается на значение (VVVV) и сохраняется. [Автоподстройка] (tUn) остается в состоянии [Включение питания] (POn). Параметр [Сопротивление статора хол.] (rSC) в состоянии [InIt] (InIt), пока осуществляется измерение; - значение VVVV может быть введено или изменено с помощью навигатора (1)		

(1) Процедура:

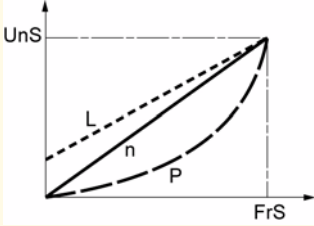
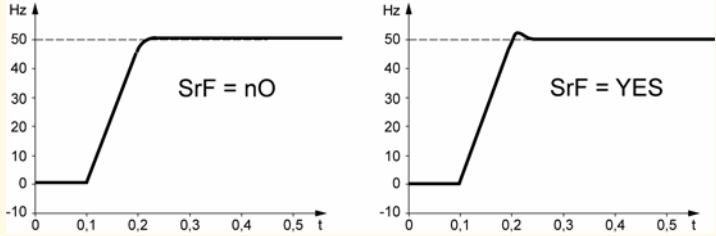
- убедитесь, что двигатель находится в холодном состоянии;
- отключите кабели с клеммника двигателя;
- измерьте сопротивление между двумя клеммами двигателя (U. V. W.), не изменяя соединения обмоток;
- введите половину измеренного значения с помощью навигатора;
- измените заводскую настройку параметра [IR-компенсация] (UFR), стр. 32, на 100 % вместо 20 %.

Примечание: не используйте значение параметра [Сопротивление статора хол.] (rSC) отличное от [Нет] (nO) или = [Включение питания] (POn) с функцией [ПОДХВАТ НА ХОДУ] (FLr-), стр. 88.

BBV46384 05/2009

Меню [ПРИВОД] (drC-)

rEF -
SEt -
drC -
I - D -
CEt -
FUn -
FLt -
COn -
SUP -

Код	Описание	Диапазон настройки	Заводская настройка
UFt L P n nLd	☐ [Выбор U/F двиг. 1] ☐ [Mc = const] (L): постоянный момент нагрузки: параллельно включенные или специальные двигатели) ☐ [Mc = var] (P): переменный момент нагрузки: электроприводы насосов и вентиляторов ☐ [SVC] (n): векторное управление потоком без датчика для применений с постоянным моментом ☐ [Энергосбережение] (nLd): энергосбережение для применений с переменным моментом нагрузки на валу, не требующих хороших динамических характеристик (поведение, близкое к закону [Mc = var] (P) при работе на холостом ходу и к закону [SVC] (n) при нагрузке) Напряжение 		[SVC] (n)
nrd YES nO	☐ [Уменьшение шума] ☐ [Да] (YES): случайная частота коммутации ☐ [Нет] (nO): фиксированная частота коммутации Модулирование случайным образом частоты коммутации позволяет избежать резонансных шумов, которые могут возникнуть на фиксированной частоте		[Да] (YES)
SFr	☐ [Частота коммутации] (1) Частота коммутации настраивается с целью уменьшения шума двигателя. Если частота выше 4 кГц, то в случае перегрева двигателя ПЧ автоматически ее уменьшает и возвращает к прежнему значению, когда температура двигателя становится нормальной	2,0 - 16 кГц	4 кГц
tFr	☐ [f максимальная] Заводская настройка 60 Гц заменяется на 72 Гц, если параметр [f станд. двигателя] (bFr) назначен на 60 Гц	10 - 500 Гц	60 Гц
SrF nO YES	☐ [Фильтр контура скорости] ☐ [Нет] (nO): фильтр остается активным (исключает перерегулирование по скорости) ☐ [Да] (YES): фильтр контура скорости отключен (уменьшение времени нарастания переходного процесса с возможным перерегулированием для применений с позиционированием) 		[Нет] (nO)

(1)Параметр также доступен в меню [НАСТРОЙКА] (SEt-).

Код	Описание	Диапазон настройки	Заводская настройка
SCS nO Str1 2 s	☐ [Сохранение конфигурации] (1) ☐ [Нет] (nO): функция неактивна ☐ [Конфиг. 1] (Str1): осуществляет сохранение текущей конфигурации (кроме результатов автоподстройки) в памяти EEPROM. [Сохранение конфигурации] (SCS) автоматически устанавливается на [Нет] (nO) после завершения операции. Эта функция позволяет хранить дополнительную конфигурацию наряду с текущей. Преобразователи поставляются с одинаковыми заводской текущей и сохраненной конфигурациями . Если дополнительный выносной терминал ATV31 подключен к ПЧ, то появляется дополнительный набор параметров: [Файл 1] (FIL1), [Файл 2] (FIL2), [Файл 3] (FIL3), [Файл 4] (FIL4) (файлы конфигураций, хранящиеся в памяти EEPROM выносного терминала). Они позволяют хранить от 1 до 4 различных конфигураций, которые могут быть загружены в другие преобразователи такого же типоразмера. [Сохранение конфигурации] (SCS) автоматически переходит на [Нет] (nO) после завершения операции		[Нет] (nO)
CFG 2 s StS Std	☐ [Макроконфигурация] (1) ▲ ОПАСНО НЕПРЕДВИДЕННОЕ ФУНКЦИОНИРОВАНИЕ УСТРОЙСТВА Убедитесь, что выбранная макроконфигурация совместима с используемой схемой. Несоблюдение этих указаний может привести к смерти или тяжелым травмам. Выбор источника конфигурации. ☐ [Пуск/Стоп] (StS): конфигурация Пуск/Стоп Идентична заводской конфигурации, кроме назначений входов-выходов: - дискретные входы: - LI1, LI2 (2 направления вращения): двухпроводное управление по изменению состояния - LI1 = вращение вперед, LI2 = вращение назад - LI3 - LI6: не активизированы (не назначены) - Аналоговые входы: - AI1: задание скорости 0-10 В - AI2, AI3: не активизированы (не назначены). - Реле R1: контакт размыкается при неисправности (или при отсутствии питания ПЧ). - Реле R2: не активизировано (не назначено). - Аналоговый выход АОС: 0-20 мА, не активизирован (не назначен). ☐ [Заводская конфигурация] (Std): заводская настройка (см. стр. 10). Примечание: назначение [Макроконфигурация] (CFG) приводит к возврату к выбранной конфигурации.		[Заводская конфигурация] (Std)

- (1) [Сохранение конфигурации] (SCS), [Макроконфигурация] (CFG) и [Заводская настройка] (FCS) доступны в нескольких меню, но они затрагивают комплект всех меню и параметров.
- (2) Параметр также доступен в меню [НАСТРОЙКА] (SEt-).



Изменение назначения этого параметра требует продолжительного нажатия (2 с) на клавишу (ENT).

Код	Описание	Диапазон настройки	Заводская настройка
FCS	⏱ 2 s ❑ [Заводская настройка] (1) [Нет] (nO) ⚠ ОПАСНО НЕПРЕДВИДЕННОЕ ФУНКЦИОНИРОВАНИЕ ПРЕОБРАЗОВАТЕЛЯ Убедитесь, что изменение текущей макроконфигурации совместимо с используемой схемой. Несоблюдение этих указаний может привести к смерти или тяжелым травмам.		
nO rEC1	❑ [Нет] (nO): функция неактивна ❑ [Внутренняя] (rEC1): текущая конфигурация становится идентичной ранее сохраненной конфигурации при [Сохранение конфигурации] (SCS) = [Конфиг. 1] (Str1). [Внутренняя] (rEC1) появляется после завершения операции сохранения. [Заводская настройка] (FCS) автоматически устанавливается на [Нет] (nO) после завершения операции		
InI	❑ [Инициализация] (InI): текущая конфигурация заменяется конфигурацией, выбранной с помощью параметра [Макроконфигурация] (CFG) (2). [Заводская настройка] (FCS) автоматически устанавливается на [Нет] (nO) после завершения операции. Если дополнительный выносной терминал ATV31 подключен к ПЧ, то появляется дополнительный набор параметров: [Файл 1] (FIL1), [Файл 2] (FIL2), [Файл 3] (FIL3), [Файл 4] (FIL4) - файлы конфигураций, хранящиеся в памяти EEPROM выносного терминала. Они могут быть загружены вместо текущей конфигурации. [Заводская настройка] (FCS) автоматически устанавливается на [Нет] (nO) после завершения операции Примечание: если на короткий промежуток времени появляется индикация n F d до перехода на [Нет] (nO), то это означает, что передача конфигурации невозможна и не осуществлена (например, при другом типоразмере ПЧ). Если на короткий промежуток времени появляется индикация n E r до перехода на [Нет] (nO), то это означает, что произошла ошибка при передаче конфигурации; в этом случае надо обязательно вернуться к заводским настройкам с помощью параметра [Инициализация] (InI). В обоих случаях проверьте конфигурацию перед повторной попыткой загрузки.		

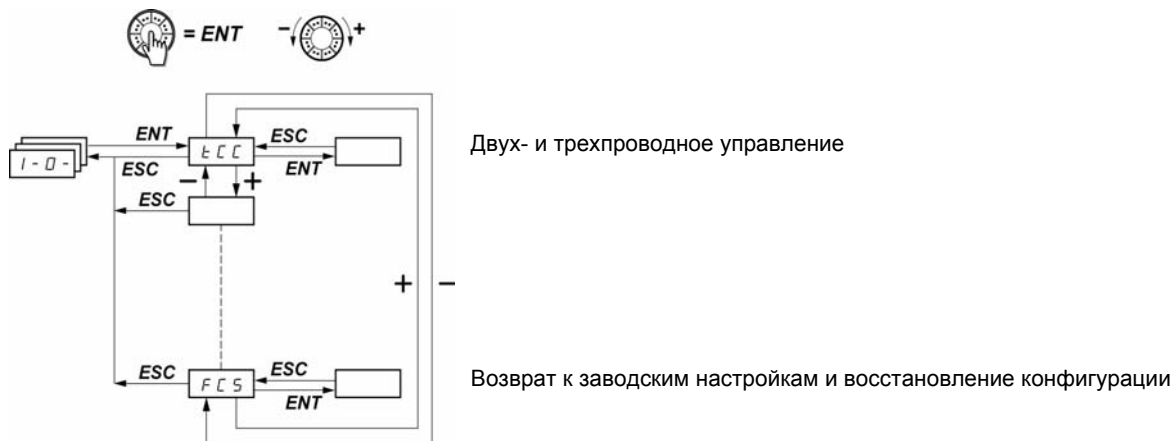
- (1) [Сохранение конфигурации] (SCS), [Макроконфигурация] (CFG) и [Заводская настройка] (FCS) доступны в нескольких меню, но они затрагивают комплект всех меню и параметров.
- (2) Следующие параметры не изменяются с помощью этой функции, они сохраняют свою конфигурацию:
 - [f стандартная двигателя] (bFr), стр. 39;
 - [Управление с терминала] (LCC), стр. 58;
 - [Код PIN 1] (COd) (Код блокировки терминала), стр. 97;
 - параметры меню [КОММУНИКАЦИЯ] (COM-);
 - параметры меню [МОНИТОРИНГ] (SUP-).
- (3) Выбор [Файл 1] (FIL1) - [Файл 4] (FIL4) остается видимым после отключения выносного терминала ATV31.



Изменение назначения этого параметра требует продолжительного нажатия (2 с) на клавишу (ENT).

Меню [ВХОДЫ-ВЫХОДЫ] (I-O-)

rEF -
SEt -
drC -
I - O -
CLL -
FUN -
FLt -
COP -
SUP -



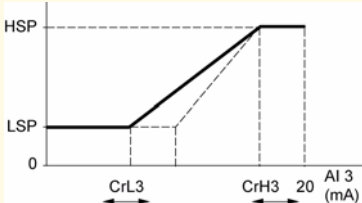
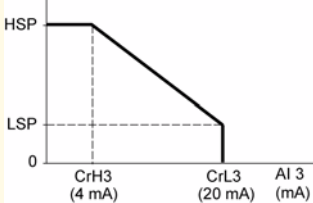
Параметры настраиваются только при остановленном двигателе и при отсутствии команды пуска.
На выносном дополнительном терминале ATV31, это меню доступно, если переключатель находится в положении .

Код	Описание	Диапазон настройки	Заводская настройка
tCC	☐ [2-/3-проводное управление] См. стр. 29		[2-проводное управление] (2C)
tCt	☐ [Тип 2-проводного управления] ⚠ ОПАСНО НЕПРЕДВИДЕННОЕ ФУНКЦИОНИРОВАНИЕ ПРЕОБРАЗОВАТЕЛЯ Убедитесь, что изменение 2-проводного управления совместимо с используемой схемой. Несоблюдение этих указаний может привести к смерти или тяжелым травмам.		[Изменение состояния] (trn)
LEL trn PFO	Параметр доступен, если [2-/3-проводное управление] (tCC) = [2-проводное управление] (2C), стр. 45. ☐ [Состояние] (LEL): состояние 0 или 1 учитывается для пуска или остановки ☐ [Изменение состояния] (trn): необходимо изменение состояния (по переходу или фронту) для подачи команды пуска, во избежание случайного повторного пуска после отключения питания. ☐ [Приоритет вперед] (PFO): состояние 0 или 1 учитывается при пуске и остановке, но команда вращения вперед всегда имеет приоритет над командой вращения назад		

 2 s Изменение назначения этого параметра требует продолжительного нажатия (2 с) на клавишу (ENT).

Меню [ВХОДЫ-ВЫХОДЫ] (I-O-)

REF -
SEt -
drC -
I - D -
CtL -
FUN -
FLt -
COP -
SUP -

Код	Описание	Диапазон настройки	Заводская настройка
rrS	☐ [Назначение назад] Если [Назначение назад] (rrS) = [Нет] (nO), то вращение назад может быть активизировано при отрицательном напряжении на входе AI2. ☐ [Нет] (nO): не назначен ☐ [LI1] (LI1): дискретный вход LI1 ☐ [LI2] (LI2): дискретный вход LI2 доступен при [2-/3-проводное управление] (tCC) = [2-проводное управление] (2C), стр. 45 ☐ [LI3] (LI3): дискретный вход LI3 ☐ [LI4] (LI4): дискретный вход LI4 ☐ [LI5] (LI5): дискретный вход LI5 ☐ [LI6] (LI6): дискретный вход LI6		[LI2] (LI2)
CrL3	☐ [Мин. значение AI3]	0 - 20 мА	4 мА
CrH3	☐ [Макс. значение AI3] Эти два параметра позволяют сконфигурировать вход на 0-20 мА, 4-20 мА, 20-4 мА и т.д. Частота  Частота  Пример: 20 - 4 мА	4 - 20 мА	20 мА
AO1t	☐ [Тип AO1] Этот параметр не отображается при подключенной к ПЧ коммуникационной карте. ☐ [Ток] (0A): конфигурация 0 - 20 мА (используется клемма АОС) ☐ [Ток 4-20] (4A): конфигурация 4 - 20 мА (используется клемма АОС) ☐ [Напряжение] (10U): конфигурация 0 - 10 В (используется клемма АОУ)		[Ток] (0A)
dO	☐ [Аналоговый/дискретный выход] Этот параметр отображается только при подключенной к ПЧ коммуникационной карте. ☐ [Нет] (nO): не назначен ☐ [I двигателя] (OCr): ток двигателя. 20 мА или 10 В соответствуют удвоенному значению номинального тока ПЧ ☐ [f двигателя] (OFr): частота двигателя. 20 мА или 10 В соответствуют максимальной частоте [f максимальная] (tFr), стр. 42 ☐ [Момент двигателя] (Otr): момент двигателя. 20 мА или 10 В соответствуют удвоенному значению номинального момента двигателя ☐ [Мощность двигателя] (OPr): мощность, отдаваемая двигателю. 20 мА или 10 В соответствуют удвоенному значению номинальной мощности ПЧ. Следующие назначения (1) приводят к трансформации аналогового выхода в дискретный (см. схему в Руководстве по эксплуатации): ☐ [Неисправность] (FLt): обнаруженная неисправность ☐ [Работа ПЧ] (rUn): ПЧ работает ☐ [Порог f достигнут] (FtA): уставка частоты достигнута (параметр [Уставка частоты] (Ftd) меню [НАСТРОЙКА] (SEt-), стр. 37) ☐ [Верх. скор. дост.] (FLA): [Верхняя скорость] (HSP) достигнута ☐ [Уставка I дост.] (CtA): уставка тока достигнута (параметр [Уставка тока] (Ctd) меню [НАСТРОЙКА] (SEt-), стр. 37) ☐ [f достигн.] (SrA): заданная частота достигнута ☐ [Нагрев дв. дост.] (tSA): тепловая уставка двигателя достигнута (параметр [Уставка нагрева двигателя] (ttt) меню [НАСТРОЙКА] (SEt-), стр. 37) ☐ [Управл. тормозом] (BLC): управление тормозом (для информации, т.к. это назначение возможно только в меню [ПРИКЛАДНЫЕ ФУНКЦИИ] (FUN-), стр. 80) ☐ [Обрыв. сигн. 4-20 мА] (APL): обрыв сигнала 4-20 мА, даже если [Обрыв сигн. 4-20 мА] (LFL) = [Нет] (nO), стр. 90 Дискретный выход в состоянии 1 (24 В), когда выбранное назначение активно, за исключением [Неисправность] (FLt) (состояние 1, если нет неисправности преобразователя). Примечание: (1) С этими назначениями сконфигурируйте [Тип AO1] (AO1t) = [Ток] (0A).		[Нет] (nO)

Меню [ВХОДЫ-ВЫХОДЫ] (I-O-)

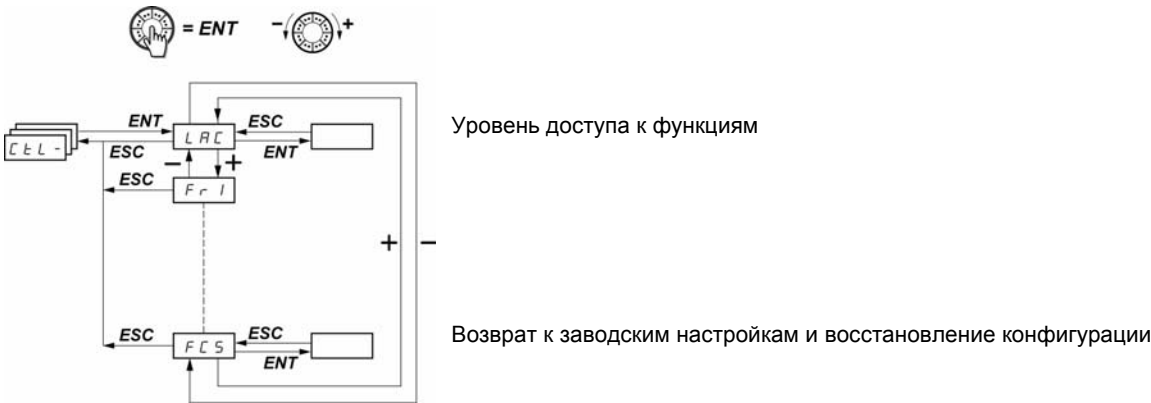
Код	Описание	Диапазон настройки	Заводская настройка
r1 nO FLt rUn FtA FLA CtA SrA tSA APL LI1 LI6	☐ [Назначение R1] Этот параметр не отображается при подключенной к ПЧ коммуникационной карте. ☐ [Нет] (nO): не назначен ☐ [ПЧ исправен] (FLt): ПЧ без неисправности ☐ [Работа ПЧ] (rUn): ПЧ работает ☐ [Уставка f дост.] (FtA): уставка частоты достигнута (параметр [Уставка частоты] (Ftd) меню [НАСТРОЙКА] (SEt-), стр. 37) ☐ [Верх. ск. достигн.] (FLA): [Верхняя скорость] (HSP) достигнута ☐ [Уставка I дост.] (CtA): уставка тока достигнута (параметр [Уставка тока] (Ctd) меню [НАСТРОЙКА] (SEt-), стр. 37) ☐ [Заданная f дост.] (SrA): заданная частота достигнута ☐ [Нагрев двигателя достигнут] (tSA): тепловая уставка двигателя достигнута (параметр [Уставка нагрева двигателя] (ttt) меню [НАСТРОЙКА] (SEt-), стр. 37) ☐ [Обрыв сигн. 4-20 мА] (APL): обрыв сигнала 4-20 мА, даже если [Обрыв сигн. 4-20 мА] (LFL) = [Нет] (nO), стр. 90 ☐ [LI1] - [LI6] (LI1) - (LI6): пересылка значения выбранному дискретному входу Реле находится под напряжением, когда выбранное назначение активно, за исключением [ПЧ исправен] (FLt) (под напряжением, если нет неисправности ПЧ)		[ПЧ исправен] (FLt)
r2 nO FLt rUn FtA FLA CtA SrA tSA bLC APL LI1 LI6	☐ [Назначение R2] ☐ [Нет] (nO): не назначен ☐ [ПЧ исправен] (FLt): ПЧ без неисправности ☐ [Работа ПЧ] (rUn): ПЧ работает ☐ [Уставка f дост.] (FtA): уставка частоты достигнута (параметр [Уставка частоты] (Ftd) меню [НАСТРОЙКА] (SEt-), стр. 37) ☐ [Верх. ск. достигн.] (FLA): [Верхняя скорость] (HSP) достигнута ☐ [Уставка I дост.] (CtA): уставка тока достигнута (параметр [Уставка тока] (Ctd) меню [НАСТРОЙКА] (SEt-), стр. 37) ☐ [Заданная f дост.] (SrA): заданная частота достигнута ☐ [Нагрев двигателя достигнут] (tSA): тепловая уставка двигателя достигнута (параметр [Уставка нагрева двигателя] (ttt) меню [НАСТРОЙКА] (SEt-), стр. 37) ☐ [Управление тормозом] (bLC): управление тормозом (для информации, т.к. это назначение возможно только в меню [ПРИКЛАДНЫЕ ФУНКЦИИ] (FUn-), стр. 80) ☐ [4-20 мА] (APL): обрыв сигнала 4-20 мА, даже если [Обрыв 4-20 мА] (LFL) = [Нет] (nO), стр. 90 ☐ [LI1] - [LI6] (LI1) - (LI6): пересылка значения выбранному дискретному входу Реле находится под напряжением, когда выбранное назначение активно, за исключением [ПЧ исправен] (FLt) (под напряжением, если нет неисправности ПЧ)		[Нет] (nO)
SCS  2 s	☐ [Сохранение конфигурации] (1) См. стр. 43		nO
CFG  2 s	☐ [Макроконфигурация] (1) См. стр. 43		Std
FCS  2 s	☐ [Заводская настройка] (1) См. стр. 44		nO

(1) [Сохранение конфигурации] (SCS), [Макроконфигурация] (CFG) и [Заводская настройка] (FCS) доступны в нескольких меню, но они затрагивают комплект всех меню и параметров.

 2 s

Изменение назначения этого параметра требует продолжительного нажатия (2 с) на клавишу (ENT).

REF -
SEt -
drC -
I-D -
CtL -
FUN -
FLt -
COP -
SUP -



Параметры настраиваются только при остановленном двигателе и при отсутствии команды пуска. На выносном терминале (на заказ) это меню доступно, если переключатель находится в положении .

Каналы управления и задания

Команды управления (вращение вперед, назад и т.д.) и задания могут подаваться с помощью следующих средств:

Управление CMD	Задание rFr
tEr: клеммник (L1)	Alx: клеммник
LCC: выносной терминал (разъем RJ45)	LCC: местное ATV312 или выносной терминал
LOC: локальное управление	AlV1: навигатор
Mdb: Modbus (разъем RJ45)	Mdb: Modbus (разъем RJ45)
nEt: сеть	nEt: сеть

ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ

ПОТЕРЯ УПРАВЛЕНИЯ

Клавиши STOP ПЧ ATV312 (встроенные в ПЧ и выносные терминалы) могут быть сконфигурированы т.о., чтобы они не имели приоритета. Для того, чтобы клавиша STOP имела приоритет, необходимо сконфигурировать параметр [Приоритет Стоп] (PSt) в меню [УПРАВЛЕНИЕ ЭП] (CtL-), стр. 59, на [Да] (YES).

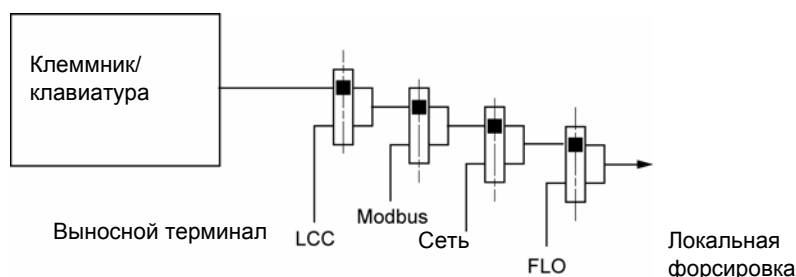
Несоблюдение этих указаний может привести к смерти, тяжелым травмам или повреждению оборудования.

Параметр [УРОВЕНЬ ДОСТУПА] (LAC) меню [УПРАВЛЕНИЕ ЭП] (CtL-), стр. 56, позволяет выбрать способ приоритетности каналов управления и задания, предлагая три уровня функциональности:

- [УРОВЕНЬ ДОСТУПА] (LAC) = [Уровень 1] (L1): Основные функции. Управление каналами осуществляется в порядке приоритетности
- [УРОВЕНЬ ДОСТУПА] (LAC) = [Уровень 2] (L2): Предоставляет возможность дополнительных функций по отношению к параметру [Уровень 1] (L1):
 - Быстрее-медленнее (навигатор в качестве автоматического потенциометра);
 - управление тормозом;
 - переключение второго ограничения тока;
 - переключение двигателей;
 - управление окончанием хода.
- [УРОВЕНЬ ДОСТУПА] (LAC) = [Уровень 3] (L3): те же возможности, что и [Уровень 2] (L2). Управление каналами управления и задания конфигурируется.

Эти каналы комбинируются в порядке приоритетности, если параметр [УРОВЕНЬ ДОСТУПА] (LAC) = [Уровень 1] (L1) или [Уровень 2] (L2)

От большей к меньшей приоритетности: локальная форсировка, Modbus, CANopen, выносной терминал, клеммник/клавиатура (на рисунке внизу: слева направо).

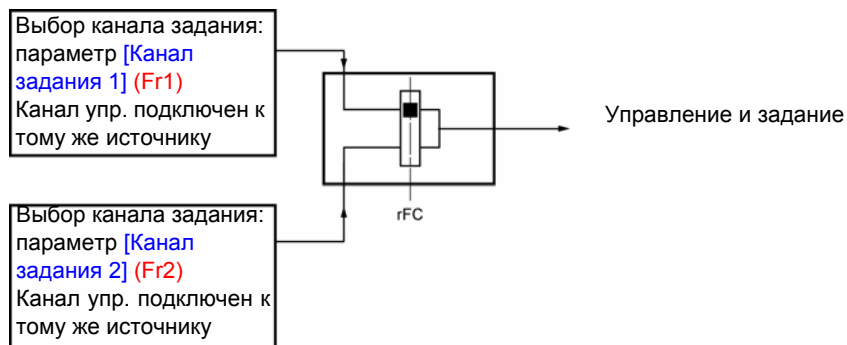


См. детализированные схемы на стр. 51 и 52.

- Для ATV312 при заводской настройке управление и задание производятся с клеммника.
- С выносным терминалом, если [Управление с терминала] (LCC) = [Да] (YES) (меню [УПРАВЛЕНИЕ ЭП] (CtL-) управление и задание производятся с помощью выносного терминала [Задание скорости с терминала] (LFr), меню [НАСТРОЙКА] (SEt-).

Существует возможность комбинации каналов, если [УРОВЕНЬ ДОСТУПА] (LAC) = [Уровень 3] (L3)

Совместное управление и задание (параметр [Профиль] (CHCF) = [Совместный] (SIM)):

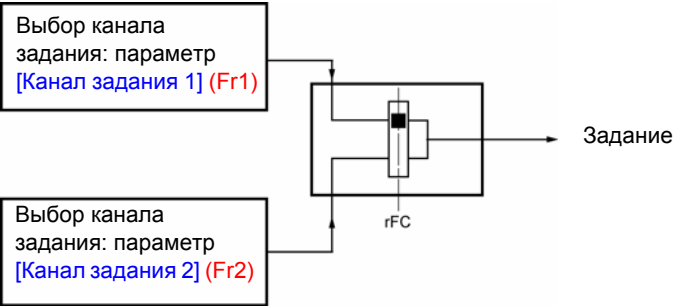


Параметр [Перекл. задан. 2] (rFC) позволяет выбрать канал [Канал задания 1] (Fr1) или [Канал задания 2] (Fr2) или сконфигурировать дискретный вход или бит слова управления для дистанционного переключения с одного канала на другой.

См. детализированные схемы на стр. 53 и 55.

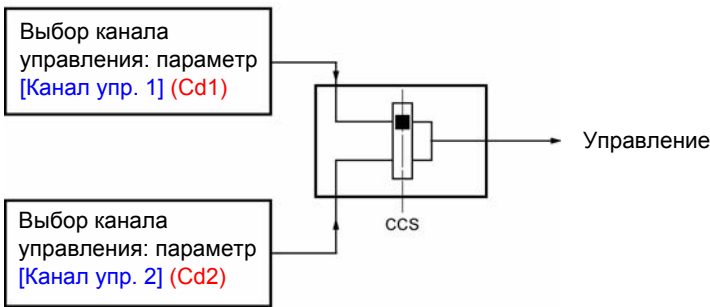
REF -
SEt -
drC -
I - D -
CtL -
Fun -
FLt -
COP -
SUP -

Раздельное управление и задание (параметр [Профиль] (CHCF) = [Раздельное] (SEP)):
Задание



Параметр [Перекл. задан. 2] (rFC) позволяет выбрать [Канал задания 1] (Fr1) или [Канал задания 2] (Fr2) или сконфигурировать дискретный вход или бит слова управления для дистанционного переключения с одного канала на другой.

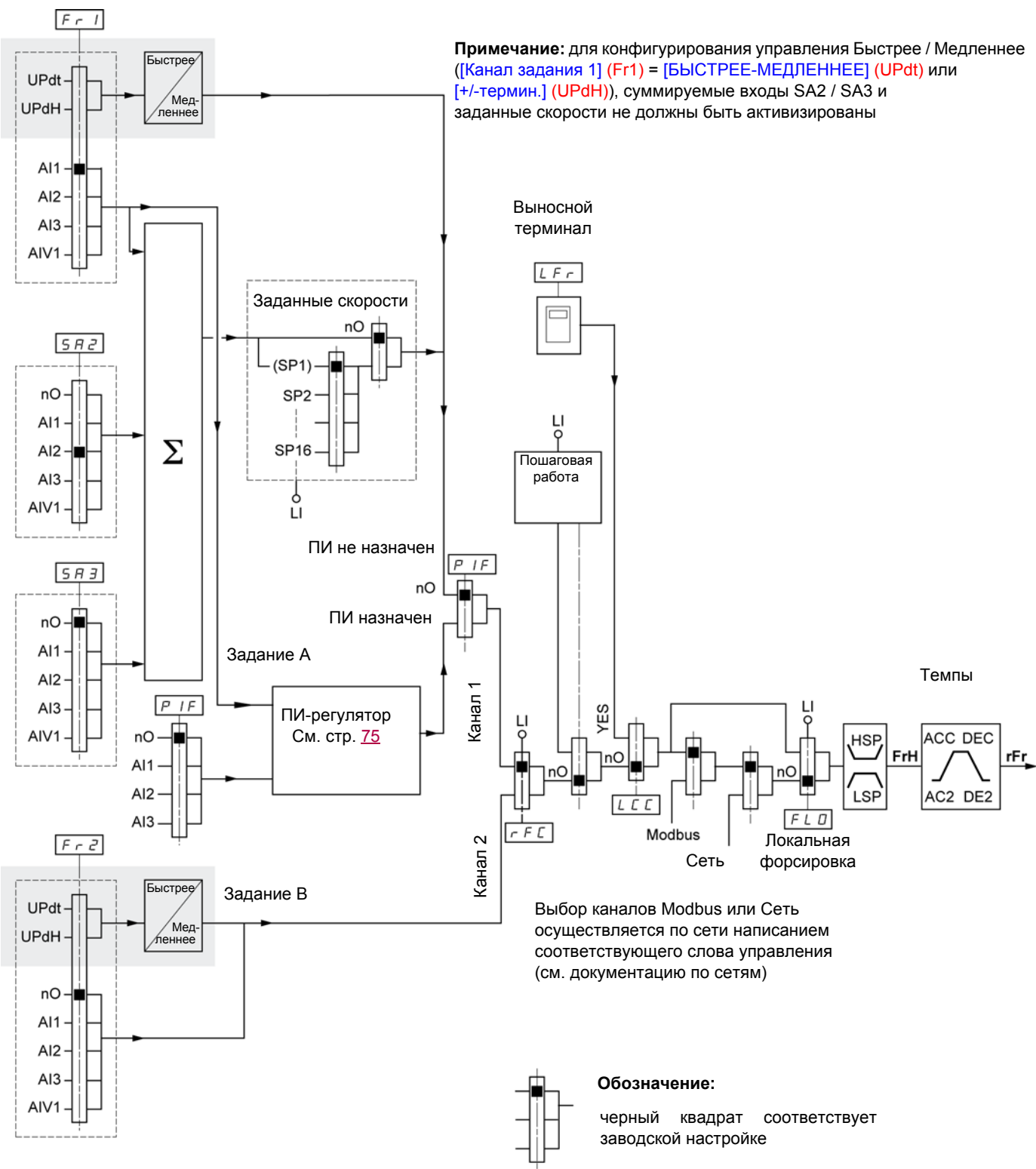
Управление



Параметр [Перекл. каналов управл.] (CCS), стр. 58 позволяет выбрать [Канал задания 1] (Fr1) или [Канал задания 2] (Fr2) или сконфигурировать дискретный вход или бит слова управления для дистанционного переключения с одного канала на другой.

См. детализированные схемы на стр. 53 и 54.

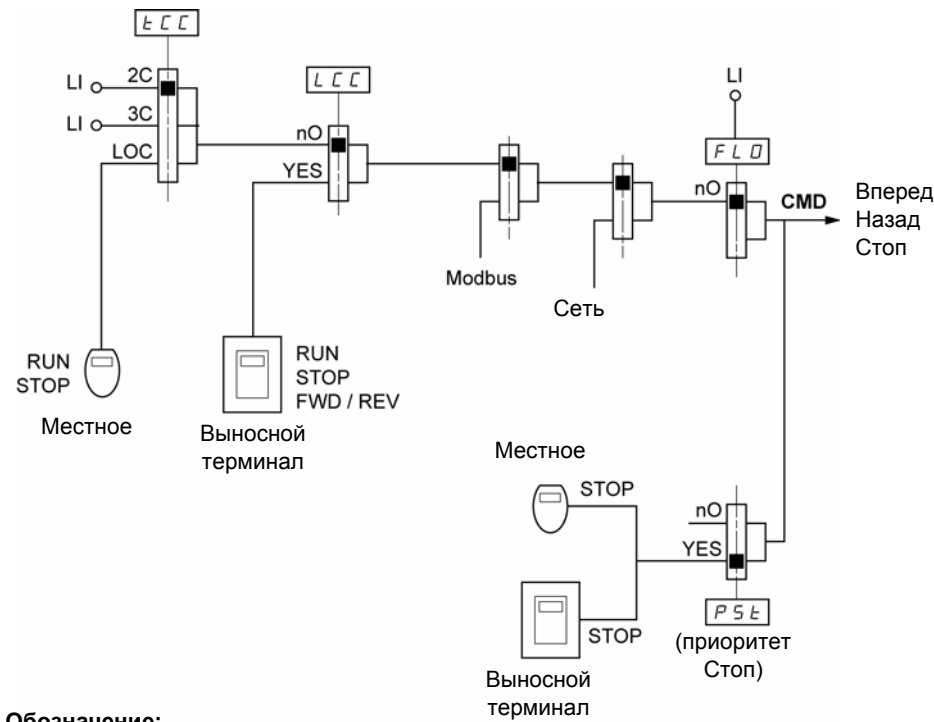
Канал задания при [УРОВЕНЬ ДОСТУПА] (LAC) = [Уровень 1] (L1) или [Уровень 2] (L2)



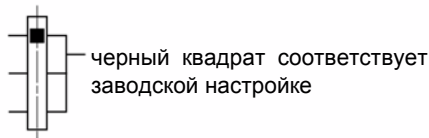
Меню [УПРАВЛЕНИЕ ЭП] (CtL-)

Канал управления для [УРОВЕНЬ ДОСТУПА] (LAC) = [Уровень 1] (L1) или [Уровень 2] (L2)

Параметры [Назн. лок. форс.] (FLO), стр. 102, [Канал задания 1] (Fr1), стр. 60, и выбор каналов Modbus или Сеть являются общими для каналов управления и задания.
Например: [Управление с терминала] (LCC) = [Да] (YES) отдает управление и задание выносному терминалу.

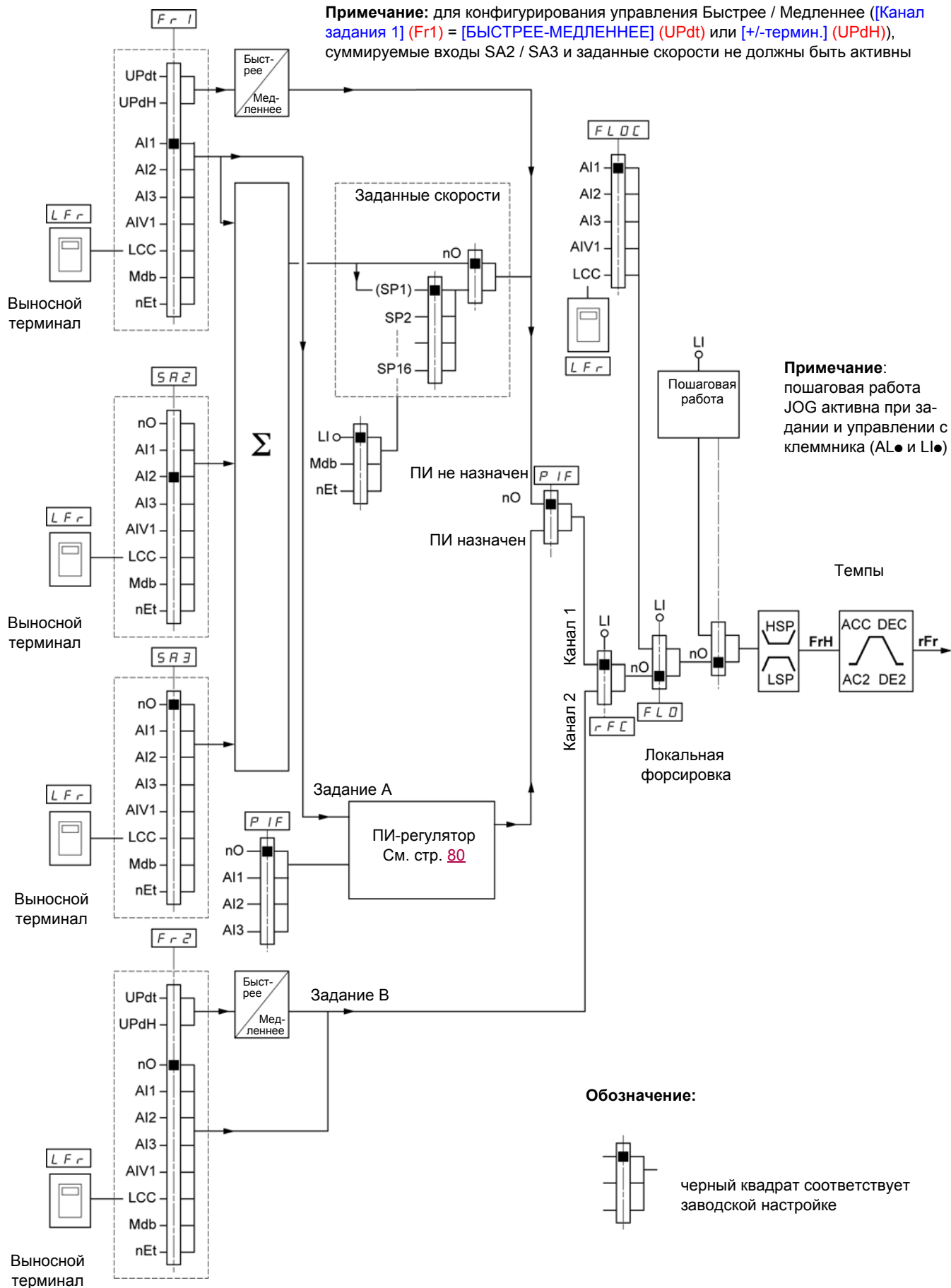


Обозначение:



Канал задания при [УРОВЕНЬ ДОСТУПА] (LAC) = [Уровень 3] (L3)

Примечание: для конфигурирования управления Быстрее / Медленнее ([Канал задания 1] (Fr1) = [БЫСТРЕЕ-МЕДЛЕННЕЕ] (UPdt) или [+/-термин.] (UPdH)), суммируемые входы SA2 / SA3 и заданные скорости не должны быть активны



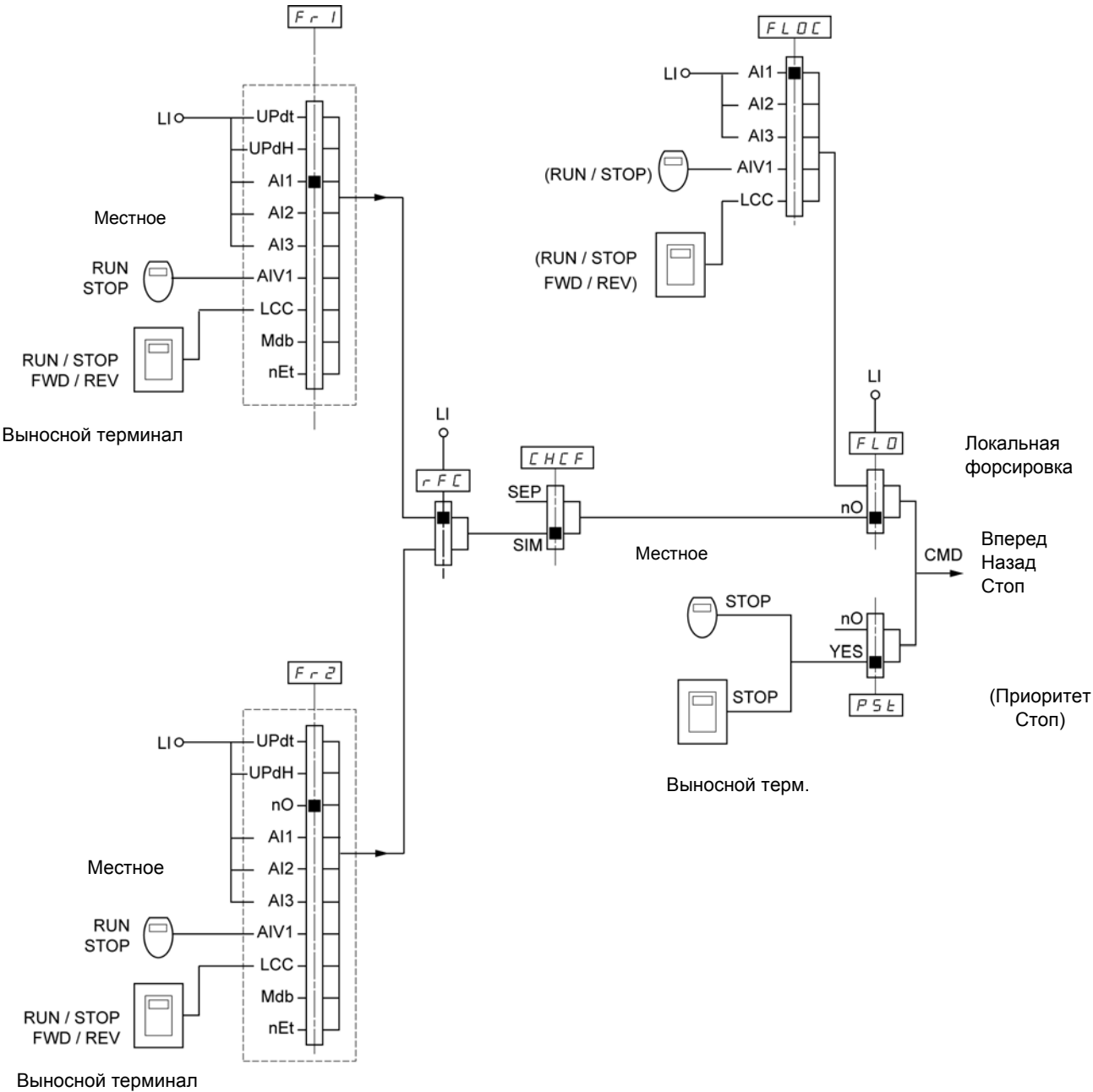
Меню [УПРАВЛЕНИЕ ЭП] (CtL-)

Канал управления при [УРОВЕНЬ ДОСТУПА] (LAC) = [Уровень 3] (L3)

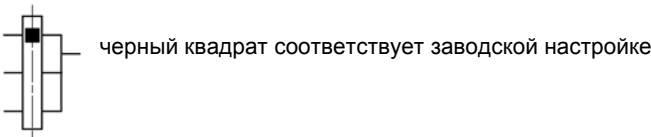
Совместное управление и задание

Параметры [Кан.задан. 1] (Fr1), стр. 56, [Кан.задан. 2] (Fr2), стр. 56, [Перекл. задан. 2] (rFC), стр. 57, [Назн. лок. форс.] (FLO), стр. 93, и [Задан. лок. форс.] (FLOC), стр. 93 являются общими для каналов управления и задания. Следовательно, канал управления определяется каналом задания.

Например: если задание [Канал задания 1] (Fr1) = [AI1] (AI1) (аналоговый вход на клеммнике), то управление осуществляется с помощью дискретного входа на клеммнике LI.



Обозначение:

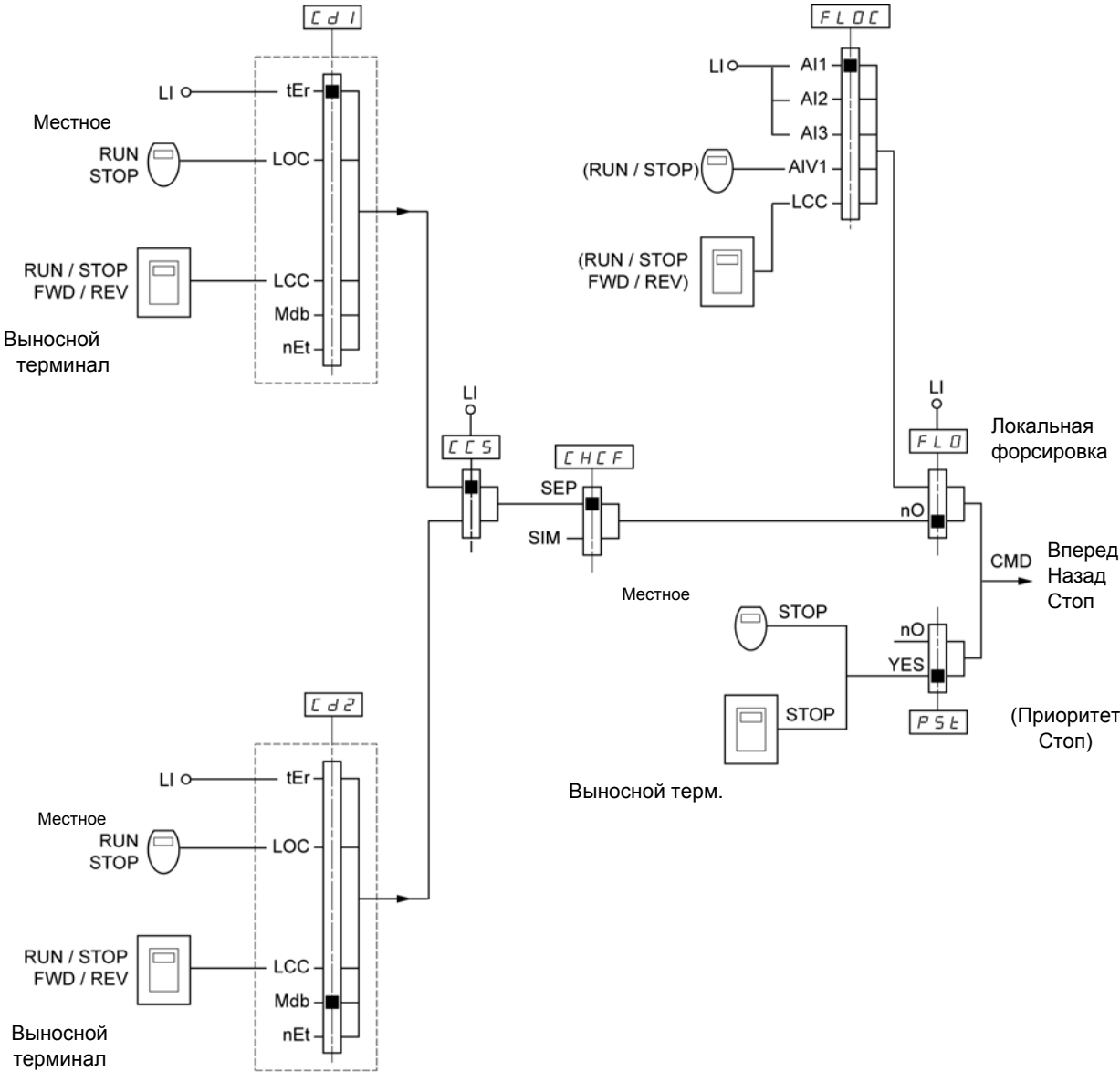


Канал управления при [УРОВЕНЬ ДОСТУПА] (LAC) = [Уровень 3] (L3)

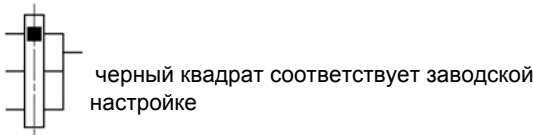
Совместный режим (Раздельное управление и задание)

Параметры [Назн. лок. форс.] (FLO), стр. 93, и [Задан. лок. форс.] (FLOC), стр. 93 являются общими для каналов управления и задания.

 Например: если задание для локальной форсировки осуществляется с помощью [AI1] (AI1) (аналоговый вход на клеммнике), то управление локальной форсировкой осуществляется с помощью дискретного входа на клеммнике LI.



Обозначение:



REF -
SEt -
drC -
I - O -
CtL -
FUu -
FLt -
CON -
SUP -

Примечание: возможна несовместимость функций между собой (см. таблицу совместимости на стр. [20](#)). В этом случае первая сконфигурированная функция запрещает конфигурирование других.

Код	Описание	Диапазон настройки	Заводская настройка
LAC	2 s УРОВЕНЬ ДОСТУПА		Уровень 1 (L1)
L1	ОПАСНО НЕПРЕДВИДЕННОЕ ФУНКЦИОНИРОВАНИЕ ПРЕОБРАЗОВАТЕЛЯ Назначение УРОВЕНЬ ДОСТУПА (LAC) на Уровень 3 (L3) вызывает возврат к заводской настройке параметров [Канал задания 1] (Fr1), стр. 56, [Канал управления 1] (Cd1), стр. 59, [Профиль] (CHCF), стр. 57, и [2-/3-проводное управление] (tCC), стр. 45. Возврат Уровень 3 (L3) на Уровень 2 (L2) или Уровень 1 (L1) и Уровень 2 (L2) на Уровень 1 (L1) может быть осуществлен только при возврате к заводской настройке с помощью параметра [Заводская настройка] (FCS), стр. 44. Убедитесь, что такое изменение совместимо с используемой схемой подключения. Несоблюдение этих указаний может привести к смерти или тяжелым травмам.		
L2			
L3			
Fr1	Канал задания 1		AI1 (AI1)
Fr2	Канал задания 2		Нет (nO)
nO	Нет (nO): не назначен AI1 (AI1): аналоговый вход AI1 AI2 (AI2): аналоговый вход AI2 AI3 (AI3): аналоговый вход AI3 AI сеть (AIV1): навигатор Если УРОВЕНЬ ДОСТУПА (LAC) = Уровень 2 (L2) или Уровень 3 (L3), то возможны следующие дополнительные назначения: БЫСТРЕЕ-МЕДЛЕННЕЕ (UPdt): (1) задание режима Быстрее-медленнее с помощью дискретного входа LI. См. конфигурирование на стр. 74 +/-термин.] (UPdH): задание режима Быстрее-медленнее с помощью навигатора ATV312. Для этого необходимо отобразить параметр [Выходная частота] (rFr), стр. 95. Функция Быстрее-медленнее, задаваемая с клеммника или терминала, назначается в меню [МОНИТОРИНГ] (SUP-) параметром [Выходная частота] (rFr). Если УРОВЕНЬ ДОСТУПА (LAC) = Уровень 3 (L3) возможны дополнительные назначения: Упр. с терминала (LCC): задание с помощью выносного терминала [Задание скорости с терминала] (LFr) в меню [НАСТРОЙКА] (SEt-), стр. 31. Modbus (Mdb): задание по Modbus Сеть (nEt): задание по сети		
AI1			
AI2			
AI3			
AIU1			
UPdt			
UpdH			
LCC			
Ndb			
nEt			

(1) Примечание:

- невозможно одновременно назначить [БЫСТРЕЕ-МЕДЛЕННЕЕ] (UPdt) на [Канал задания 1] (Fr1) или [Канал задания 2] (Fr2) и [+/-термин.] (UPdH) на [Канал задания 1] (Fr1) или [Канал задания 2] (Fr2). Возможно только одно назначение [БЫСТРЕЕ-МЕДЛЕННЕЕ] (UPdt) / [+/-термин.] (UPdH) на один канал задания;
- функция Быстрее-медленнее с параметром [Канал задания 1] (Fr1) не совместима с некоторыми функциями (см. стр. 20). Для ее конфигурирования необходимо сделать неактивными эти функции, в частности, суммируемые входы (назначьте [Суммирование 2] (SA2) на [Нет] (nO), стр. 67) и заданные скорости (назначьте [2 заданные скорости] (PS2) и [4 заданные скорости] (PS4) на [Нет] (nO), стр. 69), которые активны при заводской настройке.
- С параметром [Канал задания 2] (Fr2) функция Быстрее-медленнее совместима с заданными скоростями, суммируемыми входами и ПИ-регулятором.



Изменение назначения этого параметра требует продолжительного нажатия (2 с) на клавишу (ENT).



BBV46384 05/2009

Меню [УПРАВЛЕНИЕ ЭП] (CtL-)

REF -
SEt -
drC -
I-D -
CtL -
Fun -
FLt -
COP -
SUP -

Код	Описание	Диапазон настройки	Заводская настройка
CCS  Cd1 Cd2 LI1 LI2 LI3 LI4 LI5 LI6 C111 C112 C113 C114 C115 C211 C212 C213 C214 C215	☐ [Перекл. каналов управл.] Параметр доступен, если [Профиль] (CHCF) = [Раздельное] (SEP), стр. 57 и [УРОВЕНЬ ДОСТУПА] (LAC) = [Уровень 3] (L3), стр. 56. Параметр [Перекл. каналов управл.] (CCS) позволяет выбрать [Канал управления 1] (Cd1) или [Канал управления 2] (Cd2) или сконфигурировать дискретный вход или бит управления для дистанционной коммутации [Канал управления 1] (Cd1) или [Канал управления 2] (Cd2). ☐ [Канал 1 акт.] (Cd1): канал управления = канал 1 ☐ [Канал 2 акт.] (Cd2): канал управления = канал 2 ☐ [LI1] (LI1): дискретный вход LI1 ☐ [LI2] (LI2): дискретный вход LI2 ☐ [LI3] (LI3): дискретный вход LI3 ☐ [LI4] (LI4): дискретный вход LI4 ☐ [LI5] (LI5): дискретный вход LI5 ☐ [LI6] (LI6): дискретный вход LI6 ☐ [C111] (C111): бит 11 слова управления Modbus ☐ [C112] (C112): бит 12 слова управления Modbus ☐ [C113] (C113): бит 13 слова управления Modbus ☐ [C114] (C114): бит 14 слова управления Modbus ☐ [C115] (C115): бит 15 слова управления Modbus ☐ [C211] (C211): бит 11 слова управления Сеть ☐ [C212] (C212): бит 12 слова управления Сеть ☐ [C213] (C213): бит 13 слова управления Сеть ☐ [C214] (C214): бит 14 слова управления Сеть ☐ [C215] (C215): бит 15 слова управления Сеть В состоянии 0 входа или бита слова управления канал 1 активен. В состоянии 1 входа или бита слова управления канал 2 активен		[Канал 1 акт.] (Cd1)
COp nO SP Cd ALL	☐ [Копирование канала 1 в канал 2] (копирование только в этом направлении) Параметр доступен, если [УРОВЕНЬ ДОСТУПА] (LAC) = [Уровень 3] (L3), стр. 56. ☐ [Нет] (nO): копирование не выполняется ☐ [Задание] (SP): копирование задания ☐ [Управление] (Cd): копирование управления ☐ [Задание + упр.] (ALL): копирование управления и задания • Если управление канала 2 осуществляется с помощью клеммника, управление канала 1 не копируется. • Если задание канала 2 осуществляется с помощью AI1, AI2, AI3 или AIP, задание канала 1 не копируется. • Задание на копирование [Задание частоты] (FrH) (до задатчика темпа), кроме задания канала 2 с помощью функции Быстрее-медленнее. В последнем случае копируется задание [Выходная частота] (rFr) (после задатчика темпа) Примечание: копирование управления и/или задания может привести к изменению направления вращения		[Нет] (nO)
LCC nO YES	☐ [Управление с терминала] Параметр активизирован только при наличии дополнительного выносного терминала и при [УРОВЕНЬ ДОСТУПА] (LAC) = [Уровень 1] (L1) или [Уровень 2] (L2), стр. 56. ☐ [Нет] (nO): функция неактивна ☐ [Да] (YES): позволяет назначить управление ПЧ с помощью клавиш терминала STOP/RESET, RUN и FWD/REV. Задание скорости определяется параметром [Задание скорости с терминала] (LFr) меню [НАСТРОЙКА] (SEt-). Только команды остановки на выбеге, быстрой остановки и динамического торможения остаются активизированными с помощью клеммника. Если связь между ПЧ и терминалом оборвана или терминала нет, то преобразователь блокируется по неисправности [Ком. Modbus] (SLF)		[Нет] (nO)



Параметры, которые появляются, если соответствующая функция выбрана в другом меню. Если они также доступны и настраиваются с помощью меню конфигурации соответствующей функции, то для облегчения программирования описание этих параметров приводится в меню с указанием страниц.

Код	Описание	Диапазон настройки	Заводская настройка
PSt  2 s nO YES	☐ [Приоритет STOP] Функция отдает приоритет клавише STOP клавиатуры ПЧ или выносного терминала. Клавиша STOP не активна, если активный канал управления отличен от встроенного или выносных терминалов  ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ ПОТЕРЯ УПРАВЛЕНИЯ Не конфигурируйте [Приоритет STOP] (PSt) на [Нет] (nO) при наличии внешней команды остановки. Несоблюдение этих указаний может привести к смерти, тяжелым травмам или повреждению оборудования. ☐ [Нет] (nO): функция неактивна ☐ [Да] (YES): приоритет клавиши STOP		[Да] (YES)
rOt dFr drS bOt	☐ [Направление вращения] Параметр доступен, если [Канал задания 1] (Fr1), стр. 28 или [Канал задания 2] (Fr2), стр. 56 назначен на LCC или A I U I. Разрешенное направление вращения для клавиш RUN клавиатуры ПЧ или выносного терминала. ☐ [Вперед] (dFr): Вперед ☐ [Назад] (drS): Назад ☐ [Вперед и Назад] (bOt): разрешены два направления вращения		[Вперед] (dFr)
SCS  2 s	☐ [Сохранение конфигурации] См. стр. 43	(1)	nO
CFG  2 s	☐ [Макроконфигурация] См. стр. 43	(1)	Std
FCS  2 s	☐ [Заводская настройка] См. стр. 44	(1)	nO

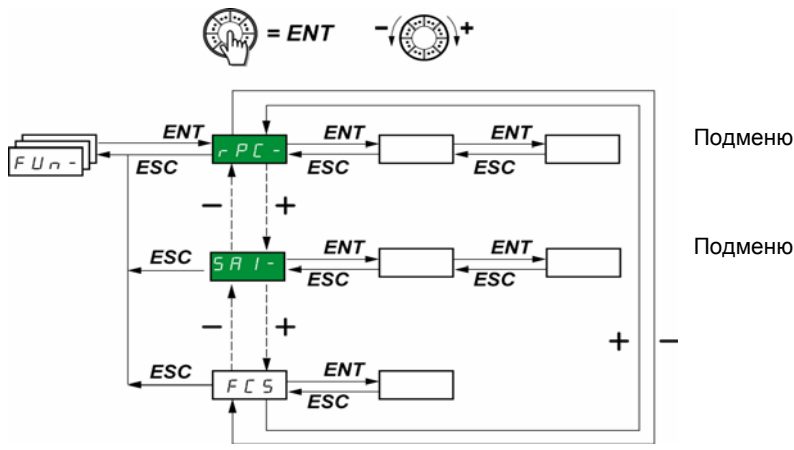
 2 s

Изменение назначения этого параметра требует продолжительного нажатия (2 с) на клавишу (ENT).

(1) [Сохранение конфигурации] (SCS), [Макроконфигурация] (CFG) и [Заводская настройка] (FCS) доступны в нескольких меню, но они затрагивают комплект всех меню и параметров.

Меню [ПРИКЛАДНЫЕ ФУНКЦИИ] (FUn-)

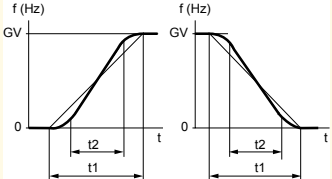
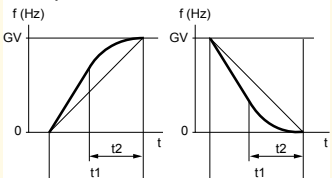
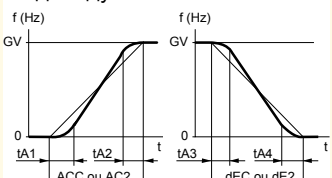
rEF -
SEt -
drC -
I-D -
CLL -
FUn -
FLt -
COP -
SUP -



Параметры настраиваются только при остановленном двигателе и при отсутствии команды пуска.
На выносном дополнительном терминале ATV31, это меню доступно, если переключатель находится в положении

Некоторые функции включают в себя несколько параметров. С целью упрощения программирования и во избежание утомительной прокрутки параметров эти функции сгруппированы в подменю.
Подменю, как и меню, отличаются тире справа от кода, например: **PSS-**

Примечание: возможна несовместимость функций между собой (см. таблицу совместимости на стр. 20). В этом случае первая сконфигурированная функция запрещает конфигурирование других.

Код	Название / Описание	Диапазон настройки	Заводская настройка
rPC-	[Темпы разгона-торможения]		
rPt	[Профиль кривых]	[Линейная] (LIn)	
LIn S U CUS	Определяет форму кривых разгона и торможения [Линейная] (LIn): линейная [S-образная] (S): s-образная [U-образная] (U): u-образная [Индивидуальная] (CUS): индивидуальная S-образная  Фиксированное сглаживание, при $t_2 = 0,6 \times t_1$, где t_1 = настроенному времени разгона (торможения) U-образная  Фиксированное сглаживание, при $t_2 = 0,5 \times t_1$, где t_1 = настроенному времени разгона (торможения) Индивидуальная  EA1: настраивается от 0 до 100 % (от ACC или AC2) EA2: настраивается от 0 до (100 % - EA1) (от ACC или AC2) EA3: настраивается от 0 до 100 % (от DEC или DE2) EA4: настраивается от 0 до (100 % - EA3) (от DEC или DE2)		

Код	Название / Описание	Диапазон настройки	Заводская настройка
rPC-	■ [Темпы разгона-торможения] (продолжение)		
tA1 ★	☐ [Начальное сглаживание кривой разгона] Параметр доступен, если [Профиль кривых] (rPt) = [Индивидуальная] (CUS), стр. 60.	0 - 100	10
tA2 ★	☐ [Конечное сглаживание кривой разгона] Параметр доступен, если [Профиль кривых] (rPt) = [Индивидуальная] (CUS), стр. 60.	0 - (100-tA1)	10
tA3 ★	☐ [Начальное сглаживание кривой торможения] Параметр доступен, если [Профиль кривых] (rPt) = [Индивидуальная] (CUS), стр. 60.	0 - 100	10
tA4 ★	☐ [Конечное сглаживание кривой торможения] Параметр доступен, если [Профиль кривых] (rPt) = [Индивидуальная] (CUS), стр. 60.	0 - (100-tA3)	10
Inr 0.01 0.1 1	☐ [Дискретность темпа] ☐ [0.01] (0.01): время разгона-торможения от 0,05 - 327,6 с ☐ [0.1] (0.1): время разгона-торможения от 0,1 - 3276 с ☐ [1] (1): время разгона-торможения от 1 - 32760 с (1) Применяется к параметрам [Время разгона] (ACC), [Время торможения] (dEC), [Время разгона 2] (AC2) и [Время торможения 2] (dE2). Примечание: изменение параметра [Дискретность темпа] (Inr) приводит к изменению параметров [Время разгона] (ACC), [Время торможения] (dEC), [Время разгона 2] (AC2) и [Время торможения 2] (dE2)	0,01 - 0,1 - 1	0,1
ACC dEC	☐ [Время разгона] (2) ☐ [Время торможения] Определяются для разгона и торможения двигателя от нулевой до максимальной частоты [Ном. f двигателя] (FrS) (параметр меню [ПРИВОД] (drC-)). Убедитесь, что значение [Время торможения] (dEC) не слишком мало для останавливаемой нагрузки	В соответствии с Inr, стр. 64	3 с 3 с

(1) Для отображения значений > 9999 на экране ПЧ или выносного терминала отображается точка после тысячных.

Примечание:

данный способ отображения приводит к путанице между значениями, содержащими 2 цифры после запятой, и значениями > 9999. Проверьте значение параметра [Дискретность темпа] (Inr).

Например:

- если [Дискретность темпа] (Inr) = 0.01, то значение 15.65 соответствует настройке 15.65 с;
- если [Дискретность темпа] (Inr) = 1, то значение 15.65 соответствует настройке 15650 с.

(2) Параметр также доступен в меню [НАСТРОЙКА] (SEt-).



Параметры, которые появляются, если соответствующая функция выбрана в другом меню. Если они также доступны и настраиваются с помощью меню конфигурации соответствующей функции, то для облегчения программирования описание этих параметров приводится в меню с указанием страниц.

г E F -
S E t -
d r C -
I - D -
C E L -
F U n -
F L E -
C O n -
S U P -

Код	Название / Описание	Диапазон настройки	Заводская настройка															
rPC-	■ [Темпы разгона-торможения] (продолжение)																	
rPS	□ [Назначение переключения темпов]		[Нет] (nO)															
nO	Функция остается активизированной вне зависимости от канала управления.																	
LI1	□ [LI1] (LI1): дискретный вход LI1																	
LI2	□ [LI2] (LI2): дискретный вход LI2																	
LI3	□ [LI3] (LI4): дискретный вход LI3																	
LI4	□ [LI4] (LI4): дискретный вход LI4																	
LI5	□ [LI5] (LI5): дискретный вход LI5																	
LI6	□ [LI6] (LI6): дискретный вход LI6																	
Cd11	Если [Уровень доступа] (LAC) = [Уровень 3] (L3), то возможны следующие назначения:																	
Cd12	□ [CD11] (CD11): бит 11 слова управления Сеть																	
Cd13	□ [CD12] (CD12): бит 12 слова управления Сеть																	
Cd14	□ [CD13] (CD13): бит 13 слова управления Сеть																	
Cd15	□ [CD14] (CD14): бит 14 слова управления Сеть																	
	□ [CD15] (CD15): бит 15 слова управления Сеть																	
	В состоянии 0 дискретного входа или бита слова управления параметры [Время разгона] (ACC) и [Время торможения] (dEC) действительны.																	
	В состоянии 1 дискретного входа или бита слова управления параметры [Время разгона 2] (AC2) и [Время торможения 2] (dE2) действительны																	
FrT	□ [Уставка темпа 2]	0 - 500 Гц	0 Гц															
	Переключение второго темпа, если параметр [Уставка темпа 2] (FrT) отличен от 0 (значение 0 соответствует неактивной функции), и выходная частота больше [Уставка темпа 2] (FrT). Переключение темпа с помощью уставки совместимо с переключением с помощью LI или бита следующим образом:																	
	<table><tr><th>LI или бит</th><th>Частота</th><th>Темп</th></tr><tr><td>0</td><td>< FrT</td><td>ACC, dEC</td></tr><tr><td>0</td><td>> FrT</td><td>AC2, dE2</td></tr><tr><td>1</td><td>< FrT</td><td>AC2, dE2</td></tr><tr><td>1</td><td>> FrT</td><td>AC2, dE2</td></tr></table>	LI или бит	Частота	Темп	0	< FrT	ACC, dEC	0	> FrT	AC2, dE2	1	< FrT	AC2, dE2	1	> FrT	AC2, dE2		
LI или бит	Частота	Темп																
0	< FrT	ACC, dEC																
0	> FrT	AC2, dE2																
1	< FrT	AC2, dE2																
1	> FrT	AC2, dE2																
AC2	□ [Время разгона 2] (1)	В соответствии с Инр, стр. 61	5															
★	Параметр доступен, если [Уставка темпа 2] (FrT) > 0, стр. 62 или [Назначение переключения темпов] (rPS) активно, стр. 62																	
dE2	□ [Время торможения 2] (1)	В соответствии с Инр, стр. 61	5															
★	Параметр доступен, если [Уставка темпа 2] (FrT) > 0, стр. 62 или [Назначение переключения темпов] (rPS) активно, стр. 62																	
brA	□ [Адаптация темпа торможения]		[Да] (YES)															
nO	Активизация данной функции позволяет автоматически увеличить время торможения, если оно было настроено на малое значение, с учетом момента инерции механизма.																	
YES	□ [Нет] (nO): функция неактивна																	
	□ [Да] (YES): функция активизирована. Функция не совместима с применениями требующими:																	
	• торможения с заданным темпом,																	
	• при применении тормозного сопротивления (оно не выполняло бы свою функцию).																	
	[Адаптация темпа торможения] (brA) переключается на [Нет] (nO), если назначена функция управления тормозом [Назначение тормоза] (bLC), стр. 80																	

(1)Параметр также доступен в меню [НАСТРОЙКА] (SEt-).

★ Параметры, которые появляются, если соответствующая функция выбрана в другом меню. Если они также доступны и настраиваются с помощью меню конфигурации соответствующей функции, то для облегчения программирования описание этих параметров приводится в меню с указанием страниц.

Код	Название / Описание	Диапазон настройки	Заводская настройка
StC-	[СПОСОБЫ ОСТАНОВКИ]		
Stt	☐ [Тип остановки]		[С темпом] (rMP)
rMP	Тип остановки при исчезновении команды пуска или появлении команды остановки.		
FSt	☐ [С темпом] (rMP): с заданным темпом		
nSt	☐ [Быстр. ост.] (FSt): быстрая остановка		
dCI	☐ [Остановка на выбеге] (nST): остановка на выбеге		
	☐ [Динамическое торможение] (dCI): остановка динамическим торможением		
FSt	☐ [Быстрая остановка]		[Нет] (nO)
nO	☐ [Нет] (nO): не назначен		
LI1	☐ [LI1] (LI1): дискретный вход LI1		
LI2	☐ [LI2] (LI2): дискретный вход LI2		
LI3	☐ [LI3] (LI3): дискретный вход LI3		
LI4	☐ [LI4] (LI4): дискретный вход LI4		
LI5	☐ [LI5] (LI5): дискретный вход LI5		
LI6	☐ [LI6] (LI6): дискретный вход LI6		
Cd11	Если [Уровень доступа] (LAC) = [Уровень 3] (L3), то возможны следующие назначения:		
Cd12	☐ [CD11] (CD11): бит 11 слова управления Сеть		
Cd13	☐ [CD12] (CD12): бит 12 слова управления Сеть		
Cd14	☐ [CD13] (CD13): бит 13 слова управления Сеть		
Cd15	☐ [CD14] (CD14): бит 14 слова управления Сеть		
	☐ [CD15] (CD15): бит 15 слова управления Сеть		
	Остановка активизируется в состоянии 0 дискретного входа или в состоянии 1 бита слова управления. Быстрая остановка - это остановка с уменьшенным с помощью параметра [Делитель темпа] (dCF) временем торможения. Если вход переходит в состояние 1, и команда пуска по-прежнему активизирована, то двигатель повторно запустится только при сконфигурированном двухпроводном управлении по состоянию ([2-/3-проводное управление] (tCC) = [2-проводное управление] (2C) и [Тип 2-проводного управления] (tCt) = [Уровень] (LEL) или [Приоритет Вперед] (PFO), стр. 45). В других случаях требуется повторная команда пуска		
dCF	☐ [Делитель темпа]	0 - 10	4
★	Параметр доступен, если [Тип остановки] (Stt) = [Быстр. ост.] (FSt), стр. 63 и [Быстрая остановка] (FSt) отличен от [Нет] (nO), стр. 63. Убедитесь, что уменьшенное значение не слишком мало для останавливаемой нагрузки. Значение 0 соответствует минимальному времени		
dCI	☐ [Назначение динамического торможения]		[Нет] (nO)
nO	Примечание: эта функция не совместима с функцией Управление тормозом (см. стр. 20).		
LI1	☐ [Нет] (nO): не назначен		
LI2	☐ [LI1] (LI1): дискретный вход LI1		
LI3	☐ [LI2] (LI2): дискретный вход LI2		
LI4	☐ [LI3] (LI3): дискретный вход LI3		
LI5	☐ [LI4] (LI4): дискретный вход LI4		
LI6	☐ [LI5] (LI5): дискретный вход LI5		
	☐ [LI6] (LI6): дискретный вход LI6		
Cd11	Если [Уровень доступа] (LAC) = [Уровень 3] (L3), то возможны следующие назначения:		
Cd12	☐ [CD11] (CD11): бит 11 слова управления Сеть		
Cd13	☐ [CD12] (CD12): бит 12 слова управления Сеть		
Cd14	☐ [CD13] (CD13): бит 13 слова управления Сеть		
Cd15	☐ [CD14] (CD14): бит 14 слова управления Сеть		
	☐ [CD15] (CD15): бит 15 слова управления Сеть		
	Торможение активизировано в состоянии 1 дискретного входа или бита слова управления		

★ Параметры, которые появляются, если соответствующая функция выбрана в другом меню. Если они также доступны и настраиваются с помощью меню конфигурации соответствующей функции, то для облегчения программирования описание этих параметров приводится в меню с указанием страниц.

rEF-
SEt-
drC-
I-D-
CEt-
FUn-
FLt-
COP-
SUP-

Код	Название / Описание	Диапазон настройки	Заводская настройка
StC-	■ [СПОСОБЫ ОСТАНОВКИ] (продолжение)		
IdC ★	☐ [I динамического торможения 1] (1)(3) Параметр доступен, если [Тип остановки] (Stt) = [Динамическое торможение] (dCl), стр. 63, или [Назначение динамического торможения] (dCl) отлично от [Нет] (nO), стр. 63. Через 5 с ток динамического торможения устанавливается на значение 0,5 [Тепловой ток двигателя] (ItH), если он был настроен на большее значение	0 - In (2)	0,7 In (2)
tdC ★	☐ [t динамического торможения 2] (1)(3) Параметр доступен, если [Тип остановки] (Stt) = [Динамическое торможение] (dCl), стр. 63.	0,1 - 30 s	0,5 s
nSt nO LI1 LI2 LI3 LI4 LI5 LI6	☐ [Назн. остановки на выбеге] ☐ [Нет] (nO): не назначен ☐ [LI1] (LI1): дискретный вход LI1 ☐ [LI2] (LI2): дискретный вход LI2 ☐ [LI3] (LI3): дискретный вход LI3 ☐ [LI4] (LI5): дискретный вход LI4 ☐ [LI5] (LI5): дискретный вход LI5 ☐ [LI6] (LI6): дискретный вход LI6 Остановка активизируется в состоянии 0 дискретного входа. Если вход переходит в состояние 1, и команда пуска по-прежнему активизирована, то двигатель повторно запустится только при сконфигурированном двухпроводном управлении по состоянию. В других случаях требуется повторная команда пуска		[Нет] (nO)

- (1) Параметр также доступен в меню [НАСТРОЙКА] (SEt-).
(2) In соответствует номинальному току ПЧ, приведенному в Руководстве по эксплуатации и на заводской табличке.
(3) **Примечание:** эти настройки не зависят от функции Автоматическое динамическое торможение при остановке.

★ Параметры, которые появляются, если соответствующая функция выбрана в другом меню. Если они также доступны и настраиваются с помощью меню конфигурации соответствующей функции, то для облегчения программирования описание этих параметров приводится в меню с указанием страниц.

 **ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ**

Отсутствие момента удержания

- Динамическое торможение не обеспечивает момента удержания на нулевой скорости.
- Динамическое торможение не работает при отсутствии питания и при обнаружении ПЧ неисправности.
- При необходимости используйте внешний тормоз для создания момента удержания нагрузки.

Несоблюдение этих указаний может привести к смерти, тяжелым травмам или повреждению оборудования.

ВНИМАНИЕ

ОПАСНОСТЬ ПОВРЕЖДЕНИЯ ДВИГАТЕЛЯ

- Длительное применение динамического торможения может привести к перегреву и выходу из строя двигателя.
- Обеспечьте защиту двигателя при длительном динамическом торможении.

При несоблюдении этого предупреждения возможен выход оборудования из строя.

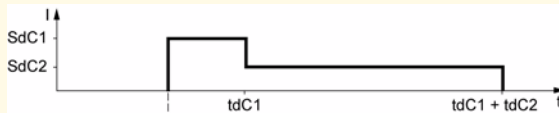
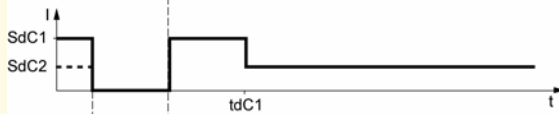
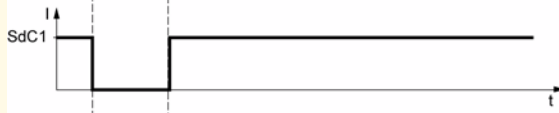
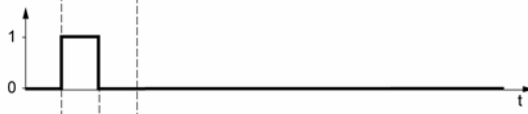
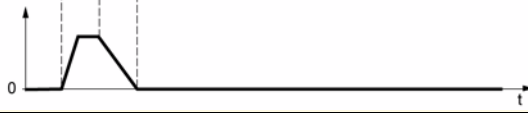
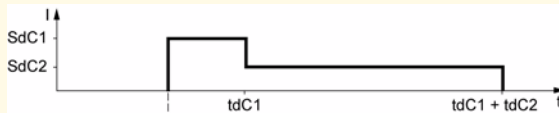
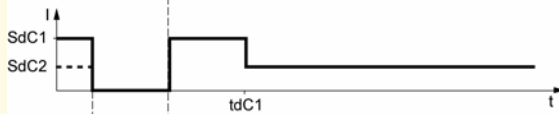
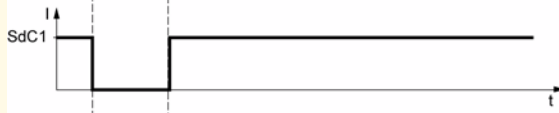
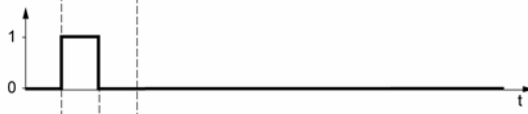
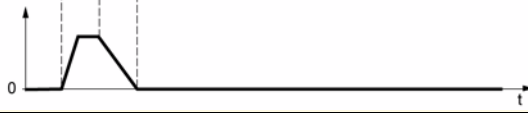
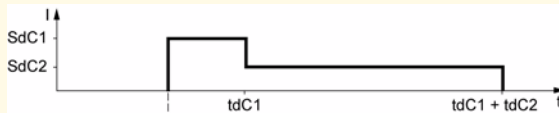
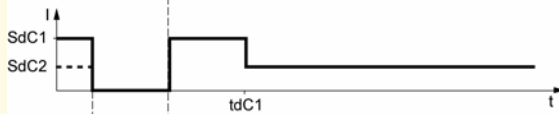
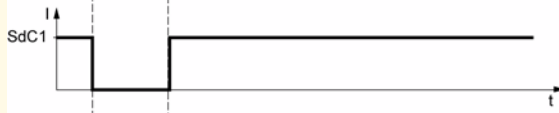
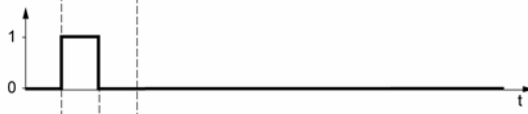
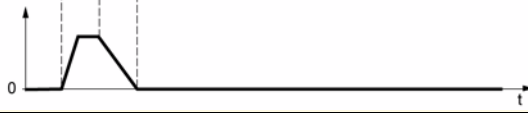
Код	Название / Описание	Диапазон настройки	Заводская настройка
AdC-	■ [Автоматическое динамическое торможение]		
AdC	☐ [Автоматическое динамическое торможение] [Да] (YES) Данный параметр при настройке на [Постоянно] (Ct) приводит к установлению тока динамического торможения даже при отсутствии команды пуска. Параметр можно изменять при работе ⚠ ⚠ ОПАСНО ОПАСНОСТЬ ПОРАЖЕНИЯ ТОКОМ ИЛИ ЭЛЕКТРИЧЕСКОЙ ДУГИ Не прикасайтесь к двигателю в процессе динамического торможения. Несоблюдение этих указаний может привести к смерти или тяжелым травмам. ☐ [Нет] (nO): нет динамического торможения ☐ [Да] (YES): регулируемая длительность динамического торможения при остановке ☐ [Постоянно] (Ct): постоянное динамическое торможение при остановке		
tdC1	☐ [Задержка авт. дин. торм. 1] (1) Параметр доступен, если [Автоматическое динамическое торможение] (AdC) отлично от [Нет] (nO), стр. 65	0,1 - 30 с	0,5 с
SdC1	☐ [I авт. дин. торм. 1] (1) Параметр доступен, если [Автоматическое динамическое торможение] (AdC) отлично от [Нет] (nO), стр. 65. Примечание: убедитесь, что двигатель выдержит такой ток без перегрева	0 - 1,2 In (2)	0,7 In (2)
tdC2	☐ [Задержка авт. дин. торм 2] (1) Параметр доступен, если [Автоматическое динамическое торможение] (AdC) отлично от [Нет] (nO), стр. 65	0 - 30 с	0 с

(1)Параметр также доступен в меню [НАСТРОЙКА] (SEt-).
(2)In соответствует номинальному току ПЧ, приведенному в Руководстве по эксплуатации и на заводской табличке.

★

Параметры, которые появляются, если соответствующая функция выбрана в другом меню. Если они также доступны и настраиваемы с помощью меню конфигурации соответствующей функции, то для облегчения программирования описание этих параметров приводится в меню с указанием страниц.

REF -
SEt -
drC -
I - D -
CtL -
FUn -
FLt -
COP -
SUP -

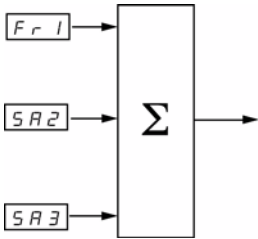
Код	Название / Описание	Диапазон настройки	Заводская настройка																		
AdC-	■ [Автоматическое динамическое торможение] (продолжение)																				
SdC2	☐ [I авт. дин. торм. 2] Параметр доступен, если [Автоматическое динамическое торможение] (AdC) отлично от [Нет] (nO), стр. 65. Примечание: убедитесь, что двигатель выдержит такой ток без перегрева	(1) 0 - 1,2 In (2)	0,5 In (2)																		
★	<table><tr><th>AdC</th><th>SdC2</th><th>Работа</th></tr><tr><td>YES</td><td>x</td><td></td></tr><tr><td>Ct</td><td>≠ 0</td><td></td></tr><tr><td>Ct</td><td>= 0</td><td></td></tr><tr><td colspan="2">Команда пуска</td><td></td></tr><tr><td colspan="2">Скорость</td><td></td></tr></table>			AdC	SdC2	Работа	YES	x		Ct	≠ 0		Ct	= 0		Команда пуска			Скорость		
AdC	SdC2	Работа																			
YES	x																				
Ct	≠ 0																				
Ct	= 0																				
Команда пуска																					
Скорость																					

(1) Параметр также доступен в меню [НАСТРОЙКА] (SEt-).
(2) In соответствует номинальному току ПЧ, приведенному в Руководстве по эксплуатации и на заводской табличке.

★ Параметры, которые появляются, если соответствующая функция выбрана в другом меню. Если они также доступны и настраиваемы с помощью меню конфигурации соответствующей функции, то для облегчения программирования описание этих параметров приводится в меню с указанием страниц.

Код	Название / Описание	Диапазон настройки	Заводская настройка
SAI-	■ [СУММИРУЕМЫЕ ВХОДЫ] Позволяет суммировать один или два входа только для задания [Канал задания 1] (Fr1). Примечание: функция Суммируемые входы не совместима с другими функциями (см. стр. 20)		
SA2 nO AI1 AI2 AI3 AIU1 LCC Ndb nEt	☐ [Суммирование 2] ☐ [Нет] (nO): не назначен ☐ [AI1] (AI1): аналоговый вход AI1 ☐ [AI2] (AI2): аналоговый вход AI2 ☐ [AI3] (AI3): аналоговый вход AI3 ☐ [AI сеть] (AIU1): навигатор Если [Уровень доступа] (LAC) = [Уровень 3] (L3), то возможны следующие назначения: ☐ [Упр. с терминала] (LCC): задание с помощью выносного терминала, параметр [Задание скорости с терминала] (LFr) меню [НАСТРОЙКА] (SEt-), стр. 31 ☐ [Modbus] (Mdb): задание по Modbus ☐ [Сеть] (nEt): задание по сети		[AI2] (AI2)
SA3 nO AI1 AI2 AI3 AIU1 LCC Ndb nEt	☐ [Суммирование 3] ☐ [Нет] (nO): не назначен ☐ [AI1] (AI1): аналоговый вход AI1 ☐ [AI2] (AI2): аналоговый вход AI2 ☐ [AI3] (AI3): аналоговый вход AI3 ☐ [AI сеть] (AIU1): навигатор Если [Уровень доступа] (LAC) = [Уровень 3] (L3), то возможны следующие назначения: ☐ [Упр. с терминала] (LCC): задание с помощью выносного терминала, параметр [Задание скорости с терминала] (LFr) меню [НАСТРОЙКА] (SEt-), стр. 31. ☐ [Modbus] (Mdb): задание по Modbus ☐ [Сеть] (nEt): задание по сети		[Нет] (nO)

Суммируемые входы



Примечание:
AI2 - это двуполярный вход ± 10 В, позволяющий осуществлять вычитание при суммировании с отрицательным сигналом

См. схемы на стр. 52 и 54.

Заданные скорости

2, 4, 8, или 16 скоростей могут быть предварительно выбраны, требуя для этого соответственно 1, 2, 3 или 4 дискретных входа.

Необходимо соблюдать следующий порядок назначения: [2 заданные скорости] (PS2), [4 заданные скорости] (PS4), [8 заданных скоростей] (PS8), [16 заданных скоростей] (PS16).

Таблица комбинации входов задания скоростей

16 скоростей LI (PS16)	8 скоростей LI (PS8)	4 скорости LI (PS4)	2 скорости LI (PS2)	Задание скорости
0	0	0	0	Задание (1)
0	0	0	1	SP2
0	0	1	0	SP3
0	0	1	1	SP4
0	1	0	0	SP5
0	1	0	1	SP6
0	1	1	0	SP7
0	1	1	1	SP8
1	0	0	0	SP9
1	0	0	1	SP10
1	0	1	0	SP11
1	0	1	1	SP12
1	1	0	0	SP13
1	1	0	1	SP14
1	1	1	0	SP15
1	1	1	1	SP16

(1)См. схемы на стр. 52 и 54: задание 1 = (SP1).

Код	Название / Описание	Диапазон настройки	Заводская настройка
PSS-	■ [ЗАДАННЫЕ СКОРОСТИ] Примечание: функция Заданные скорости не совместима с другими функциями (см. стр. 20).		
PS2	☐ [2 заданные скорости] Выбор назначенного дискретного входа активизирует функцию. ☐ [Нет] (nO): не назначен ☐ [LI1] (LI1): дискретный вход LI1 ☐ [LI2] (LI2): дискретный вход LI2 ☐ [LI3] (LI3): дискретный вход LI3 ☐ [LI4] (LI4): дискретный вход LI4 ☐ [LI5] (LI5): дискретный вход LI5 ☐ [LI6] (LI6): дискретный вход LI6 Если [УРОВЕНЬ ДОСТУПА] (LAC) = [Уровень 3] (L3), то возможны следующие назначения: ☐ [CD11] (CD11): бит 11 слова управления Сеть ☐ [CD12] (CD12): бит 12 слова управления Сеть ☐ [CD13] (CD13): бит 13 слова управления Сеть ☐ [CD14] (CD14): бит 14 слова управления Сеть ☐ [CD15] (CD15): бит 15 слова управления Сеть	[LI3] (LI3)	
PS4	☐ [4 заданные скорости] Выбор назначенного дискретного входа активизирует функцию. Убедитесь, что [2 заданные скорости] (PS2) были назначены до параметра [4 заданные скорости] (PS4). ☐ [Нет] (nO): не назначен ☐ [LI1] (LI1): дискретный вход LI1 ☐ [LI2] (LI2): дискретный вход LI2 ☐ [LI3] (LI3): дискретный вход LI3 ☐ [LI4] (LI4): дискретный вход LI4 ☐ [LI5] (LI5): дискретный вход LI5 ☐ [LI6] (LI6): дискретный вход LI6 Если [УРОВЕНЬ ДОСТУПА] (LAC) = [Уровень 3] (L3), то возможны следующие назначения: ☐ [CD11] (CD11): бит 11 слова управления Сеть ☐ [CD12] (CD12): бит 12 слова управления Сеть ☐ [CD13] (CD13): бит 13 слова управления Сеть ☐ [CD14] (CD14): бит 14 слова управления Сеть ☐ [CD15] (CD15): бит 15 слова управления Сеть	[LI4] (LI4)	
PS8	☐ [8 заданных скоростей] Выбор назначенного дискретного входа активизирует функцию. Убедитесь, что [4 заданные скорости] (PS4) были назначены до параметра [8 заданных скоростей] (PS8). ☐ [Нет] (nO): не назначен ☐ [LI1] (LI1): дискретный вход LI1 ☐ [LI2] (LI2): дискретный вход LI2 ☐ [LI3] (LI3): дискретный вход LI3 ☐ [LI4] (LI4): дискретный вход LI4 ☐ [LI5] (LI5): дискретный вход LI5 ☐ [LI6] (LI6): дискретный вход LI6 Если [УРОВЕНЬ ДОСТУПА] (LAC) = [Уровень 3] (L3), то возможны следующие назначения: ☐ [CD11] (CD11): бит 11 слова управления Сеть ☐ [CD12] (CD12): бит 12 слова управления Сеть ☐ [CD13] (CD13): бит 13 слова управления Сеть ☐ [CD14] (CD14): бит 14 слова управления Сеть ☐ [CD15] (CD15): бит 15 слова управления Сеть	[Нет] (nO)	

REF -
SEt -
drC -
I - D -
CtL -
FUn -
FLt -
COP -
SUP -

Код	Название / Описание	Диапазон настройки	Заводская настройка
PSS-	■ [ЗАДАННЫЕ СКОРОСТИ] (продолжение)		
PS16	☐ [16 заданных скоростей] Выбор назначенного дискретного входа активизирует функцию. Убедитесь, что [8 заданных скоростей] (PS8) были назначены до параметра [16 заданных скоростей] (PS8). ☐ [Нет] (nO): не назначен ☐ [LI1] (LI1): дискретный вход LI1 ☐ [LI2] (LI2): дискретный вход LI2 ☐ [LI3] (LI3): дискретный вход LI3 ☐ [LI4] (LI4): дискретный вход LI4 ☐ [LI5] (LI5): дискретный вход LI5 ☐ [LI6] (LI6): дискретный вход LI6 Если [Уровень доступа] (LAC) = [Уровень 3] (L3), то возможны следующие назначения: ☐ [CD11] (CD11): бит 11 слова управления Сеть ☐ [CD12] (CD12): бит 12 слова управления Сеть ☐ [CD13] (CD13): бит 13 слова управления Сеть ☐ [CD14] (CD14): бит 14 слова управления Сеть ☐ [CD15] (CD15): бит 15 слова управления Сеть	[Нет] (nO)	
SP2 ★	☐ [Заданная скорость 2] (1)	0,0 - 500,0 Гц (2)	10 Гц
SP3 ★	☐ [Заданная скорость 3] (1)	0,0 - 500,0 Гц (2)	15 Гц
SP4 ★	☐ [Заданная скорость 4] (1)	0,0 - 500,0 Гц (2)	20 Гц
SP5 ★	☐ [Заданная скорость 5] (1)	0,0 - 500,0 Гц (2)	25 Гц
SP6 ★	☐ [Заданная скорость 6] (1)	0,0 - 500,0 Гц (2)	30 Гц
SP7 ★	☐ [Заданная скорость 7] (1)	0,0 - 500,0 Гц (2)	35 Гц
SP8 ★	☐ [Заданная скорость 8] (1)	0,0 - 500,0 Гц (2)	40 Гц
SP9 ★	☐ [Заданная скорость 9] (1)	0,0 - 500,0 Гц (2)	45 Гц
SP10 ★	☐ [Заданная скорость 10] (1)	0,0 - 500,0 Гц (2)	50 Гц

- (1)Параметр также доступен в меню [НАСТРОЙКА] (SEt-). Этот параметр появляется в зависимости от количества сконфигурированных скоростей.
- (2)Примечание: скорость по-прежнему ограничена параметром [Верхняя скорость] (HSP), стр. 32.

★ Параметры, которые появляются, если соответствующая функция выбрана в другом меню. Если они также доступны и настраиваемы с помощью меню конфигурации соответствующей функции, то для облегчения программирования описание этих параметров приводится в меню с указанием страниц.

Меню [ПРИКЛАДНЫЕ ФУНКЦИИ] (FUn-)

Код	Название / Описание	Диапазон настройки	Заводская настройка
PSS-	■ [ЗАДАННЫЕ СКОРОСТИ] (продолжение)		
SP11 ★	☐ [Заданная скорость 11] (1)	0,0 - 500,0 Гц (2)	55 Гц
SP12 ★	☐ [Заданная скорость 12] (1)	0,0 - 500,0 Гц (2)	60 Гц
SP13 ★	☐ [Заданная скорость 13] (1)	0,0 - 500,0 Гц (2)	70 Гц
SP14 ★	☐ [Заданная скорость 14] (1)	0,0 - 500,0 Гц (2)	80 Гц
SP15 ★	☐ [Заданная скорость 15] (1)	0,0 - 500,0 Гц (2)	90 Гц
SP16 ★	☐ [Заданная скорость 16] (1)	0,0 - 500,0 Гц (2)	100 Гц

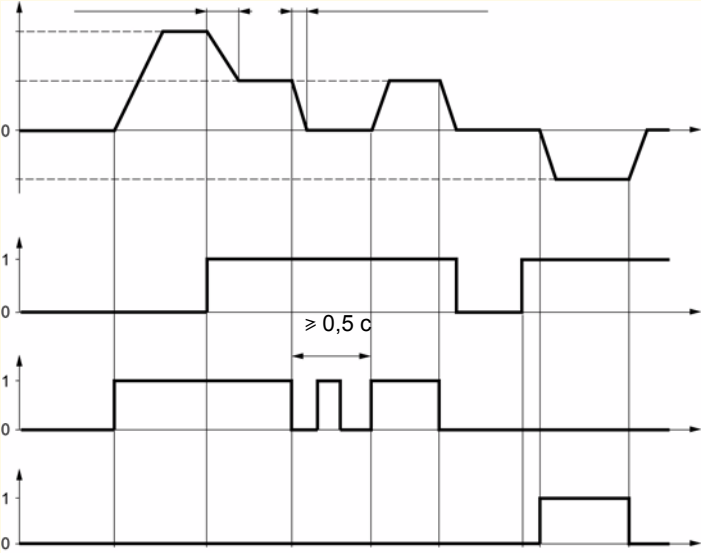
(1) Параметр также доступен в меню [НАСТРОЙКА] (SEt-). Этот параметр появляется в зависимости от количества сконфигурированных скоростей.

(2) Примечание: скорость по-прежнему ограничена параметром [Верхняя скорость] (HSP), стр. 32.



Параметры, которые появляются, если соответствующая функция выбрана в другом меню. Если они также доступны и настраиваются с помощью меню конфигурации соответствующей функции, то для облегчения программирования описание этих параметров приводится в меню с указанием страниц.

REF -
SEt -
drC -
I-D -
CEt -
FUn -
FLt -
COP -
SUP -

Код	Название / Описание	Диапазон настройки	Заводская настройка
JOG-	■ [ПОШАГОВАЯ РАБОТА] Примечание: функция Пошаговая работа может быть совместима с другими функциями (см. стр. 20).		
JOG	□ [Назначение JOG] Выбор назначенного дискретного входа активизирует функцию. □ [Нет] (nO): не назначен □ [LI1] (LI1): дискретный вход LI1 □ [LI2] (LI2): дискретный вход LI2 □ [LI3] (LI3): дискретный вход LI3 □ [LI4] (LI4): дискретный вход LI4 □ [LI5] (LI5): дискретный вход LI5 □ [LI6] (LI6): дискретный вход LI6 Например: работа при 2-проводном управлении ([2-/3-проводное управление] (tCC) = [2-проводное управление] (2C)) Частота двигателя Задание Задание JGF Задание JGF LI (JOG) Вперед Назад Темп DEC / DEC Быстрый темп - 0,1 с  [Нет] (nO)		
JGF	□ [Частота Jog] (1) Параметр доступен, если [Назначение JOG] (JOG) отлично от [Нет] (nO), стр. 72	0 - 10 Гц	10 Гц
★			

(1)Параметр также доступен в меню [НАСТРОЙКА] (SEt-).

★ Параметры, которые появляются, если соответствующая функция выбрана в другом меню. Если они также доступны и настраиваемы с помощью меню конфигурации соответствующей функции, то для облегчения программирования описание этих параметров приводится в меню с указанием страниц.

Быстрее-медленнее

Функция доступна, если [Уровень доступа] (LAC) = [Уровень 2] (L2) или [Уровень 3] (L3), стр. 56.
Возможны два типа работы.

1. **Использование кнопок простого действия:** необходимы два дискретных входа кроме входов задания направления вращения. Вход, назначенный для команды Быстрее, увеличивает скорость, а для команды Медленнее - уменьшает ее.
Примечание:
Если команды Быстрее и Медленнее поданы одновременно, то команда Медленнее имеет приоритет.

2. **Использование кнопок двойного действия:** необходим только один дискретный вход, назначенный на команду Быстрее.

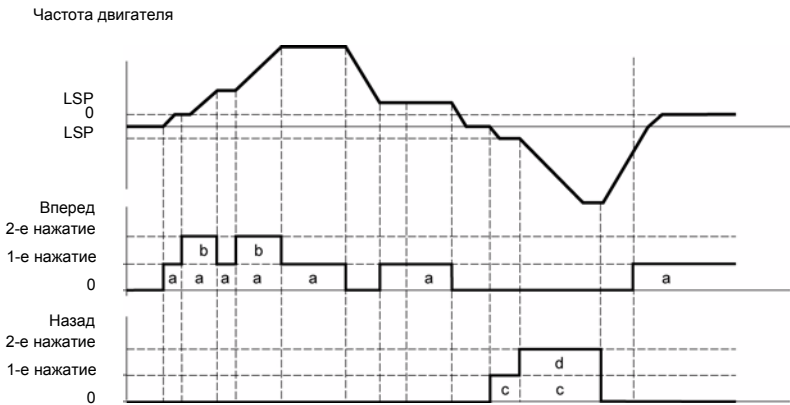
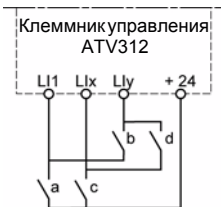
Функция Быстрее-медленнее с кнопками двойного действия:

Описание: 1 кнопка двойного действия для каждого направления вращения. Каждое нажатие замыкает сухой контакт.

	Свободен (медленнее)	1-е нажатие (поддерживаемая скорость)	2-е нажатие (Быстрее)
Кнопка Вперед	–	Контакт а	Контакты а и b
Кнопка Назад	–	Контакт с	Контакты с и d

Пример подключения:

Ll1: Вперед
Llx: Назад
Lly: Быстрее



Данный тип управления не совместим с 3-проводным управлением.

В обоих случаях использования максимальная скорость задается с помощью параметра [Верхняя скорость] (HSP), стр. 33.

Примечание:

Переключение задания с помощью выносного терминала [Перекл. задан. 2] (rFC), стр. 57, с какого-либо канала задания на канал задания Быстрее-медленнее сопровождается копированием задания [Выходная частота] (rFr) (после задатчика темпа). Это позволяет избежать непроизвольного возврата к нулю скорости в момент переключения.

Меню [ПРИКЛАДНЫЕ ФУНКЦИИ] (FUn-)

rEF -
SEt -
drC -
I - D -
CEt -
FUn -
FLt -
COP -
SUP -

Код	Название / Описание	Диапазон настройки	Заводская настройка
UPd-	■ [БЫСТРЕЕ-МЕДЛЕННЕЕ] (автоматический потенциометр) Функция доступна, если [Уровень доступа] (LAC) = [Уровень 2] (L2) или [Уровень 3] (L3) и [+/-термин.] (UPdH) или [БЫСТРЕЕ-МЕДЛЕННЕЕ] (UPdt) выбраны, стр. 56. Примечание: функция Быстрее/Медленнее не совместима с некоторыми функциями (см. стр. 20). Для ее активизации надо сделать неактивными эти функции, назначив [Суммирование 2] (SA2) на [Нет] (nO), стр. 67) и [2 заданные скорости] (PS2) и [4 заданные скорости] (PS4) на [Нет] (nO), стр. 69), которые были активными при заводской настройке.		
USP ★ nO LI1 LI2 LI3 LI4 LI5 LI6	□ [Назначение Быстрее] Параметр доступен только для функции [БЫСТРЕЕ-МЕДЛЕННЕЕ] (UPdt) seulement. Выбор назначенного дискретного входа активизирует функцию. □ [Нет] (nO): не назначен □ [LI1] (LI1): дискретный вход LI1 □ [LI2] (LI2): дискретный вход LI2 □ [LI3] (LI3): дискретный вход LI3 □ [LI4] (LI4): дискретный вход LI4 □ [LI5] (LI5): дискретный вход LI5 □ [LI6] (LI6): дискретный вход LI6		[Нет] (nO)
dSP ★ nO LI1 LI2 LI3 LI4 LI5 LI6	□ [Назначение Медленнее] Параметр доступен только для функции [БЫСТРЕЕ-МЕДЛЕННЕЕ] (UPdt). Выбор назначенного дискретного входа активизирует функцию. □ [Нет] (nO): не назначен □ [LI1] (LI1): дискретный вход LI1 □ [LI2] (LI2): дискретный вход LI2 □ [LI3] (LI3): дискретный вход LI3 □ [LI4] (LI4): дискретный вход LI4 □ [LI5] (LI5): дискретный вход LI5 □ [LI6] (LI6): дискретный вход LI6		[Нет] (nO)
Str ★ nO rAN EEP	□ [Сохранение задания] Параметр, связанный с функцией Быстрее-медленнее, позволяет сохранить задание: • при снятии команд пуска (сохранение в RAM); • при выключении питания или снятии команд пуска (сохранение в EEPROM). При последующем пуске заданием скорости служит последнее сохраненное значение задания. □ [Нет] (nO): нет сохранения □ [RAM] (rAM): сохранение в RAM □ [Eeprom] (EEP): сохранение в EEPROM		[Нет] (nO)

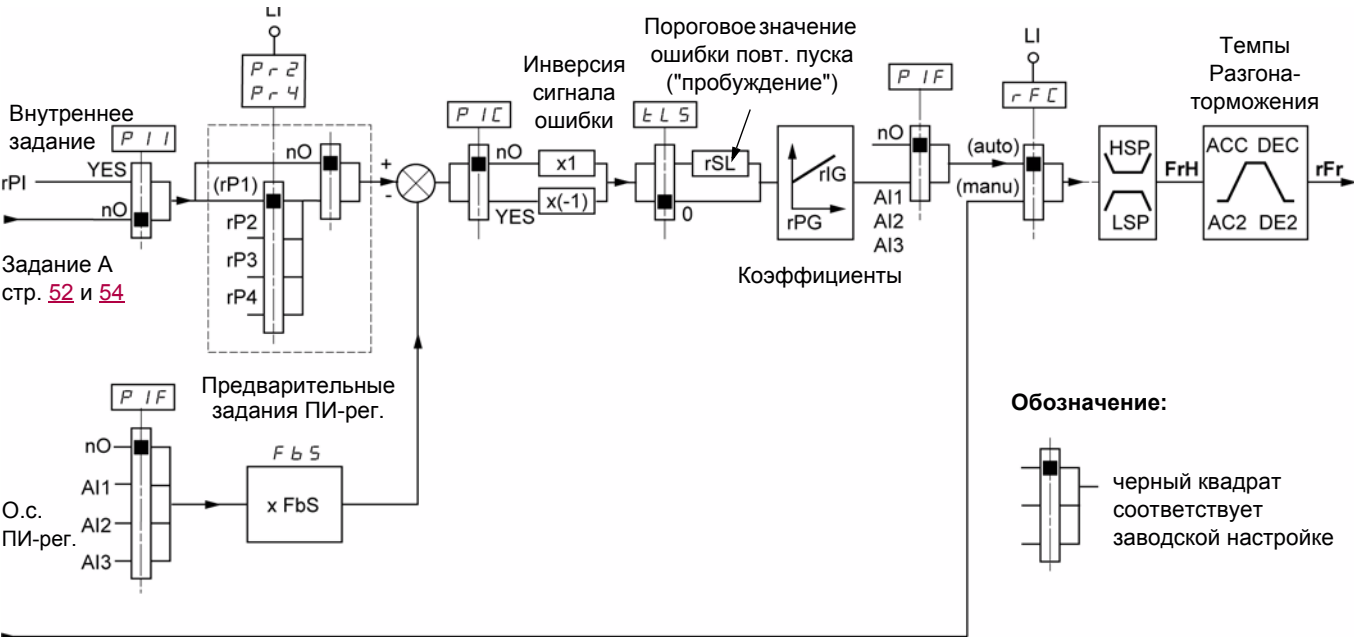
★

Параметры, которые появляются, если соответствующая функция выбрана в другом меню. Если они также доступны и настраиваются с помощью меню конфигурации соответствующей функции, то для облегчения программирования описание этих параметров приводится в меню с указанием страниц.

ПИ-регулятор

Структурная схема

Функция активизируется при назначении аналогового входа на обратную связь ПИ-регулятора (измеряемый сигнал).



Задание В
стр. 51 и 53

Обратная связь ПИ-регулятора:

Обратная связь ПИ-регулятора должна быть назначена на один из аналоговых входов AI1, AI2 или AI3.

Задание ПИ-регулятора:

Задание ПИ-регулятора может быть назначено следующими параметрами в порядке приоритетности:

- предварительные задания с помощью дискретных входов [ПИ-задание 2] (rP2), [ПИ-задание 3] (rP3), и [ПИ-задание 4] (rP4), стр. 78;
- внутреннее задание [Вн. задан. ПИ] (rPI), стр. 78;
- задание [Канал задания 1] (Fr1), стр. 56.

Таблица комбинаций предварительных заданий ПИ-регулятора

LI (Pr4)	LI (Pr2)	Pr2 = nO	Задание
0	0		rPI или Fr1
0	1		rPI или Fr1
1	0		rP2
1	1		rP3
			rP4

Параметры, доступные в настройечном меню [НАСТРОЙКА] (SEt-):

- [Канал задания 1] (rPI), стр. 31
- [ПИ-задание 2] (rP2), [ПИ-задание 3] (rP3) и [ПИ-задание 4] (rP4), стр. 34
- [Проп. сост. ПИ] (rPG), стр. 34
- [Инт. сост. ПИ] (rIG), стр. 35
- [Козф. о.с. ПИ] (FbS), стр. 35

Параметр [Козф. о.с. ПИ] (FbS) позволяет отмасштабировать задание в зависимости от диапазона изменения сигнала о.с. ПИ-регулятора (типоразмера датчика).

Пример: регулирование давления:

задание ПИ-регулятора (давления) 0-5 Бар (0-100 %).

Типоразмер датчика давления 0-10 Бар;

[Козф. о.с. ПИ] (FbS) = макс. масштаб датчика / макс. процесс;

[Козф. о.с. ПИ] (FbS) = 10/5= 2

- [Пор. пробуж. ПИ] (rSL), стр. 36

позволяет зафиксировать пороговое значение ошибки, выше которого ПИ-регулятор повторно активизируется ("пробуждается") после остановки, вызванной превышением порогового значения максимального времени работы нижней скорости [Время работы на нижней скорости] (tLS).

- [Инвер. кор. ПИ] (PIC), стр. 34: если (PIC) = [Нет] (nO), скорость двигателя увеличивается, когда ошибка положительна. Например, регулирование давления с помощью компрессора. Если [Инвер. кор. ПИ] (PIC) = [Да] (YES), скорость двигателя уменьшается, когда ошибка положительна, например, регулирование температуры с помощью охлаждающего вентилятора.

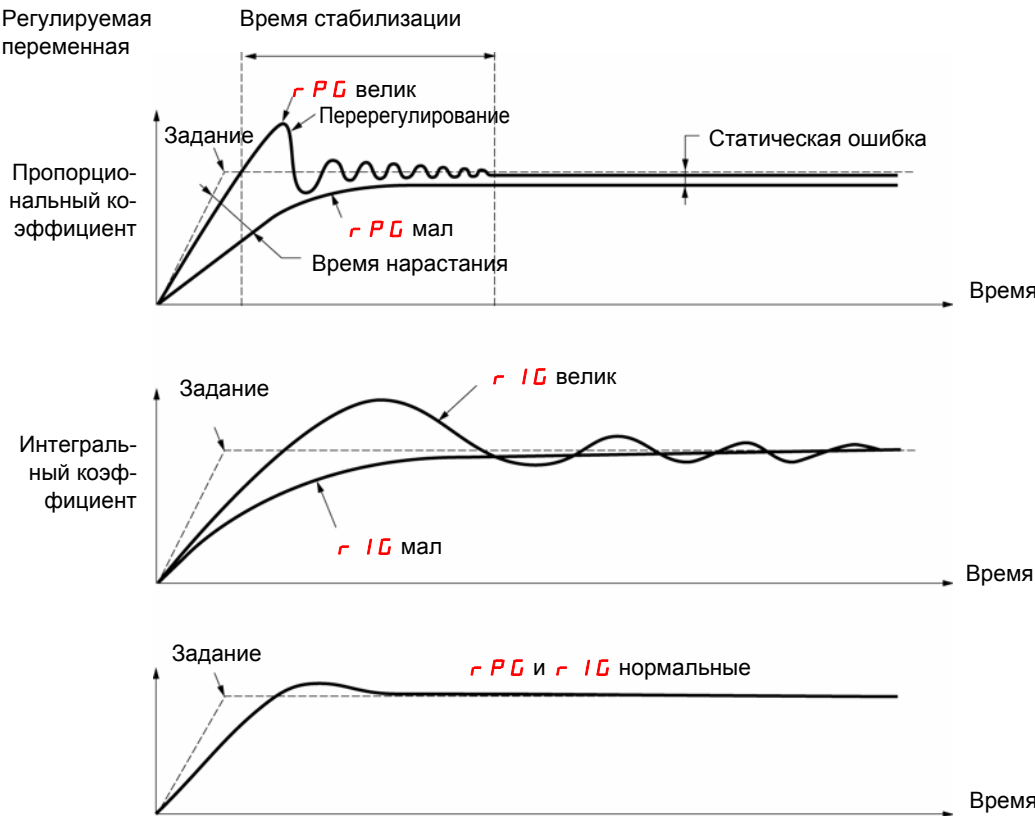
Автоматический и ручной режимы работы с ПИ-регулятором

Эта функция объединяет функции ПИ-регулятора и Переключения заданий [Перекл. задан. 2] (rFC) стр. 57. В зависимости от состояния дискретного входа скорость задается с помощью параметра [Канал задания 2] (Fr2) или ПИ-регулятора.

Ввод в эксплуатацию ПИ-регулятора

- 1. Сконфигурируйте режим работы ПИ-регулятора
См. схему на стр. 75.
- 2. Проведите испытание с заводской настройкой (в большинстве случаев она является подходящей)
Для получения оптимальной настройки изменяйте постепенно и независимо коэффициенты [Проп. коэффициент ПИ-рег.] (rPG) или [Инт. коэффициент ПИ-рег.] (rIG), следя за реакцией обратной связи ПИ-регулятора по отношению к заданию.
- 3. Если заводская настройка приводит к неустойчивости системы или задание не обрабатывается:
Проведите испытание с заданием скорости в ручном режиме (без ПИ-рег.) и при нагрузке в диапазоне регулирова скорости системы: -в установившемся режиме скорость должна быть устойчивой и соответствовать заданию, сигнал о.с. также должен быть устойчивым; -в переходном режиме скорость должна следовать по кривой разгона и быстро стабилизироваться, о.с. ПИ-регулятора должна отслеживать изменение скорости.
В противном случае см. настройки привода и/или сигнал датчика и подключение.

Перейдите в режим ПИ-регулятора.
Назначьте [Адаптация темпа торможения] (brA) на Нет (нет автоадаптации темпа торможения).
Настройте темпы разгона-торможения [Время разгона] (ACC) и [Время торможения] (dEC) на минимальное разрешенное для механизма значение и без отключения по неисправности [Чрезм. торможен.] (ObF).
Выставьте минимальное значение интегральной составляющей [Инт. коэффициент ПИ-рег.] (rIG).
Следите за о.с. ПИ-регулятора и задающим сигналом.
Прodelайте серию пусков и остановок или быстрого изменения нагрузки или задания.
Настройте пропорциональный коэффициент [Проп. коэффициент ПИ-рег.] (rPG) таким образом, чтобы найти наилучший компромисс между временем переходного процесса и устойчивостью в переходных режимах (малое перерегулирование и 1 - 2 колебания при переходе к установившемуся режиму).
Если задающий сигнал не обрабатывается в установившемся режиме, то увеличивайте постепенно интегральную составляющую [Инт. коэффициент ПИ-рег.] (rIG), уменьшайте пропорциональную составляющую [Проп. коэффициент ПИ-рег.] (rPG) при неустойчивой работе (колебания), найдите компромиссную настройку между временем реакции и статической точностью (см. графики переходных процессов).
Проведите заводские испытания во всем диапазоне изменения входного сигнала.



Частота зависит от кинематики механизма.

Параметр	Время нарастания	Перерегулирование	Время стабилизации	Статическая ошибка
[Проп. коэффициент ПИ-рег.] (rPG)	↗	↘	=	↘
[Инт. коэффициент ПИ-рег.] (rIG)	↗	↗	↗	↘

Код	Название / Описание	Диапазон настройки	Заводская настройка
PI-	[ПИ-РЕГУЛЯТОР] Примечание: функция ПИ-регулятора не совместима с некоторыми функциями (см. стр. 20). Для ее активизации надо сделать неактивными эти функции, назначив [Суммирование 2] (SA2) на [Нет] (nO), стр. 67) и [2 заданные скорости] (PS2) и [4 заданные скорости] (PS4) на [Нет] (nO), стр. 69), которые были активными при заводской настройке.		
PIF nO AI1 AI2 AI3	[Назнач. о.с. ПИ-регулятора] [Нет] (nO): не назначен [AI1] (AI1): аналоговый вход AI1 [AI2] (AI2): аналоговый вход AI2 [AI3] (AI3): аналоговый вход AI3		[Нет] (nO)
rPG ★	[Проп. коэффициент ПИ-рег.] (1) Параметр отображается, если [Назнач. о.с. ПИ-регулятора] (PIF) отлично от [Нет] (nO), стр. 77. Он обеспечивает необходимую динамику при быстрых изменениях сигнала обратной связи ПИ-регулятора	0,01 - 100	1
rIG ★	[Инт. коэффициент ПИ-рег.] (1) Параметр отображается, если [Назнач. о.с. ПИ-регулятора] (PIF) отлично от [Нет] (nO), стр. 77. Он обеспечивает необходимую статику при медленных изменениях сигнала обратной связи ПИ-регулятора	0,01 - 100	1
FbS ★	[Коэф. о.с. ПИ] (1) Параметр отображается, если [Назнач. о.с. ПИ-регулятора] (PIF) отлично от [Нет] (nO), стр. 77. Для согласования с датчиком процесса	0,1 - 100	1
PIC ★ nO YES	[Инвер. кор. ПИ] Параметр отображается, если [Назнач. о.с. ПИ-регулятора] (PIF) отлично от [Нет] (nO), стр. 77. [Нет] (nO): нормальное [Да] (YES): противоположное		[Нет] (nO)
Pr2 ★ nO LI1 LI2 LI3 LI4 LI5 LI6 Cd11 Cd12 Cd13 Cd14 Cd15	[2 задания ПИ] Параметр отображается, если [Назнач. о.с. ПИ-регулятора] (PIF) отлично от [Нет] (nO), стр. 77. Выбор назначенного дискретного входа активизирует функцию. [Нет] (nO): не назначен [LI1] (LI1): дискретный вход LI1 [LI2] (LI2): дискретный вход LI2 [LI3] (LI3): дискретный вход LI3 [LI4] (LI4): дискретный вход LI4 [LI5] (LI5): дискретный вход LI5 [LI6] (LI6): дискретный вход LI6 Если [Уровень доступа] (LAC) = [Уровень 3] (L3), то возможны следующие назначения: [CD11] (CD11): бит 11 слова управления Сеть [CD12] (CD12): бит 12 слова управления Сеть [CD13] (CD13): бит 13 слова управления Сеть [CD14] (CD14): бит 14 слова управления Сеть [CD15] (CD15): бит 15 слова управления Сеть		[Нет] (nO)

(1)Параметр также доступен в меню [НАСТРОЙКА] (SEt-).

Параметры, которые появляются, если соответствующая функция выбрана в другом меню. Если они также доступны и настраиваемы с помощью меню конфигурации соответствующей функции, то для облегчения программирования описание этих параметров приводится в меню с указанием страниц.

Меню [ПРИКЛАДНЫЕ ФУНКЦИИ] (FUn-)

г E F -
S E t -
d r C -
I - D -
C E t -
F U n -
F L t -
C O n -
S U P -

Код	Название / Описание	Диапазон настройки	Заводская настройка
PI-	■ [ПИ-РЕГУЛЯТОР] (продолжение)		
Pr4	☐ [4 задания ПИД]		[Нет] (nO)
★	Параметр отображается, если [Назнач. о.с. ПИ-регулятора] (PIF) отлично от [Нет] (nO), стр. 77. Выбор назначенного дискретного входа активизирует функцию. Убедитесь, что [2 задания ПИ-рег.] (Pr2), стр. 77 были настроены до параметра [4 задания ПИ-рег.] (Pr4). ☐ [Нет] (nO): не назначен ☐ [LI1] (LI1): дискретный вход LI1 ☐ [LI2] (LI2): дискретный вход LI2 ☐ [LI3] (LI3): дискретный вход LI3 ☐ [LI4] (LI4): дискретный вход LI4 ☐ [LI5] (LI5): дискретный вход LI5 ☐ [LI6] (LI6): дискретный вход LI6 Если [Уровень доступа] (LAC) = [Уровень 3] (L3), то возможны следующие назначения: ☐ [CD11] (CD11): бит 11 слова управления Сеть ☐ [CD12] (CD12): бит 12 слова управления Сеть ☐ [CD13] (CD13): бит 13 слова управления Сеть ☐ [CD14] (CD14): бит 14 слова управления Сеть ☐ [CD15] (CD15): бит 15 слова управления Сеть		
nO			
LI1			
LI2			
LI3			
LI4			
LI5			
LI6			
Cd11			
Cd12			
Cd13			
Cd14			
Cd15			
rP2	☐ [ПИ-задание 2] (1)	0 - 100 %	30%
★	См. стр. 34.		
rP3	☐ [ПИ-задание 3] (1)	0 - 100 %	60%
★	См. стр. 34.		
rP4	☐ [ПИ-задание 4] (1)	0 - 100 %	90%
★	См. стр. 34.		
rSL	☐ [Пор. пробуж. ПИ] (1)	0 - 100 %	0%
★	В случаях, когда одновременно сконфигурированы функции ПИ-регулятора и [Время работы на нижней скорости] (tLS) (стр. 36) существует возможность того, что регулятор будет пытаться работать на скорости меньшей, чем [Нижняя скорость] (LSP). В результате возможна неудовлетворительная работа привода, заключающаяся в разгоне, возврате к нижней скорости, остановке и т.д. Параметр rSL (порог ошибки повторного пуска) позволяет настроить минимальное пороговое значение ошибки ПИ-регулятора для перезапуска после продолжительной работы на нижней скорости. Функция не активизирована, если [Время работы на нижней скорости] (tLS) = 0		
PII	☐ [Актив. вн. задан. ПИ]		[Нет] (nO)
★	☐ [Нет] (nO): заданием ПИ-регулятора является параметр [Канал задания 1] (Fr1), кроме [+/-термин.] (UPdH) и [БЫСТРЕЕ-МЕДЛЕННЕЕ] (UPdt), которые не могут использоваться в качестве задания ПИ-регулятора). ☐ [Да] (YES): внутреннее задание ПИ-регулятора, значение которого определяется параметром [Вн. задан. ПИ] (rPI).		
nO			
YES			
rPI	☐ [Вн. задан. ПИ] (1)	0 - 100 %	0%
★	Параметр отображается, если [Назнач. о.с. ПИ-регулятора] (PIF) отлично от [Нет] (nO), стр. 77		

(1) Параметр также доступен в меню [НАСТРОЙКА] (SEt-).

★ Параметры, которые появляются, если соответствующая функция выбрана в другом меню. Если они также доступны и настраиваются с помощью меню конфигурации соответствующей функции, то для облегчения программирования описание этих параметров приводится в меню с указанием страниц.

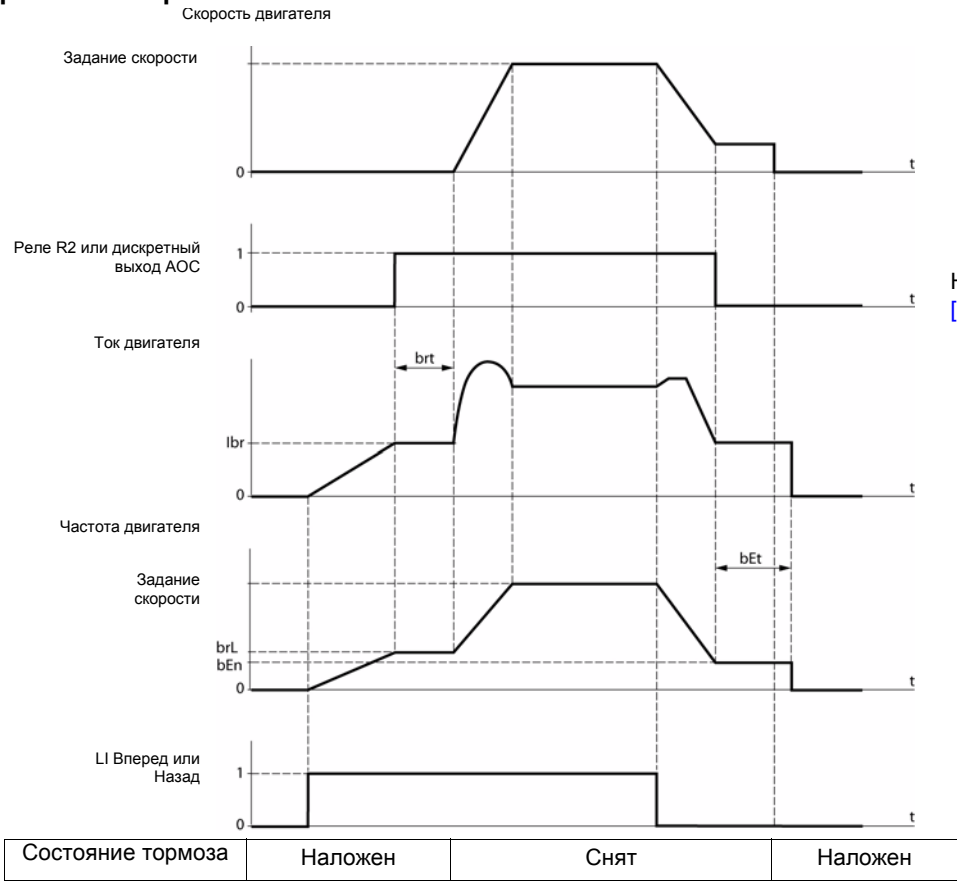
Управление тормозом

Функция доступна, если [Уровень доступа] (LAC) = [Уровень 2] (L2) или [Уровень 3] (L3) (стр. 51).
Данная функция, назначаемая на реле R2 или на дискретный выход АОС, позволяет управлять электромагнитным тормозом с помощью преобразователя частоты.

Принцип

Синхронизация снятия тормоза с установлением пускового момента и наложения тормоза с нулевой скоростью п остановке во избежание ударов.

Управление тормозом



- Настройки, доступные в меню [ПРИКЛАДНЫЕ ФУНКЦИИ] (FUn-):
- Частота снятия тормоза [f снятия тормоза] (brL)
 - Ток снятия тормоза [I снятия тормоза] (lbr)
 - Выдержка времени для снятия тормоза [t снятия торм.] (brt)
 - Частота наложения тормоза [f налож. тормоза] (bEn)
 - Выдержка времени для наложения тормоза [t наложения торм.] (bEt)
 - Импульс при снятии тормоза [Тормозн. импульс] (bIP)

Рекомендации по настройке управления тормозом:

1. [f снятия тормоза] (brL), стр. 80:
 - горизонтальное перемещение: настройте на 0;
 - вертикальное перемещение: настройте на значение номинального скольжения двигателя в Гц.
2. [I снятия торм. вп.] (lbr), стр. 80:
 - горизонтальное перемещение: настройте на 0;
 - вертикальное перемещение: настройте на номинальный ток двигателя и затем подстройте во избежание пусковых ударов, обеспечив удержание максимальной нагрузки в момент снятия тормоза.
3. [t снятия торм.] (brt), стр. 80:
 - настройте в зависимости от типа тормоза. Это время, необходимое для механического снятия тормоза.
4. [f налож. тормоза] (bEn), стр. 80:
 - горизонтальное перемещение: настройте на 0;
 - вертикальное перемещение: настройте на значение номинального скольжения двигателя в Гц.
Примечание: максимальное значение [f налож. тормоза] (bEn) = [Нижняя скорость] (LSP), следовательно, необходимо предварительно соответствующим образом настроить параметр [Нижняя скорость] (LSP).
5. [t наложения торм.] (bEt), стр. 80:
 - настройте в зависимости от типа тормоза. Это время, необходимое для механического наложения тормоза.
6. [Тормозн. импульс] (bIP), стр. 80:
 - горизонтальное перемещение: настройте на nO;
 - вертикальное перемещение: настройте на YES и убедитесь, что момент двигателя при управлении Вперед соответствует поднятию груза. При необходимости поменяйте местами две фазы двигателя. Этот параметр обеспечивает момент двигателя в направлении подъема, вне зависимости от требуемого направления вращения для удержания груза при снятии тормоза.

Меню [ПРИКЛАДНЫЕ ФУНКЦИИ] (FUn-)

rEF -
SEt -
drC -
I - D -
CEt -
FUn -
FLt -
COP -
SUP -

Код	Название / Описание	Диапазон настройки	Заводская настройка
bLC-	■ [УПРАВЛЕНИЕ ТОРМОЗОМ] Функция доступна, если [Уровень доступа] (LAC) = [Уровень 2] (L2) или [Уровень 3] (L3), стр. 56. Примечание: эта функция может быть не совместима с другими функциями (см. стр. 20).		
bLC nO r2 dO	☐ [Назначение тормоза] ☐ [Нет] (nO): не назначен ☐ [R2] (r2): реле R2 ☐ [DO] (dO): дискретный выход АОС Если [Назначение тормоза] (bLC) назначено, то параметры [Подхват на ходу] (FLr), стр. 88 и [Адаптация темпа торможения] (brA), стр. 62 устанавливаются на [Нет] (nO) и параметр [Обрыв фазы двигателя] (OPL), стр. 89 устанавливается на [Да] (YES). [Назначение тормоза] (bLC) устанавливается на [Нет] (nO), если [Обрыв фазы двигателя] (OPL) = [Обрыв на выходе] (OAC), стр. 89		[Нет] (nO)
brL ★	☐ [f снятия тормоза] Частота снятия тормоза	0.0 - 10.0 Гц	В зависимости от типоразмера ПЧ
lbr ★	☐ [I снятия торм. вп.] Пороговое значение тока двигателя для снятия тормоза	0 - 1,36 In (1)	В зависимости от типоразмера ПЧ
brt ★	☐ [t снятия торм.] Время снятия тормоза	0 - 5 с	0,5 с
LSP ★	☐ [Нижняя скорость] Скорость двигателя при нулевом задании. Данный параметр также доступен в меню [НАСТРОЙКА] (SEt-), стр. 32	0 - HSP (стр. 32)	0 LSP
bEn ★ nO 0 à LSP	☐ [f налож. тормоза] ☐ Не настроено ☐ Диапазон настройки в Гц Если [Назначение тормоза] (bLC) назначено, и [f налож. тормоза] (bEn) остается на [Нет] (nO), то ПЧ блокируется по неисправности [ОШИБКА УПР. ТОРМ.] (bLF) при подаче первой команды пуска	nO - 0 - LSP	nO
bEt ★	☐ [t наложения торм.] Время наложения тормоза (время срабатывания тормоза)	0 - 5 с	0,5 с
bIP nO YES ★	☐ [Тормозн. импульс] ☐ [Нет] (nO): момент двигателя при снятии тормоза соответствует требуемому направлению вращения ☐ [Да] (YES): момент двигателя при снятии тормоза всегда в направлении Вперед вне зависимости от направления вращения Примечание: убедитесь, что направление момента двигателя при управлении Вперед соответствует поднятию груза. При необходимости поменяйте местами две фазы двигателя.		[Нет] (nO)

(1) In соответствует номинальному току ПЧ, приведенному в Руководстве по эксплуатации и на заводской табличке.

★

Параметры, которые появляются, если соответствующая функция выбрана в другом меню. Если они также доступны и настраиваемы с помощью меню конфигурации соответствующей функции, то для облегчения программирования описание этих параметров приводится в меню с указанием страниц.

Код	Название / Описание	Диапазон настройки	Заводская настройка
LC2-	■ [Огр. тока 2] Функция доступна, если [Уровень доступа] (LAC) = [Уровень 2] (L2) или [Уровень 3] (L3), стр. 56.		
LC2	□ [Актив. I огран. 2] Выбор назначенного дискретного входа активизирует функцию. nO LI1 LI2 LI3 LI4 LI5 LI6 □ [Нет] (nO): не назначен □ [LI1] (LI1): дискретный вход LI1 □ [LI2] (LI2): дискретный вход LI2 □ [LI3] (LI3): дискретный вход LI3 □ [LI4] (LI4): дискретный вход LI4 □ [LI5] (LI5): дискретный вход LI5 □ [LI6] (LI6): дискретный вход LI6 Cd11 Cd12 Cd13 Cd14 Cd15 □ [CD11] (CD11): бит 11 слова управления Сеть □ [CD12] (CD12): бит 12 слова управления Сеть □ [CD13] (CD13): бит 13 слова управления Сеть □ [CD14] (CD14): бит 14 слова управления Сеть □ [CD15] (CD15): бит 15 слова управления Сеть Если [Уровень доступа] (LAC) = [Уровень 3] (L3), то возможны следующие назначения: В состоянии 0 дискретного входа или бита слова управления параметр [Ограничение тока] (CL1) активизирован (Меню [НАСТРОЙКА] (SEt-), стр. 36). В состоянии 1 дискретного входа или бита слова управления параметр [Значение I огр. 2] (CL2) активизирован		
CL2	□ [Значение I огр. 2] См. стр. 36	(1)	0,25 - 1,5 In (2) 1,5 In (2)
★			

- (1)Параметр также доступен в меню [НАСТРОЙКА] (SEt-).
- (2)In соответствует номинальному току ПЧ, приведенному в Руководстве по эксплуатации и на заводской табличке.

★

Параметры, которые появляются, если соответствующая функция выбрана в другом меню. Если они также доступны и настраиваемы с помощью меню конфигурации соответствующей функции, то для облегчения программирования описание этих параметров приводится в меню с указанием страниц.

Меню [ПРИКЛАДНЫЕ ФУНКЦИИ] (FUn-)

г E F -
S E t -
d r C -
I - D -
C E t -
F U n -
F L t -
C O n -
S U P -

Код	Название / Описание	Диапазон настройки	Заводская настройка
CHP-	■ [ПЕРЕКЛЮЧЕНИЕ ДВИГАТЕЛЕЙ] Функция доступна, если [Уровень доступа] (LAC) = [Уровень 2] (L2) или [Уровень 3] (L3), стр. 56.		
CHP nO LI1 LI2 LI3 LI4 LI5 LI6 Cd11 Cd12 Cd13 Cd14 Cd15	□ [Переключение двигателей] [Нет] (nO): не назначен [LI1] (LI1): дискретный вход LI1 [LI2] (LI2): дискретный вход LI2 [LI3] (LI3): дискретный вход LI3 [LI4] (LI4): дискретный вход LI4 [LI5] (LI5): дискретный вход LI5 [LI6] (LI6): дискретный вход LI6 Если [Уровень доступа] (LAC) = [Уровень 3] (L3), то возможны следующие назначения: [CD11] (CD11): бит 11 слова управления Сеть [CD12] (CD12): бит 12 слова управления Сеть [CD13] (CD13): бит 13 слова управления Сеть [CD14] (CD14): бит 14 слова управления Сеть [CD15] (CD15): бит 15 слова управления Сеть LI или бит = 0: двигатель 1 LI или бит = 1: двигатель 2 Примечание: • при использовании данной функции Автоподстройка, стр. 36, не активизируется для двигателя 2 • изменение параметров учитывается только при заблокированном преобразователе	[Нет] (nO)	
UnS2 ★	□ [Ном. напряжение двиг. 2] ATV312●●●M2: 100 - 240 В ATV312●●●M3: 100 - 240 В ATV312●●●N4: 100 - 500 В ATV312●●●S6: 100 - 600 В	В зависимости от типоразмера ПЧ	В зависимости от типоразмера ПЧ
FrS2 ★	□ [Ном. f двигателя 2] Примечание: Соотношение $\frac{[\text{Номинальное напряжение двигателя}] (UnS) \text{ (в В)}}{[\text{Ном. f двигателя}] (FrS) \text{ (в Гц)}}$ не должно превышать следующих значений: ATV312●●●M2: ≤ 7 ATV312●●●M3: ≤ 7 ATV312●●●N4: ≤ 14 ATV312●●●S6: ≤ 17 Заводская настройка 50 Гц заменяется на 60 Гц, если параметр [f стандартная двигателя] (bFr) назначен на 60 Гц	10 - 500 Гц	50 Гц



Параметры, которые появляются, если соответствующая функция выбрана в другом меню. Если они также доступны и настраиваются с помощью меню конфигурации соответствующей функции, то для облегчения программирования описание этих параметров приводится в меню с указанием страниц.

Код	Название / Описание	Диапазон настройки	Заводская настройка
CHP-	■ [ПЕРЕКЛЮЧЕНИЕ ДВИГАТЕЛЕЙ] (продолжение)		
nCr2 ★	☐ [Номинальный ток двигателя 2] Номинальный ток двигателя 2, приведенный на заводской табличке	0,25 - 1,5 In (2)	В зависимости от типоразмера ПЧ
nSP2 ★	☐ [Номинальная скорость двигателя 2] 0 - 9999 об/мин, затем 10.00 - 32.76 Коб/мин Если на заводской табличке вместо номинальной скорости приведена синхронная скорость и скольжение, выраженное в Гц или %, то скорость двигателя вычисляется как: - номинальная скорость = синхронная скорость $\times \frac{100 - \text{скольжение в \%}}{100}$ или - номинальная скорость = синхронная скорость $\times \frac{50 - \text{скольжение в Гц}}{50}$ (двигатели на 50 Гц) или - номинальная скорость = синхронная скорость $\times \frac{60 - \text{скольжение в Гц}}{60}$ (двигатели на 60 Гц)	0 - 32760 об/мин	В зависимости от типоразмера ПЧ
COS2 ★	☐ [Cos Phi двигателя 2] Cos φ двигателя 2, приведенный на заводской табличке	0,5 - 1	В зависимости от типоразмера ПЧ
UFt2 L P n nLd ★	☐ [Выбор U/F двиг. 2] ☐ [Mc = const] (L): постоянный момент нагрузки: параллельно включенные или специальные двигатели ☐ [Mc = var] (P): переменный момент нагрузки: электроприводы насосов и вентиляторов ☐ [SVC] (n): векторное управление потоком без датчика для применений с постоянным моментом ☐ [Энергосбережение] (nLd): энергосбережение для применений с переменным моментом нагрузки на валу, не требующих хороших динамических характеристик (поведение, близкое к закону [Mc = var] (P) при работе на холостом ходу и к закону [SVC] (n) при нагрузке)	[SVC] (n)	
UFR2 ★	☐ [IR-компенсация 2] (1) См. стр. 36	0 - 100 %	20%
FLG2 ★	☐ [Коэффициент контура f 2] (1) См. стр. 37	1 - 100 %	20%
StA2 ★	☐ [Устойчивость контура 2] (1) См. стр. 37	1 - 100 %	20%
SLP2 ★	☐ [Компенсация скольжения 2] (1) См. стр. 37	0 - 150 %	100%

(1) Параметр также доступен в меню [НАСТРОЙКА] (SEt-).

(2) In соответствует номинальному току ПЧ, приведенному в Руководстве по эксплуатации и на заводской табличке.

★ Параметры, которые появляются, если соответствующая функция выбрана в другом меню. Если они также доступны и настраиваются с помощью меню конфигурации соответствующей функции, то для облегчения программирования описание этих параметров приводится в меню с указанием страниц.

rEF -
SEt -
drC -
I - D -
CEtL -
FUn -
FLt -

Управление окончанием хода

Функция доступна, если [Уровень доступа] (LAC) = [Уровень 2] (L2) или [Уровень 3] (L3), стр. 56.
Управление при срабатывании одного или двух концевых выключателей (1 или 2 два направления вращения):
- назначение одного или двух дискретных входов (ограничители хода Вперед и Назад);
- выбор типа остановки (с заданным темпом, быстрая или на выбеге).
После остановки разрешенным является только пуск в противоположном направлении.
- остановка происходит в состоянии входа 0, вращение в заданном направлении - в состоянии 1.

Повторный пуск после срабатывания концевого выключателя остановки

- подайте команду пуска в другом направлении (в случае управления через клеммник, если [2-/3-проводное управление] (tCC) = [2-проводное управление] (2C) и [Тип 2-проводного управления] (tCt) = [Изменение состояния] (tm), снимите предварительно все команды пуска)
- или
- измените полярность задания, снимите все команды пуска затем подайте команду в том же направлении, что и до остановки по сигналу концевого выключателя.

Код	Название / Описание	Диапазон настройки	Заводская настройка
LSt-	■ [УПРАВЛЕНИЕ ОКОНЧАНИЕМ ХОДА] Функция доступна, если [Уровень доступа] (LAC) = [Уровень 2] (L2) или [Уровень 3] (L3), стр. 56. Примечание: эта функция не совместима с функцией ПИ-регулятора (см. стр. 20).		
LAF nO LI1 LI2 LI3 LI4 LI5 LI6	□ [КВ остановки Вперед] □ [Нет] (nO): не назначен □ [LI1] (LI1): дискретный вход LI1 □ [LI2] (LI2): дискретный вход LI2 □ [LI3] (LI3): дискретный вход LI3 □ [LI4] (LI4): дискретный вход LI4 □ [LI5] (LI5): дискретный вход LI5 □ [LI6] (LI6): дискретный вход LI6		[Нет] (nO)
LAr ★ nO LI1 LI2 LI3 LI4 LI5 LI6	□ [КВ остановки Назад] □ [Нет] (nO): не назначен □ [LI1] (LI1): дискретный вход LI1 □ [LI2] (LI2): дискретный вход LI2 □ [LI3] (LI3): дискретный вход LI3 □ [LI4] (LI4): дискретный вход LI4 □ [LI5] (LI5): дискретный вход LI5 □ [LI6] (LI6): дискретный вход LI6		[Нет] (nO)
LAS ★ rMP FSt nSt	□ [Тип остановки] Параметр доступен, если [КВ остановки Вперед] (LAF) и [КВ остановки Назад] (LAr), стр. 84 назначены. □ [С темпом] (rMP): с заданным темпом □ [Быстр. ост.] (FSt): быстрая остановка □ [Остановка на выбеге] (nSt): остановка на выбеге		[Остановка на выбеге] (nSt)

★

Параметры, которые появляются, если соответствующая функция выбрана в другом меню. Если они также доступны и настраиваемы с помощью меню конфигурации соответствующей функции, то для облегчения программирования описание этих параметров приводится в меню с указанием страниц.

Код	Название / Описание	Диапазон настройки	Заводская настройка
ArE nO 31E 31A	☐ [Выбор конфигурации ATV31] Этот параметр не индицируется при наличии коммуникационного модуля. Он используется только для передачи конфигурации с помощью загрузчика или выносного терминала ATV31. [Выбор конфигурации ATV31] (ArE) позволяет при передаче конфигурации от ATV31 к ATV312 уточнить тип преобразователя ATV31 (ATV31 или ATV31●●●●●A). ☐ [Нет] (nO): пересылка между двумя ATV312 ☐ [ATV31 std] (31E): пересылка от ATV31 к ATV312. Поставьте ARE = 31E для пересылки конфигурации с европейской модификации ATV31 ☐ [ATV31...A] (31A): пересылка от ATV31●●●●●A к ATV312. Поставьте ARE = 31A для пересылки конфигурации с азиатской модификации ATV31. Процедура пересылки конфигурации: • назначьте [Выбор конфигурации ATV31] (ArE) на желаемое значение; • выполните передачу конфигурации; • после окончания пересылки конфигурации отключите питание ПЧ; • включите питание ПЧ для инициализации конфигурации; • параметр переходит на заводскую настройку		[Нет] (nO)
SCS  2 s	☐ [Сохранение конфигурации] См. стр. 43	(1)	[Нет] (nO)
CFG  2 s	☐ [Макроконфигурация] См. стр. 43	(1)	[Заводская конфигурация] (Std)
FCS  2 s	☐ [Заводская настройка] См. стр. 44	(1)	[Нет] (nO)

(1) [Сохранение конфигурации] (SCS), [Макроконфигурация] (CFG) и [Заводская настройка] (FCS) доступны в нескольких меню, но они затрагивают комплект всех меню и параметров.



Изменение назначения этого параметра требует продолжительного нажатия (2 с) на клавишу (ENT).

Меню [УПРАВЛЕНИЕ ПРИ НЕИСПРАВНОСТЯХ] (FLt-)

511P -



На выносном дополнительном терминале это меню доступно, если переключатель находится в положении .

Код	Описание	Диапазон настройки	Заводская настройка
Atr	☐ [Автоматический повторный пуск]		[Нет] (nO)
nO YES	⚠ ОПАСНО НЕПРЕДВИДЕННОЕ ФУНКЦИОНИРОВАНИЕ УСТРОЙСТВА • Автоматический повторный пуск можно применять только для механизмов и установок, не представляющих никакой опасности для персонала и оборудования. • Если автоматический повторный пуск активен, то R1 будет срабатывать при обнаруженной неисправности только после истечения тайм-аута функции повторного пуска. • Использование оборудования должно соответствовать национальным правилам безопасности. Несоблюдение этих указаний может привести к смерти или тяжелым травмам. Автоматический повторный пуск двигателя активен, если ([2-/3-проводное управление] (tCC) = [2-проводное управление] (2C) и [Тип 2-проводного управления] (tCt) = [Уровень] (LEL) или [Приоритет Вперед] (PFO)). ☐ [Нет] (nO): функция неактивна ☐ [Да] (YES): позволяет осуществить автоматический повторный пуск при исчезновении неисправности и если другие условия работы обеспечивают такую возможность. Повторный пуск осуществляется автоматически серией последовательных попыток с увеличивающимся промежутком времени: 1, 5, 10 с и далее по 1 мин для последующих. Если по истечении конфигурируемой выдержки времени [Макс.вр. перезап.] (tAr) перезапуск не осуществился, то ПЧ остается заблокированным до отключения и повторного включения питания. Автоматический повторный пуск возможен при следующих неисправностях: [Неисправн. связи] (CnF): неисправность связи, обнаруженная на коммуникационной карте [Ошибка CANopen] (COF): неисправность связи CANopen [Внешн. неисправ.] (EPF): внешняя неисправность [4-20 мА] (LFF): обрыв 4-20 мА [Чрезм. торможен.] (ObF): перенапряжение в звене постоянного тока [Перегрев ПЧ] (OHF): перегрев преобразователя [Перегрузка двиг.] (OLF): перегрузка двигателя [Обрыв фазы двиг.] (OPF): обрыв фазы двигателя [Перенапр. сети] (OSF): перенапряжение в сети [Обрыв сет. фазы] (PHF): обрыв фазы питающей сети [Ком. Modbus] (SLF): неисправность Modbus При активизации функции реле безопасности R1 остается замкнутым. Задание скорости и команда направления вращения должны поддерживаться		

Меню [УПРАВЛЕНИЕ ПРИ НЕИСПРАВНОСТЯХ] (FLt-)

Код	Описание	Диапазон настройки	Заводская настройка
tAr  5 10 30 1h 2h 3h Ct	☐ [Макс.вр. перезап.] Параметр отображается, если [Автоматический повторный пуск] (Atr) = [Да] (YES). Он позволяет уменьшить количество последовательных попыток при возникновении сбрасываемой неисправности ☐ [5 мин] (5): 5 минут ☐ [10 мин] (10): 10 минут ☐ [30 мин] (30): 30 минут ☐ [1 ч] (1h): 1 час ☐ [2 ч] (2h): 2 часа ☐ [3 ч] (3h): 3 часа ☐ [Постоянно] (Ct): без ограничения времени (кроме неисправностей [Обрыв фазы двиг.] (OPF) и [ОБРЫВ ФАЗЫ СЕТИ] (PHF). Максимальная длительность процесса перезапуска = 3 часа)		[5 мин] (5)
rSF nO LI1 LI2 LI3 LI4 LI5 LI6	☐ [Сброс неиспр.] ☐ [Нет] (nO): не назначен ☐ [LI1] (LI1): дискретный вход LI1 ☐ [LI2] (LI2): дискретный вход LI2 ☐ [LI3] (LI3): дискретный вход LI3 ☐ [LI4] (LI4): дискретный вход LI4 ☐ [LI5] (LI5): дискретный вход LI5 ☐ [LI6] (LI6): дискретный вход LI6		[Нет] (nO)



Параметры, которые появляются, если соответствующая функция выбрана в другом меню. Если они также доступны и настраиваются с помощью меню конфигурации соответствующей функции, то для облегчения программирования описание этих параметров приводится в меню с указанием страниц.

Меню [УПРАВЛЕНИЕ ПРИ НЕИСПРАВНОСТЯХ] (FLt-)

REF -
SEt -
drC -
I - O -
CLL -
FUN -
FLt -
CON -
SUP -

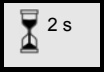
Код	Описание	Диапазон настройки	Заводская настройка
FLr	☐ [Подхват на ходу] Дает разрешение на безударный перезапуск при наличии команды пуска при следующих неисправностях: - исчезновение сетевого питания или простое отключение; - сброс текущей неисправности или автоматический перезапуск; - остановка на выбеге. После исчезновения неисправности ПЧ определяет действительную скорость, необходимую для повторного пуска с заданным темпом от этой скорости до заданной. Используйте двухпроводное управление ([2-/3-проводное управление] (tCC) = [2-проводное управление] (2C)) с [Тип 2-проводного управления] (tCt) = [Уровень] (LEL) или [Приоритет Вперед] (PFO). ☐ [Нет] (nO): функция неактивна ☐ [Да] (YES): функция активна Когда функция активизирована, она действует при каждой команде пуска, приводя к небольшому запаздыванию (< 1 с). [Подхват на ходу] (FLr) устанавливается на [Нет] (nO), если управление тормозом [Назначение тормоза] (bLC) активно, стр. 80		[Нет] (nO)
EtF	☐ [ВНЕШНЯЯ НЕИСПРАВ.] ☐ [Нет] (nO): не назначен ☐ [LI1] (LI1): дискретный вход LI1 ☐ [LI2] (LI2): дискретный вход LI2 ☐ [LI3] (LI3): дискретный вход LI3 ☐ [LI4] (LI4): дискретный вход LI4 ☐ [LI5] (LI5): дискретный вход LI5 ☐ [LI6] (LI6): дискретный вход LI6 Если [УРОВЕНЬ ДОСТУПА] (LAC) = [Уровень 3] (L3), то возможны следующие назначения: ☐ [CD11] (CD11): бит 11 слова управления Сеть ☐ [CD12] (CD12): бит 12 слова управления Сеть ☐ [CD13] (CD13): бит 13 слова управления Сеть ☐ [CD14] (CD14): бит 14 слова управления Сеть ☐ [CD15] (CD15): бит 15 слова управления Сеть		[Нет] (nO)
LEt	☐ [Конф. внеш. неис.] ☐ [Активный низ] (LO): неисправность по нисходящему фронту (переход от 1 до 0) назначенного входа на [Внешняя неисправ.] (EtF) Примечание: в этом случае [Внешняя неисправ.] (EtF) не назначается на бит слова управления Сеть. ☐ [Активный верх] (HIG): неисправность по восходящему фронту (переход от 0 до 1) назначенного входа на [Внешняя неисправ.] (EtF). Примечание: в случае когда [Конф. внеш. неис.] (LEt) = [Активный верх] (HIG) параметр [Внешняя неисправ.] (EtF) назначен на бит слова управления Сеть и нет неисправности [Внешняя неисправ.] (EtF), переход на [Конф. внеш. неис.] (LEt) = [Активный низ] (LO) приводит к обнаружению неисправности [Внешняя неисправ.] (EtF). В этом случае необходимо отключить и включить ПЧ		[Активный верх] (HIG)
EPL	☐ [Управление при внешней неисправности] ☐ [Игн. неисп.] (nO): игнорирование неисправности ☐ [Остановка на выбеге] (YES): остановка на выбеге ☐ [С темпом] (rMP): остановка с заданным темпом ☐ [Быстрая остановка] (FSt): быстрая остановка		[Остановка на выбеге] (YES)

Код	Описание	Диапазон настройки	Заводская настройка
OPL nO YES OAC	☐ [Обрыв фазы двигателя] ☐ [Нет] (nO): функция неактивна ☐ [Да] (YES): отключение по неисправности [Обрыв фазы двиг.] (OPF) ☐ [Обрыв на выходе] (OAC): ПЧ не блокируется при обрыве на выходе [Обрыв фазы двиг.] (OPF), а управляет выходным напряжением для предотвращения перегрузки при исчезновении обрыва и срабатывания функции подхвата на ходу (даже если эта функция не была назначена [Подхват на ходу] (FLr) = [Нет] (nO)). Используется при наличии выходного контактора. [Обрыв фазы двигателя] (OPL) устанавливается на [Да] (YES), если [Назначение тормоза] (bLC) отлично от [Нет] (nO), стр. 80		[Да] (YES)
IPL nO YES	☐ [Обрыв фазы питающей сети] Параметр доступен только в ПЧ с трехфазным напряжением питания. ☐ [Нет] (nO): игнорирование неисправности ☐ [Да] (YES): быстрая остановка		[Да] (YES)
OHL nO YES rNP FSt	☐ [Упр. при перегр.] ☐ [Игн. неисп.] (nO): игнорирование неисправности ☐ [Остановка на выбеге] (YES): остановка на выбеге ☐ [С темпом] (rMP): остановка с заданным темпом ☐ [Быстрая остановка] (FSt): быстрая остановка		[Остановка на выбеге] (YES)
OLL nO YES rNP FSt	☐ [Управление при перегрузке] ☐ [Игн. неисп.] (nO): игнорирование неисправности ☐ [Остановка на выбеге] (YES): остановка на выбеге ☐ [С темпом] (rMP): остановка с заданным темпом ☐ [Быстрая остановка] (FSt): быстрая остановка		[Остановка на выбеге] (YES)
SLL nO YES rNP FSt	☐ [Упр.неис. Mdb]  ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ ПОТЕРЯ УПРАВЛЕНИЯ Если [Неисправн. Mdb] (SLL) = [Игн. неисп.] (nO), то контроль коммуникации будет отключен. По соображениям безопасности отказ от контроля коммуникационной неисправности должен предусматриваться для ввода в эксплуатацию или для специальных применений. Несоблюдение этих указаний может привести к смерти, тяжелым травмам или повреждению оборудования. ☐ [Игн. неисп.] (nO): игнорирование неисправности ☐ [Остановка на выбеге] (YES): остановка на выбеге ☐ [С темпом] (rMP): остановка с заданным темпом ☐ [Быстрая остановка] (FSt): быстрая остановка Этот параметр не применяется с ПО Power Suite и SoMove		[Быстрая остановка] (FSt)

rEF-
SEt-
drC-
I-D-
CtL-
FUn-
FLt-
COn-
SUP-

Код	Описание	Диапазон настройки	Заводская настройка
COL	☐ [Упр.неис. CANopen]  ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ ПОТЕРЯ УПРАВЛЕНИЯ Если [Упр.неис. CANopen] (COL) = [Игн. неисп.] (nO), то контроль коммуникации будет отключен. По соображениям безопасности отказ от контроля коммуникационной неисправности должен предусматриваться для ввода в эксплуатацию или для специальных применений. Несоблюдение этих указаний может привести к смерти, тяжелым травмам или повреждению оборудования. ☐ [Игн. неисп.] (nO): игнорирование неисправности ☐ [Остановка на выбеге] (YES): остановка на выбеге ☐ [С темпом] (rMP): остановка с заданным темпом ☐ [Быстрая остановка] (FSt): быстрая остановка		[Быстрая остановка] (FSt)
tnL	☐ [Упр. при неис. АП] Этот параметр позволяет управлять ПЧ в случае неправильной автоподстройки [Ошибка автоподстройки] (Упр. с терминала) ☐ [Нет] (nO): неисправность игнорируется (преобразователь возвращается к заводской настройке) ☐ [Да] (YES): блокировка ПЧ Если [Сопротивление статора хол.] (rSC), стр. 40, отлично от [Нет] (nO), [Упр. при неис. АП] (tnL) устанавливается на [Да] (YES)		[Да] (YES)
LFL	☐ [Обрыв 4-20 мА] ☐ [Игн. неисп.] (nO): неисправность игнорируется. Такая конфигурация возможна только в том случае, если [Мин. значение AI3] (CrL3) ≤ 3 мА, стр. 46) ☐ [Остановка на выбеге] (YES): остановка на выбеге ☐ [Резерв. ск.] (LFF): переход на резервную скорость ☐ [Поддер. ск.] (rLS): ПЧ поддерживает скорость, которая была в момент неисправности ☐ [С темпом] (rMP): остановка с заданным темпом ☐ [Быстрая остановка] (FSt): быстрая остановка		[Остановка на выбеге] (YES)
LFF	☐ [Резерв. ск.] Настройка резервной скорости для остановки по неисправности [Обрыв 4-20 мА] (LFL)	0 - 500 Гц	10 Гц
drn	☐ [Работа при пониженном напряжении сети] Позволяет уменьшить уставку отключения при пониженном напряжении [Недонапряжение] (USF) для работы при понижении напряжения сети на 50%. ☐ [Нет] (nO): функция неактивна ☐ [Да] (YES): функция активна Характеристики ПЧ при пониженном напряжении не гарантируются ВНИМАНИЕ ОПАСНОСТЬ ПОВРЕЖДЕНИЯ УСТРОЙСТВА Если [Работа при пониженном напряжении сети] (drn) = [Да] (YES), то необходимо использовать сетевой дроссель (см. каталог). При несоблюдении этого предупреждения возможен выход оборудования из строя.		[Нет] (nO)

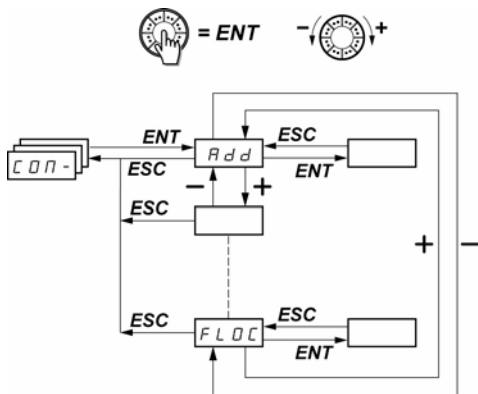
Код	Описание	Диапазон настройки	Заводская настройка
StP nO NNS rMP FSt	☐ [Предотв. недонап.] Эта функция позволяет управлять способом остановки при обрыве сети ☐ [Нет] (nO): блокировка ПЧ и остановка на выбеге ☐ [Поддержка ЗПТ] (MMS): способ остановки с использованием инерции механизма для поддержания питания ПЧ как можно дольше ☐ [С темпом] (rMP): остановка с заданным темпом в соответствии с параметром ([Время торможения] (dEC) или [Время торможения 2] (dE2)) ☐ [Быстрая остановка] (FSt): быстрая остановка. Время остановки зависит от момента инерции и тормозной возможности ПЧ		[Нет] (nO)
InH  2 s nO LI1 LI2 LI3 LI4 LI5 LI6	☐ [Назн. сброса неис.] ▲ ОПАСНО ЗАПРЕТ ЗАЩИТЫ ПЕРСОНАЛА И ОБОРУДОВАНИЯ - Запрет неисправностей [Назн. сброса неис.] (InH) приводит к отключению защиты ПЧ. [Назн. сброса неис.] (InH) не должно применяться для стандартных применений данного устройства [Назн. сброса неис.] (InH) должно применяться только в экстренных случаях, когда тщательный анализ рисков показывает, что наличие защиты ПЧ влечет за собой более тяжелые последствия по сравнению с травмами персонала и повреждением оборудования. Несоблюдение этих указаний может привести к смерти или тяжелым травмам. Данная функция позволяет отключить защиту ПЧ при обнаружении следующих неисправностей CFF, CF1, SLF, CnF, EPF, OCF, CrF, LFF, OHF, OBF, OLF, OSF, OPF, PHF, USF, SOF, tnF, IF1, IF2, IF3, IF4, EEf, COF, bLF. ☐ [Нет] (nO): не назначен ☐ [LI1] (LI1): дискретный вход LI1 ☐ [LI2] (LI2): дискретный вход LI2 ☐ [LI3] (LI3): дискретный вход LI3 ☐ [LI4] (LI4): дискретный вход LI4 ☐ [LI5] (LI5): дискретный вход LI5 ☐ [LI6] (LI6): дискретный вход LI6 Дискретные входы активизируются в состоянии 1		[Нет] (nO)
rPr nO rtH	☐ [Сброс счетчика наработки] ☐ [Нет] (nO): нет ☐ [Сброс счетчика наработки] (rtH): возврат к нулю счетчика наработки Параметр [Сброс счетчика наработки] (rPr) переходит автоматически на [Нет] (nO) после установки счетчика на 0		[Нет] (nO)
rp nO YES	☐ [Сброс устройства] ☐ [Нет] (nO): Нет ☐ [Да] (YES): Да		[Нет] (nO)



Изменение назначения этого параметра требует продолжительного нажатия (2 с) на клавишу (ENT).

Меню [КОММУНИКАЦИЯ] (СОМ-)

REF -
SEt -
drC -
I-D -
CLL -
FUN -
FLt -
COP -
SUP -



Параметры настраиваются только при остановленном двигателе и при отсутствии команды пуска. Изменение параметров [Адрес Modbus] (Add), [Скорость Modbus] (tbr), [Формат Modbus] (tFO), [Адрес CANopen] (AdCO) и [Скорость CANopen] (bdCO) учитывается только после отключения и повторного включения питания.
На выносном терминале (на заказ) это меню доступно, если переключатель находится в положении

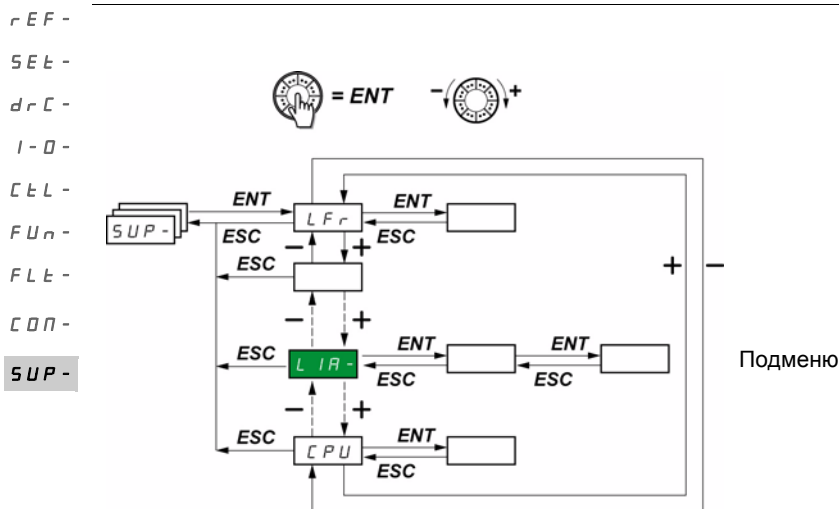
Код	Описание	Диапазон настройки	Заводская настройка
Add	☐ [Адрес Modbus] Адрес Modbus преобразователя	1 - 247	1
tbr 4.8 9.6 19.2	☐ [Скорость передачи] Скорость передачи Modbus. ☐ [4.8 Kbps] (4.8): 4800 бит/с ☐ [9.6 Kbps] (9.6): 9600 бит/с ☐ [19.2 Kbps] (19.2): 19200 бит/с (Внимание: только это значение позволяет использовать выносной терминал)		19200 бит/с
tFO 8O1 8E1 8n1 8n2	☐ [Формат Modbus] ☐ [8-O-1] (8O1): 8 бит данных, проверка нечетности, 1 бит стоповый ☐ [8-E-1] (8E1): 8 бит данных, проверка четности, 1 бит стоповый (Внимание: только это значение позволяет использовать выносной терминал) ☐ [8-N-1] (8n2): 8 бит данных, без проверки четности, 1 бит стоповый ☐ [8-N-2] (8n2): 8 бит данных, без проверки четности, 2 бита стоповых		[8-E-1] (8E1)
ttO	☐ [Таймаут Modbus]	0,1 - 10 с	10 с
AdCO	☐ [Адрес CANopen] Адрес CANopen преобразователя	0 - 127	0
bdCO 10.0 20.0 50.0 125.0 250.0 500.0 1000	☐ [Скорость CANopen] Скорость передачи Modbus ☐ [10 kbit/s] (10.0): 10 Кбит/с ☐ [20 kbit/s] (20.0): 20 Кбит/с ☐ [50 kbit/s] (50.0): 50 Кбит/с ☐ [125kbit/s] (125.0): 125 Кбит/с ☐ [250 kbit/s] (250.0): 250 Кбит/с ☐ [500 kbit/s] (500.0): 500 Кбит/с ☐ [1 Mbit/s] (1000): 1000 Кбит/с		125 бит/с
ErCO 0 1 2 3 4	☐ [Код ошибки] ☐ "No error" ☐ "Bus off" ☐ "Life time" ☐ "CAN" ☐ "Heartbeat"		-

Код	Описание	Диапазон настройки	Заводская настройка
FLO nO LI1 LI2 LI3 LI4 LI5 LI6	☐ [Назн. лок. форс.] ☐ [Нет] (nO): не назначен ☐ [LI1] (LI1): дискретный вход LI1 ☐ [LI2] (LI2): дискретный вход LI2 ☐ [LI3] (LI3): дискретный вход LI3 ☐ [LI4] (LI4): дискретный вход LI4 ☐ [LI5] (LI5): дискретный вход LI5 ☐ [LI6] (LI6): дискретный вход LI6 Локальная форсировка передает управление преобразователем клеммнику и терминалу		[Нет] (nO)
FLOC ★ AI1 AI2 AI3 AIU1 LCC	☐ [Задан. лок. форс.] УРОВЕНЬ ДОСТУПА (LAC) = [Уровень 3] (L3), стр. 56. Задание скорости учитывается только при локальной форсировке. Функции ПИ-регулятора, суммирования входов и другие функции не активизированы. См. схемы на стр. 53 - 55. ☐ [AI1] (AI1): аналоговый вход AI1, дискретные входы LI ☐ [AI2] (AI2): аналоговый вход AI2, дискретные входы LI ☐ [AI3] (AI3): аналоговый вход AI3, дискретные входы LI ☐ [AI сеть] (AIV1): навигатор, клавиши RUN/STOP ☐ [Упр. с терминала] (HMI): выносной терминал: задание [Задание скорости с терминала] (LFr), стр. 31, клавиши RUN/STOP/FWD/REV AI1 AI2 AI3 AIU1 LCC		[AI1] (AI1)

★

Параметры, которые появляются, если соответствующая функция выбрана в другом меню. Если они также доступны и настраиваемы с помощью меню конфигурации соответствующей функции, то для облегчения программирования описание этих параметров приводится в меню с указанием страниц.

Меню [МОНИТОРИНГ] (SUP-)



Параметры настраиваются только при остановленном двигателе и при отсутствии команды пуска.
 На выносном терминале (на заказ) это меню доступно при любом положении переключателя.

Некоторые функции включают в себя несколько параметров. С целью упрощения программирования и во избежание утомительной прокрутки параметров эти функции сгруппированы в подменю. Подменю, как и меню, отличаются тире справа от кода, например: **LIA-**.

Во время работы преобразователя на экране отображается значение одного из параметров контроля. По умолчанию индицируется выходная частота напряжения, приложенного к двигателю [Выходная частота] (rFr)). При отображении нового желаемого параметра необходимо продолжительное нажатие (2 с) на клавишу ENT для подтверждения изменения параметра и его сохранения. После этого в рабочем режиме будет отображаться значение этого параметра (даже после отключения питания). Если новый выбор не был подтвержден длительным нажатием на клавишу ENT, то после отключения питания отображение вернется к предыдущему параметру.

Примечание: после отключения или обрыва питания отображаемым параметром будет состояние ПЧ, например, ([ПЧ готов] (rdY)).
 Выбранный параметр отображается после подачи команды пуска.

Меню [МОНИТОРИНГ] (SUP-)

rEF -
 SEt -
 drC -
 I - D -
 C t L -
 FU n -
 FL t -
 C O n -
 SUP -

Код	Описание	Диапазон настройки
LFr 	☐ [Задание скорости с терминала] Задание частоты для управления с помощью встроенного или выносного терминала	0 - 500 Гц
rPI 	☐ [Вн. задан. ПИД] Внутреннее задание ПИД-регулятора Параметр отображается, если [Назнач. о.с. ПИ-регулятора] (PIF) отлично от [Нет] (nO), стр. 77	0 - 100%
FrH	☐ [Задание частоты] Задание частоты до задатчика темпа (абсолютное значение)	0 - 500 Гц
rFr	☐ [Выходная частота] Этот параметр используется также с функцией Быстрее-медленнее с помощью навигатора клавиатуры или терминала. Он отображает и подтверждает функционирование (см. стр. 56). При обрыве сетевого питания параметр [Выходная частота] (rFr) не сохраняется и нужно вернуться в меню [МОНИТОРИНГ] (SUP-) и [Выходная частота] (rFr) чтобы вновь подтвердить функцию Быстрее-медленнее	- 500 - + 500 Гц
SPd1 или SPd2 или SPd3	☐ [Выходная f в польз. ед.] [Выходная f в польз. ед.] (SPd1), [Выходная f в польз. ед.] (SPd2) или [Выходная f в польз. ед.] (SPd3) в соответствии с параметром [Коэффициент масштабирования] (SdS), стр. 38 ([Выходная f в польз. ед.] (SPd3) при заводской настройке)	
LCr	☐ [Ток двигателя] Оценка тока двигателя	
Opr	☐ [Мощность двигателя] 100 % = номинальная мощность двигателя, рассчитанная на основе параметров, введенных в меню [ПРИВОД] (drC-)	
ULn	☐ [Напряжение сети] Этот параметр отображает напряжение сети на основе измерений в промежуточном звене постоянного тока в двигательном режиме и при остановке двигателя	
tHr	☐ [Тепловое состояние двигателя] 100 % = номинальное тепловое состояние 118 % = пороговое значение OLF (перегрузка двигателя)	
tHd	☐ [Тепловое состояние ПЧ] 100 % = номинальное тепловое состояние 118 % = пороговое значение OHF (перегрев преобразователя)	



Параметры, которые появляются, если соответствующая функция выбрана в другом меню. Если они также доступны и настраиваемы с помощью меню конфигурации соответствующей функции, то для облегчения программирования описание этих параметров приводится в меню с указанием страниц.

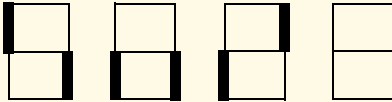
Меню [МОНИТОРИНГ] (SUP-)

REF -
SEt -
drC -
I - D -
CEt -
FUn -
FLt -
COP -
SUP -

Код	Описание	Диапазон настройки
Lft	☐ [Последняя неисправность] bLF☐ [Управление тормозом] (bLF): неисправность управления тормозом CFF☐ [Неточная конф.] (CFF): конфигурация (параметров) неправильная CFI☐ [Нераб. конфиг.] (CFI): конфигурация (параметров) ошибочная CnF☐ [Неисправн. связи] (CnF): неисправность связи, обнаруженная на коммуникационной карте COF☐ [ОШИБКА CANopen] (COF): неисправность коммуникационной линии 2 (CANopen) CrF☐ [Зарядная цепь] (CrF): неисправность цепи заряда EEF☐ [EEPROM] (EEF): неисправность памяти EEPROM EPF☐ [Внешн. неисправ.] (EPF): внешняя неисправность IF1☐ [Внутренняя неисправность] (IF1): неизвестный тип ПЧ IF2☐ [Внутренняя неисправность] (IF2): неизвестная или несовместимая карта/Отсутствие терминала IF3☐ [Внутренняя неисправность] (IF3): неисправность EEPROM IF4☐ [Внутренняя неисправность] (IF4): неисправность EEPROM LFF☐ [4-20 мА] (LFF): обрыв 4-20 мА nOF☐ [Нет неисправн.] (nOF): нет кода сохраненной неисправности ObF☐ [Чрезм. торможен.] (ObF): перенапряжение в звене постоянного тока OCF☐ [Перегруз. по току] (OCF): перегрузка по току OHF☐ [Перегрев ПЧ] (OHF): перегрев преобразователя OLF☐ [Перегрузка двиг.] (OLF): перегрузка двигателя OPF☐ [Обрыв фазы двиг.] (OPF): обрыв фазы двигателя OSF☐ [Перенапр. сети] (OSF): перенапряжение в сети PHF☐ [Обрыв сет. фазы] (PHF): обрыв фазы питающей сети SCF☐ [К.з. двигателя] (SCF): короткое замыкание (междуфазное, на землю) SLF☐ [Modbus] (SLF): неисправность Modbus SOF☐ [Превыш. скор.] (SOF): превышение скорости двигателя tnF☐ [Ошибка автоподстройки] (tnF): неправильная автоподстройка USF☐ [Недонапряжение] (USF): недонапряжение сети	
Otr	☐ [Момент двигателя] 100 % = номинальный момент двигателя, рассчитанный на основе параметров, введенных в меню [ПРИВОД] (drC-)	
rtH	☐ [Сч. наработки дв.] Суммарное время нахождения двигателя под напряжением: от 0 до 9999 (часов), затем от 10,00 до 65,53 (килочасов). Можно установить на ноль с помощью параметра [Сброс счетчика наработки] (rPr) меню [УПРАВЛЕНИЕ ПРИ НЕИСПРАВНОСТЯХ] (FLt-), стр. 62	0 - 65530 часов

REF -
SEt -
drC -
I - O -
CtL -
FUN -
FLt -
CON -
SUP -

REF -
SEt -
drC -
I - D -
CEt -
Fun -
FLt -
COP -
SUP -

Код	Название / Описание	Диапазон настройки	Заводская настройка
LIA-	■ [КОНФИГУРИРОВАНИЕ ВХОДОВ]		
LI1A LI2A LI3A LI4A LI5A LI6A	Отображает функции, назначенные на каждый вход. Если никакая функция не назначена, то отображается [Нет] (nO). Навигатор позволяет просмотреть все функции. Если на один и тот же вход назначены несколько функций, то необходимо убедиться в их совместимости		
LIS	Отображает состояние дискретных входов (отображение сегментов экрана: верх = 1, низ = 0) сост. 1  сост. 0 LI1 LI2 LI3 LI4 LI5 LI6 Пример вверху: LI1 и LI6 в состоянии 1, LI2 - LI5 - 0		
AIA-	■ [АНАЛОГОВЫЕ ВХОДЫ]		
AI1A AI2A AI3A	Отображает функции, назначенные на каждый вход. Если никакая функция не назначена, то отображается [Нет] (nO). Навигатор позволяет просмотреть все функции. Если на один и тот же вход назначены несколько функций, то необходимо убедиться в их совместимости		

Замена ATV31 на ATV312

ПЧ ATV312 совместим с ATV31.

Для восстановления конфигурации ATV31 достаточно переслать конфигурацию ATV31 в ATV312.

Размеры

Глубина всех типоразмеров ПЧ ATV312 меньше на 6 мм по сравнению с ATV31●●●●●●A.

Замена ATV31●●●●●●A на ATV312

Примечание: положение переключателя дискретных входов

В ПЧ ATV31●●●●●●A переключатель дискретных входов был в положении **Sink** при заводской настройке.

В ATV312 он находится в положении **Source** при заводской настройке.

Поставьте переключатель в такое же положение, что и у заменяемого изделия. За информацией обращайтесь к Руководству по установке, раздел "Клеммники управления".

Примечание: положение перемычки IT

ПЧ ATV31●●●●●●A не имел встроенного фильтра ЭМС. В ПЧ ATV312 для отключения встроенного фильтра ЭМС обращайтесь к разделу "Работа в сети IT" Руководства по установке.

При первом включении питания появляются два параметра после параметра [\[f стандартная двигателя\] \(bFr\)](#). Они должны настраиваться следующим образом:

[\[Канал задания 1\] \(Fr1\)](#), стр. [28](#), на [\[AI сеть\] \(AIV1\)](#)

[\[2-/3-провод. упр.\] \(tCC\)](#), стр. [29](#), на [\[Местное\] \(LOC\)](#)

Возможна также замена версий при последующих включениях питания с помощью параметров:

[\[Канал задания 1\] \(Fr1\)](#) меню [\[УПРАВЛЕНИЕ ЭП\] \(CtL-\)](#)

[\[2-/3-провод. упр.\] \(tCC\)](#) меню [\[ВХОДЫ-ВЫХОДЫ\] \(I-O-\)](#)

Заводская настройка

Если задающий потенциометр не используется, то отличие заводской настройки ПЧ ATV31●●●●●●A от ATV312 будет следующим:

Параметр	ATV31●●●●●●A	ATV312
[2-/3-провод. упр.] (tCC)	Локальное управление LOC	[2-проводное управление] (2C)
[Канал задания 1] (Fr1)	Аналоговый вход AIP	AI1
[Канал управления 1] (Cd1)	Локальное управление LOC	tEr
[Назначение назад] (rrS)	[Нет] (nO) (если [2-/3-проводное управление] (tCC) = [Местное] (LOC))	LI2
[Задан. лок. форс.] (FLOC)	Навигатор AIP	AIU1
[Выбор конфигурации ATV31] (ArE)	Параметр, которого нет в ATV31	[Нет] (nO)

Пересылка конфигурации с ATV31 к ATV312 (с помощью выносного терминала ATV31 или загрузчика)

С этой целью был введен новый параметр [\[Выбор конфигурации ATV31\] \(ArE\)](#) - в конце меню [\[ПРИКЛАДНЫЕ ФУНКЦИИ\] \(FUn-\)](#). Он позволяет при передаче конфигурации от ATV31 к ATV312 уточнить тип преобразователя ATV31 (ATV31 или ATV31●●●●●●A).

Назначения параметра [\[Выбор конфигурации ATV31\] \(ArE\)](#):

- [\[Нет\] \(nO\)](#) - заводская настройка, пересылка между двумя ATV312;
- [\[ATV31...A\] \(31A\)](#) - пересылка от ATV31●●●●●●A к ATV312;
- [\[ATV31...std\] \(31E\)](#) - пересылка от ATV31 к ATV312.

Для реализации пересылки конфигурации см. процедуру на стр. [85](#).

Невозможность пуска без отображения неисправности

- При отсутствии индикации проверьте питание ПЧ, подсоединение входов AI1 и AI2 и подключение к разъему RJ45.
- Назначение функции быстрой остановки и остановки на выбеге не позволяет запустить ПЧ, если соответствующие дискретные входы не находятся под напряжением. Преобразователь ATV312 индицирует [Остановка на выбеге] (nSt) или [Быстрая остановка] (FSt). Это нормальная реакция ПЧ, т.к. эти функции активизируются при нулевом состоянии для обеспечения безопасной остановки в случае обрыва провода.
- Убедитесь, что вход(ы) управления действуют в соответствии с выбранным режимом управления (параметр [2-/3-проводное управление] (tCC) меню [ВХОДЫ-ВЫХОДЫ] (I-O-), стр. 45).
- Если один из входов назначен на функцию окончания хода и находится в состоянии 0, то ПЧ может включиться только при подаче команды на вращение в противоположном направлении (см. стр. 84).
- Если канал задания (стр. 51) или канал управления (стр. 52) назначен на Modbus или CANopen, то при включении напряжения ПЧ отображает [Остановка на выбеге] (nSt) и остается в режиме остановки, пока по коммуникационной шине не поступит управляющая команда.
- Если светодиод звена постоянного тока горит, и нет отображения, то убедитесь, что нет КЗ источника 10 В.
- Если ПЧ отображает [ПЧ готов] (rdy) и не запускается, то убедитесь, что нет КЗ источника 10 В, проверьте подсоединение входов AI1 и AI2 и подключение к разъему RJ45.
- При заводской настройке клавиша RUN неактивна. Настройте параметры [Канал задания 1] (Fr1), стр. 28, и [Канал управления 1] (Cd1) стр. 57, для локального управления преобразователем.

Неисправности, требующие повторного включения сетевого питания после устранения неисправности

Причина неисправности должна быть исключена перед повторным пуском путем отключения и повторного включения питания. Неисправности [ЦЕПЬ ПРЕДВ. ЗАРЯДА] (CrF), [Превыш. скор.] (SOF), [Упр. при неис. АП] (tnF) и [ОШИБКА УПР. ТОРМ.] (bLF) также сбрасываются дистанционно с помощью дискретного входа (параметр [Сброс неиспр.] (rSF) меню [УПРАВЛЕНИЕ ПРИ НЕИСПРАВНОСТЯХ] (FLt-), стр. 95).

Код	Название	Возможная причина	Процедура проверки
b L F	[ОШИБКА УПР. ТОРМ.]	• Ток снятия тормоза не достигнут • Пороговое значение частоты наложения тормоза [f налож. тормоза] (bEn) = [Нет] (nO) (не настроено), в то время как функция управления тормозом [Назначение тормоза] (bLC) назначена	• Проверьте подключение преобразователя/двигателя • Проверьте обмотки двигателя • Проверьте настройку [I снятия торм. вп.] (lbr) меню [ПРИКЛ. ФУНКЦИИ] (FUn-), стр. 80 • Осуществите настройки, предназначенные для [f налож. тормоза] (bEn), стр. 79 и 80
C r F	[ЦЕПЬ ПРЕДВ. ЗАРЯДА]	• Неисправность управления реле нагрузки или повреждение нагрузочного сопротивления	• Замените преобразователь
E E F	[НЕИСПРАВН. EEPROM]	• Внутренняя память	• Проверьте окружение (электромагнитную совместимость) • Замените преобразователь
IF1	[Внутренняя неисправность]	• Неизвестный тип ПЧ	• Замените преобразователь • Перезапустите ПЧ • Обратитесь в техническую службу поддержки Schneider Electric
IF2	[Внутренняя неисправность]	• Неизвестная карта • Несовместимая карта • Отсутствие отображения	
IF3	[Внутренняя неисправность]	• EEPROM	
IF4	[Внутренняя неисправность]	• EEPROM	

Диагностика и устранение неисправностей

Неисправности, требующие повторного включения сетевого питания после их устранения (продолжение)

Код	Название	Возможная причина	Процедура проверки
PCF	[Перегруз. по току]	- Параметры меню [НАСТРОЙКА] (SEt-) и [ПРИВОД] (drC-) некорректны - Слишком большая нагрузка или момент инерции - Механическая блокировка	- Проверьте параметры [НАСТРОЙКА] (SEt-), стр. 31 и [ПРИВОД] (drC-), стр. 39 - Проверьте правильность выбора системы ПЧ-двигатель-нагрузка - Проверьте состояние механизма
SCF	[К.з. двигателя]	- Короткое замыкание или замыкание на землю на выходе преобразователя - Большой ток утечки на землю на выходе ПЧ при параллельном подключении нескольких двигателей	- Проверьте соединительные кабели между ПЧ и двигателем и изоляцию двигателя - Уменьшите частоту коммутации - Добавьте индуктивность, последовательно с двигателем
SDF	[Превыш. скор.]	Неустойчивость или слишком большая приводная нагрузка	- Проверьте параметры двигателя, коэффициенты усиления и устойчивости - Добавьте тормозное сопротивление - Проверьте правильность выбора системы ПЧ-двигатель-нагрузка
.	[Упр. при неис. АП]	- Специальный двигатель или мощность двигателя не соответствует мощности преобразователя - Двигатель не подключен	- Используйте закон L или [Mc = var] (P) (см. [Выбор U/F двиг. 1] (UFt), стр. 42) - Проверьте наличие двигателя при автоподстройке - При использовании выходного контактора замкните его при автоподстройке

Сбрасываемые неисправности с функцией автоматического повторного пуска после их исчезновения

См. функцию **[Автоматический повторный пуск] (Atr)**, стр. [86](#).

Неисправности сбрасываются также отключением и повторным включением питания или с помощью дискретного входа (параметр **[Сброс неиспр.] (rSF)**, стр. [95](#) меню **[УПРАВЛЕНИЕ ПРИ НЕИСПРАВНОСТЯХ] (FLt-)**, стр. [86](#)).

Код	Название	Возможная причина	Процедура проверки
LCF	[Неисправн. связи]	Неисправность связи, обнаруженная на коммуникационной карте	- Проверьте окружение (электромагнитную совместимость) - Проверьте подключение - Проверьте тайм-аут - Замените дополнительную карту
LCF	[ОШИБКА CANopen]	Неисправность связи CANopen	- Проверьте коммуникационную линию - Обратитесь к специальной документации
EPF	[Внешн. неиспр.]	В зависимости от применения	В зависимости от применения
LFF	[Обрыв 4-20 мА]	Обрыв задания 4-20 мА на входе AI3	Проверьте подключение на входе
ObF	[Чрезм. торможен.]	Слишком быстрое торможение или большая приводная нагрузка	- Увеличьте время торможения - Подключите, если это необходимо, тормозной модуль и сопротивление - Активизируйте функцию [Адаптация темпа торможения] (brA), стр. 62, если она совместима с применением
OHF	[ПЕРЕГРЕВ ПЧ]	Слишком высокая температура преобразователя	Проверьте нагрузку двигателя, вентиляцию ПЧ, его окружение. Дождитесь его охлаждения для перезапуска

Сбрасываемые неисправности с функцией автоматического повторного пуска после их исчезновения (продолжение)

Код	Название	Возможная причина	Процедура проверки
OLF	[Перегрузка двиг.]	- Срабатывание тепловой защиты из-за длительной перегрузки - Ошибочное значение параметра [Сопротивление статора хол.] (rSC)	- Проверьте настройку [Тепловой ток двигателя] (ItH), стр. 32, тепловой защиты, нагрузку двигателя. Дождитесь его охлаждения для перезапуска - Вновь измерьте [Сопротивление статора хол.] (rSC), стр. 40
OPF	[Обрыв фазы двиг.]	- Обрыв фазы на выходе ПЧ - Выходной контактор разомкнут - Двигатель не подключен или слишком мала мощность - Внезапная неустойчивость тока двигателя	- Проверьте подключение ПЧ к двигателю - В случае использования выходного контактора настройте [Обрыв фазы двигателя] (OPL) на [Обрыв на выходе] (OAC) (меню [УПРАВЛЕНИЕ ПРИ НЕИСПРАВНОСТЯХ] (FLt-), стр. 89) - Испытание с двигателем малой мощности или без двигателя: при заводской настройке определение обрыва фазы двигателя активизировано ([Обрыв фазы двигателя] (OPL) = [Да] (YES)). Для проведения испытаний или обслуживания без необходимости подключения к двигателю рекомендованной для ПЧ мощности (особенно для ПЧ большой мощности) деактивизируйте защиту от обрыва выходной фазы ([Обрыв фазы двигателя] (OPL) = [Нет] (nO)) - Проверьте и оптимизируйте параметры [IR-компенсация] (UFr), [Номинальное напряжение двигателя] (UnS) и [Номинальный ток двигателя] (nCr) и сделайте автоподстройку [Автоподстройка] (tUn), стр. 41
OSF	[Перенапряжение]	- Очень высокое напряжение питания - Сетевые возмущения	Проверьте напряжение сети
PNF	[Обрыв сет. фазы]	- Плохое питание ПЧ или неисправные предохранители - Обрыв фазы - Использование однофазного питания для трехфазного ПЧ ATV31 - Несбалансированная нагрузка - Эта защита срабатывает только при нагрузке	- Проверьте подключение силового питания и предохранители - Приведите ПЧ в исходное состояние - Используйте трехфазную сеть. Заблокируйте неисправность установкой [Обрыв фазы питающей сети] (IPL) = [Нет] (nO) (меню [УПРАВЛЕНИЕ ПРИ НЕИСПРАВНОСТЯХ] (FLt-), стр. 89)
SLF	[Ком. Modbus]	- Обрыв связи по шине Modbus - Назначение ([Управление с терминала] (LCC) = [Да] (YES), стр. 58) и отключенный терминал	- Проверьте коммуникационную линию - Обратитесь к специальной документации - Проверьте подключение выносного терминала

Диагностика и устранение неисправностей

Неисправности, которые сбрасываются автоматически при исчезновении причины

Код	Название	Возможная причина	Процедура проверки
C F F	[Неточная конф.]	• Конфигурация (параметров) неправильная • Установка или снятие дополнительной карты	• Возвратитесь к заводским настройкам или загрузите ранее сохраненную подходящую конфигурацию. См. параметр [Заводская настройка] (FCS), стр. 44
C F I	[Нераб. конфиг.]	• Ошибочная конфигурация Загруженная по сети конфигурация не соответствует ПЧ	• Проверьте ранее загруженную конфигурацию • Загрузите подходящую конфигурацию
U S F	[Недонапряжение]	• Слишком слабая сеть • Кратковременное снижение питания • Неисправность зарядного сопротивления	• Проверьте напряжение и параметр напряжения. Порог срабатывания при [Недонапряжение] (USF) ATV312●●●●M2: 160 В ATV312●●●●M3: 160 В ATV312●●●●N4: 300 В ATV312●●●●S6: 430 В • Замените преобразователь

Неисправности, отображаемые на выносном терминале ATV12

Код	Название	Описание
InIt	Инициализация	- Микроконтроллер в состоянии инициализации - Поиск коммуникационной конфигурации
COM.E (1)	Ошибка коммуникации	- Обнаружение ошибки тайм-аута (50 мс) - Сообщение появляется после 20 попыток связи
A-17 (1)	Сигнал. клавиша	- Нажатие на клавишу превышает 10 с - Терминал отключен - Клавиатура "пробуждается" при нажатии на клавишу
cLr (1)	Подтверждение сброса неисправности	Отображается при нажатии на клавишу STOP во время обнаруженной неисправности выносного терминала
dEU.E (1)	Различие ПЧ	Тип ПЧ не соответствует типу выносного терминала
rOM.E (1)	ROM	Выносной терминал обнаружил дефект ROM при расчете контрольной суммы
rAM.E (1)	RAM	Выносной терминал обнаружил дефект RAM
CPU.E (1)	Другие неисправности	Другие обнаруженные неисправности

(1) Мигание.

Перечень функций

[Актив. I огран. 2]	81
[Адаптация темпа торможения]	62
[Адрес CANopen]	92
[Адрес Modbus]	92
[Назначение переключения темпов]	62
[Быстрая остановка]	63
[Назн. лок. форс.]	93
[Назначение динамического торможения]	63
[Назн. остановки на выбеге]	64
[Назначение R1]	47
[Назначение R2]	47
[Автоподстройка]	41
Каналы управления и задания	48
[2-/3-проводное управление]	45
[Выбор U/F двиг. 1]	42
Управление тормозом	79
[Переключ. каналов управл.]	58
[ПЕРЕКЛЮЧЕНИЕ ДВИГАТЕЛЕЙ]	82
[Переключ. задан. 2]	57
[Тепловой ток двигателя]	32
[СУММИРУЕМЫЕ ВХОДЫ]	67
[Пропуск частотного окна]	34
[Частота коммутации]	38
Управление окончанием хода	84
[Автоматическое динамическое торможение]	65
[Ограничение тока]	36
[ПОШАГОВАЯ РАБОТА]	72
[СПОСОБЫ ОСТАНОВКИ]	63
[УРОВЕНЬ ДОСТУПА]	56
[БЫСТРЕЕ-МЕДЛЕННЕЕ]	73
Тепловая защита двигателя	12
Тепловая защита преобразователя	11
[Темпы разгона-торможения]	60
[Автоматический повторный пуск]	86
ПИ-регулятор	75
[Подхват на ходу]	88
[Сброс неиспр.]	87
Возврат к заводским настройкам / Восстановление конфигурации	44
Сохранение конфигурации	43
[Аналоговый/дискретный выход]	46
Вентиляция преобразователей	11
Заданные скорости	68

Таблица сохранения конфигурации и настроек

Код	Стр.	Название	Ед. изм.	Значение / Функция		Заводская настройка	Польз. настр.
А С 2	<u>31</u> <u>62</u>	[Время разгона 2]	с	В соотв. с 1 н р	-	5	
А С С	<u>31</u> <u>61</u>	[Время разгона]	с	В соотв. с 1 н р	-	3	
А д С	<u>65</u>	[Автоматическое динамическое торможение]	-	н 0 у е с с е	[Нет]: нет дин. торможения [Да]: дин. торм. с регулируемой длительностью при остановке [Постоянно]: постоянное дин. торм. при остановке		
А д С 0	<u>92</u>	[Адрес CANopen]	-	0 - 1 2 7	-	0	
А д д	<u>92</u>	[Адрес Modbus]	-	1 - 2 4 7	-	1	
А 1 1 А	<u>98</u>	[Назначение AI1]	-	-	-	-	
А 1 2 А	<u>98</u>	[Назначение AI2]	-	-	-	-	
А 1 3 А	<u>98</u>	[Назначение AI3]	-	-	-	-	
А 1 U 1	<u>30</u>	[Отображение AIV1]	%	0 - 1 0 0	-	-	
А 0 1 е	<u>46</u>	[Тип АО1]	-	0 А 4 А 1 0 U	[Ток]: конфигурация 0 - 20 мА [Ток 4-20]: конфигурация 4 - 20 мА [Напряжение]: конфигурация 0 - 10 В	0	
А р е	<u>85</u>	[Выбор конф. ATV31]		н 0 3 1 А 3 1 е	[Нет]: пересылка ATV312 [ATV31...A]: пересылка от ATV31●●●●●A к ATV312 [ATV31 std]: пересылка от ATV31 к ATV312	н 0	
А е р	<u>86</u>	[Автоматический повторный пуск]	-	н 0 у е с	[Нет]: функция неактивна [Да]: авт. повторный пуск	н 0	
б д С 0	<u>92</u>	[Скорость CANopen]	Кбит/с	1 0. 0 2 0. 0 5 0. 0 1 2 5. 0 2 5 0. 0 5 0 0. 0 1 0 0 0	[10 kbit/s]: 10 Кбит/с [20 kbit/s]: 20 Кбит/с [50 kbit/s]: 50 Кбит/с [125 kbit/s]: 125 Кбит/с [250 kbit/s]: 250 Кбит/с [500 kbit/s]: 500 Кбит/с [1 Mbit/s]: 1000 Кбит/с	1 2 5. 0	
б е н	<u>80</u>	[f налож. тормоза]	-	н 0 0 - L S P	Не настроен Диапазон настройки в Гц	н 0	
б е е	<u>80</u>	[t наложения торм.]	с	0 - 5	-	0. 5	
б ф р	<u>28</u> <u>39</u>	[f стандартная двигателя]	Гц	5 0 6 0	[50Гц МЭК] [60Гц NEMA]	5 0	
б 1 Р	<u>80</u>	[Тормозн. импульс]	-	н 0 у е с	[Нет]: момент двигателя при снятии тормоза в заданном направлении вращения [Да]: момент двигателя при снятии тормоза всегда в направлении вращения Вперед	н 0	
б Л С	<u>80</u>	[Назначение тормоза]	-	н 0 р 2 д 0	[Non]: не назначен [R2]: реле R2 [DO]: дискретный выход АОС	н 0	
б р А	<u>62</u>	[Адаптация темпа торможения]	-	н 0 у е с	[Non]: функция неактивна [Oui]: функция активна	у е с	
б р Л	<u>80</u>	[f снятия тормоза]	Гц	0. 0 - 1 0. 0	-	В соотв. с типом ПЧ	
б р е	<u>80</u>	[t снятия торм.]	с	0 - 5	-	0. 5	

Таблица сохранения конфигурации и настроек

Код	Стр.	Название	Ед. изм.	Значение / Функция		Заводская настройка	Польз. настр.
CCS	58	[Переключ. каналов управл.]	-	<i>C d 1</i> <i>C d 2</i> <i>L 1 1</i> <i>L 1 2</i> <i>L 1 3</i> <i>L 1 4</i> <i>L 1 5</i> <i>L 1 6</i> <i>C 1 1 1</i> <i>C 1 1 2</i> <i>C 1 1 3</i> <i>C 1 1 4</i> <i>C 1 1 5</i> <i>C 2 1 1</i> <i>C 2 1 2</i> <i>C 2 1 3</i> <i>C 2 1 4</i> <i>C 2 1 5</i>	[Канал 1 акт.]: канал управления = канал 1 [Канал 2 акт.]: канал управления = канал 2 [L11]: дискретный вход LI1 [L12]: дискретный вход LI2 [L13]: дискретный вход LI3 [L14]: дискретный вход LI4 [L15]: дискретный вход LI5 [L16]: дискретный вход LI6 [C111]: бит 11 слова управления Modbus [C112]: бит 12 слова управления Modbus [C113]: бит 13 слова управления Modbus [C114]: бит 14 слова управления Modbus [C115]: бит 15 слова управления Modbus [C211]: бит 11 слова управления Сеть [C212]: бит 12 слова управления Сеть [C213]: бит 13 слова управления Сеть [C214]: бит 14 слова управления Сеть [C215]: бит 15 слова управления Сеть	<i>C d 1</i>	
Cd1	57	[Канал управления 1]	-	<i>К Е r</i> <i>L O C</i> <i>L C C</i> <i>П д б</i> <i>н Е t</i>	[Клеммник]: управление с клеммника [Местное]: локальное управление [Упр. с терминала]: управление с выносного терминала [Modbus]: управление по Modbus [Сеть]: управление по сети	<i>К Е r</i>	
Cd2	57	[Канал управления 2]	-	<i>К Е r</i> <i>L O C</i> <i>L C C</i> <i>П д б</i> <i>н Е t</i>	[Клеммник]: управление с клеммника [Местное]: локальное управление [Упр. с терминала]: управление с выносного терминала [Modbus]: управление по Modbus [Сеть]: управление по сети	<i>П д б</i>	
CFG	43 47 59 85	[Макроконфигурация]	-	<i>StS</i> <i>St d</i>	[Пуск/Стоп]: конфигурация Пуск/Стоп [Заводская конфигурация]: заводская конфигурация	<i>S t d</i>	
CHCF	57	[Профиль]	-	<i>SIN</i> <i>SE P</i>	[Совместный]: совместное управление [Раздельное]: раздельное управление	<i>S I П</i>	
CHP	82	[Переключение двигателей]	-	<i>н 0</i> <i>L 1 1</i> <i>L 1 2</i> <i>L 1 3</i> <i>L 1 4</i> <i>L 1 5</i> <i>L 1 6</i> <i>C d 1 1</i> <i>C d 1 2</i> <i>C d 1 3</i> <i>C d 1 4</i> <i>C d 1 5</i>	[Нет]: не назначен [L11]: дискретный вход LI1 [L12]: дискретный вход LI2 [L13]: дискретный вход LI3 [L14]: дискретный вход LI4 [L15]: дискретный вход LI5 [L16]: дискретный вход LI6 [CD11]: бит 11 слова управления Сеть [CD12]: бит 12 слова управления Сеть [CD13]: бит 13 слова управления Сеть [CD14]: бит 14 слова управления Сеть [CD15]: бит 15 слова управления Сеть	<i>н 0</i>	
CL1	36	[Ограничение тока]	In	<i>0. 2 5 -</i> <i>1. 5</i>	-	<i>1. 5</i>	
CL2	36 81	[Значение огр. тока 2]	In	<i>0. 2 5 -</i> <i>1. 5</i>	-	<i>1. 5</i>	
CnF	97	[Неисправность коммуникационной сети]	-	-	-	-	
COd	97	[Код PIN 1]	-	<i>OFF</i> <i>On</i> <i>V B V B</i>	[OFF]: код доступа не введен [On]: код доступа введен Код блокирует доступ Доступ разблокирован	-	

Таблица сохранения конфигурации и настроек

Код	Стр.	Название	Ед. изм.	Значение / Функция		Заводская настройка	Польз. настр.
COL	90	[Упр.неис. CANopen]	-	nD YES rPP FSE	[Игн. неисп.]: игнорирование неисправности [Остановка на выбеге]: остановка на выбеге [С темпом]: остановка с заданным темпом [Быстрая остановка]: быстрая остановка	YES	
COp	58	[Копирование канала 1 в канал 2]	-	nD SP Cd ALL	[Нет]: нет копирования [Задание]: копирование задания [Управление]: копирование управления [Управл. + задан.]: копирование управления и задания	nD	
COS	40	[Cos Phi двигателя]	-	D. S - I	-	В зависимости от типа ПЧ	
COS2	83	[Cos Phi двигателя 2]	-	D. S - I	-	В зависимости от типа ПЧ	
CrH3	46	[Макс. значение AI3]	мА	4 - 20	-	20	
CrL3	46	[Мин. значение AI3]	мА	0 - 20	-	4	
Ctd	37	[Уставка тока]	In	0 - 1.5	-	1	
dCF	63	[Дифференц. ток]	-	0 - 10	-	4	
dCl	63	[Назначение динамического торможения]	-	nD L11 L12 L13 L14 L15 L16 Cd11 Cd12 Cd13 Cd14 Cd15	[Нет]: не назначен [L11]: дискретный вход LI1 [L12]: дискретный вход LI2 [L13]: дискретный вход LI3 [L14]: дискретный вход LI4 [L15]: дискретный вход LI5 [L16]: дискретный вход LI6 [CD11]: бит 11 слова управления Сеть [CD12]: бит 12 слова управления Сеть [CD13]: бит 13 слова управления Сеть [CD14]: бит 14 слова управления Сеть [CD15]: бит 15 слова управления Сеть	nD	
dE2	31 62	[Время торможения 2]	с	В соотв. с Inr	-	5	
dEC	31 61	[Время торможения]	с	В соотв. с Inr	-	3	
dO	46	[Аналоговый/ дискретный выход]	-	nO OCr OFr Otr OPr FLt rUn FtA FLA CtA SrA tSA bLC APL	[Нет]: не назначен [Ток двигателя]: ток двигателя [Частота двигателя]: частота двигателя [Момент двигателя]: момент двигателя [Мощность двигателя]: мощность, отданная ПЧ [Неисправность]: неисправность [Работа ПЧ]: ПЧ работает [Порог f достигнут]: уставка частоты достигнута [Верх. скор. дост.]: верхняя скорость достигнута [Управл. тормозом]: уставка тока достигнута [f достигн.]: заданная частота достигнута [Нагрев дв. дост.]: тепловая уставка двигателя достигнута [Управл. ТОРМОЗОМ]: управление тормозом [Обрыв. сигн. 4-20 мА]: обрыв сигнала 4-20 мА	nD	
drn	90	[Работа при пониженном напряжении сети]	-	nD YES	[Нет]: функция неактивна [Да]: функция активна	nD	

Таблица сохранения конфигурации и настроек

Код	Стр.	Название	Ед. изм.	Значение / Функция		Зав. настр.	Польз. настр.
dSP	<u>74</u>	[Назначение Медленнее]	-	n0 L 1 1 L 1 2 L 1 3 L 1 4 L 1 5 L 1 6	[Нет]: не назначен [L1]: дискретный вход L11 [L12]: дискретный вход L12 [L13]: дискретный вход L13 [L14]: дискретный вход L14 [L15]: дискретный вход L15 [L16]: дискретный вход L16	n0	
EPL	<u>88</u>	[Управление при внешней неисправности]	-	n0 Y E 5 r P P F S t	[Игн. неисп.]: игнорирование неисправности [Остановка на выбеге]: остановка на выбеге [С темпом]: остановка с заданным темпом [Быстрая остановка]: быстрая остановка	Y E 5	
ErCO	<u>92</u>	[Код ошибки]	-	0 1 2 3 4	"No error" "Bus off" "Life time" "CAN overrun" "Heartbeat"	-	
EtF	<u>88</u>	[ВНЕШНЯЯ НЕИСПРАВ.]	-	n0 L 1 1 L 1 2 L 1 3 L 1 4 L 1 5 L 1 6 C d 1 1 C d 1 2 C d 1 3 C d 1 4 C d 1 5	[Нет]: не назначен [L11]: дискретный вход L11 [L12]: дискретный вход L12 [L13]: дискретный вход L13 [L14]: дискретный вход L14 [L15]: дискретный вход L15 [L16]: дискретный вход L16 [CD11]: бит 11 слова управления Сеть [CD12]: бит 12 слова управления Сеть [CD13]: бит 13 слова управления Сеть [CD14]: бит 14 слова управления Сеть [CD15]: бит 15 слова управления Сеть	n0	
FbS	<u>34</u> <u>77</u>	[Козф. о.с. ПИ]	-	0. 1 - 100	-	1	
FCS	<u>44</u> <u>47</u> <u>59</u> <u>85</u>	[Восстан. конф.]	-	n0 rECI In 1	[Нет]: функция неактивна [Внутренняя]: текущая конфигурация становится идентичной ранее сохраненной конфигурации при S C S = 5 t r 1 [Инициализация]: текущая конфигурация заменяется конфигурацией, выбранной с помощью параметра C F G	n0	
FLG	<u>32</u>	[Кэффициент контура f]	%	1 - 100	-	20	
FLG2	<u>37</u> <u>83</u>	[Кэффициент контура f 2]	%	1 - 100	-	20	
FLO	<u>93</u>	[Назн. лок. форс.]	-	n0 L 1 1 L 1 2 L 1 3 L 1 4 L 1 5 L 1 6	[Нет]: не назначен [L11]: дискретный вход L11 [L12]: дискретный вход L12 [L13]: дискретный вход L13 [L14]: дискретный вход L14 [L15]: дискретный вход L15 [L16]: дискретный вход L16	n0	
FLOC	<u>93</u>	[Задан. лок. форс.]	-	A 1 1 A 1 2 A 1 3 A 1 U 1 L C C	[A11]: аналоговый вход A11, дискр. входы LI [A12]: аналоговый вход A12, дискр. входы LI [A13]: аналоговый вход A13, дискр. входы LI [A1 сеть]: навигатор, Клавиши RUN/STOP [Упр. с терминала]: выносной терминал, клавиши RUN/STOP/FWD/REV	A 1 1	
FLr	<u>88</u>	[Подхват на ходу]	-	n0 Y E 5	[Нет]: функция неактивна [Да]: функция активна	n0	

Таблица сохранения конфигурации и настроек

Код	Стр.	Название	Ед. изм.	Значение / Функция		Зав. настр.	Польз. настр.
Fr1	<u>28</u> <u>56</u>	[Канал задания 1]	-	<i>А 1 1</i> <i>А 1 2</i> <i>А 1 3</i> <i>А 1 U 1</i> <i>U P d t</i> <i>U P d H</i> <i>L C C</i> <i>П д б</i> <i>н Е t</i>	[A11]: аналоговый вход AI1 [A12]: аналоговый вход AI2 [A13]: аналоговый вход AI3 [AI сеть]: навигатор [БЫСТРЕЕ-МЕДЛЕННЕЕ]: задание Быстрее-медленнее с помощью <i>L 1</i> [+/-термин.]: задание Быстрее-медленнее с помощью навигатора ATV312 [Упр. с терминала]: задание с помощью выносного терминала [Modbus]: задание по Modbus [Сеть]: задание по сети	<i>А 1 1</i>	
Fr2	<u>56</u>	[Канал задания 2]	-	<i>н 0</i> <i>А 1 1</i> <i>А 1 2</i> <i>А 1 3</i> <i>А 1 U 1</i> <i>U P d t</i> <i>U P d H</i> <i>L C C</i> <i>П д б</i> <i>н Е t</i>	[Нет]: не назначен [A11]: аналоговый вход AI1 [A12]: аналоговый вход AI2 [A13]: аналоговый вход AI3 [AI сеть]: навигатор [БЫСТРЕЕ-МЕДЛЕННЕЕ]: задание Быстрее-медленнее с помощью <i>L 1</i> [+/-термин.]: задание Быстрее-медленнее с помощью навигатора ATV312 [Упр. с терминала]: задание с помощью выносного терминала [Modbus]: задание по Modbus [Сеть]: задание по сети	<i>н 0</i>	
FrH	<u>95</u>	[Задание частоты]	Гц	<i>0 - 5 0 0</i>	-	-	
FrS	<u>39</u>	[Ном. f двигателя]	Гц	<i>1 0 - 5 0 0</i>	-	<i>5 0</i>	
FrS2	<u>82</u>	[Ном. f двигателя 2]	Гц	<i>1 0 - 5 0 0</i>	-	<i>5 0</i>	
Frt	<u>62</u>	[Уставка темпа 2]	Гц	<i>0 - 5 0 0</i>	-	<i>0</i>	
FSt	<u>63</u>	[Быстрая остановка]	-	<i>н 0</i> <i>L 1 1</i> <i>L 1 2</i> <i>L 1 3</i> <i>L 1 4</i> <i>L 1 5</i> <i>L 1 6</i> <i>C d 1 1</i> <i>C d 1 2</i> <i>C d 1 3</i> <i>C d 1 4</i> <i>C d 1 5</i>	[Нет]: не назначен [L11]: дискретный вход LI1 [L12]: дискретный вход LI2 [L13]: дискретный вход LI3 [L14]: дискретный вход LI4 [L15]: дискретный вход LI5 [L16]: дискретный вход LI6 [CD11]: бит 11 слова управления Сеть [CD12]: бит 12 слова управления Сеть [CD13]: бит 13 слова управления Сеть [CD14]: бит 14 слова управления Сеть [CD15]: бит 15 слова управления Сеть	<i>н 0</i>	
Ftd	<u>37</u>	[Уставка частоты]	Гц	<i>0 - 5 0 0</i>	-	<i>б F r</i>	
HSP	<u>32</u>	[Верхняя скорость]	Гц	<i>L 5 P -</i> <i>t F r</i>	-	<i>б F r</i>	
lbr	<u>80</u>	[I снятия торм. вп.]	In	<i>0 - 1. 3 6</i>	-	В зависимости от типа ПЧ	
ldC	<u>33</u> <u>64</u>	[I динамического торможения 1]	In	<i>0 - In</i>	-	<i>0. 1</i>	
InH	<u>91</u>	[Назн. сброса неис.]	-	<i>н 0</i> <i>L 1 1</i> <i>L 1 2</i> <i>L 1 3</i> <i>L 1 4</i> <i>L 1 5</i> <i>L 1 6</i>	[Нет]: не назначен [L11]: дискретный вход LI1 [L12]: дискретный вход LI2 [L13]: дискретный вход LI3 [L14]: дискретный вход LI4 [L15]: дискретный вход LI5 [L16]: дискретный вход LI6	<i>н 0</i>	
lnr	<u>61</u>	[Дискретность темпа]	-	<i>0. 0 1</i> <i>0. 1</i> <i>1</i>	[0.01]: настройка темпа от 0,05 до 327,6 с [0.1]: настройка темпа от 0,1 - 3276 с [1]: настройка темпа от 1 - 32760 с	<i>0. 1</i>	

Таблица сохранения конфигурации и настроек

Код	Стр.	Название	Ед. изм.	Значение / Функция		Зав. настр.	Польз. настр.
IPL	89	[Обрыв фазы питающей сети]	-	n 0 YES	[Нет]: игнорирование неисправности. [Да]: управление неисправностью с быстрой остановкой	YES	
ItH	32	[Тепловой ток двигателя]	In	0. 2 - 1. 5	-	В зависимости от типа ПЧ	
JF2	34	[Пропуск частотного окна 2]	Гц	1 - 500	-	0	
JGF	34 72	[Частота Jog]	Гц	0 - 10	-	10	
JOG	72	[Назначение JOG]	-	n 0 L 1 1 L 1 2 L 1 3 L 1 4 L 1 5 L 1 6	[Нет]: не назначен [L11]: дискретный вход L11. [L12]: дискретный вход L12. [L13]: дискретный вход L13. [L14]: дискретный вход L14. [L15]: дискретный вход L15. [L16]: дискретный вход L16.	n 0	
JPF	34	[Пропуск частотного окна]	Гц	0 - 500	-	0	
LAC	56	[УРОВЕНЬ ДОСТУПА]	-	L1 L2 L3	[Состояние 1]: доступ к стандартным функциям [Состояние 2]: расширенный доступ к функциям в меню FUn- [Состояние 3]: расширенный доступ к функциям и конфигурирование каналов	L 1	
LAF	84	[КВ остановки Вперед]	-	n 0 L 1 1 L 1 2 L 1 3 L 1 4 L 1 5 L 1 6	[Нет]: не назначен [L11]: дискретный вход L11 [L12]: дискретный вход L12 [L13]: дискретный вход L13 [L14]: дискретный вход L14 [L15]: дискретный вход L15 [L16]: дискретный вход L16	n 0	
LAr	84	[КВ остановки Назад]	-	n 0 L 1 1 L 1 2 L 1 3 L 1 4 L 1 5 L 1 6	[Нет]: не назначен [L11]: дискретный вход L11 [L12]: дискретный вход L12 [L13]: дискретный вход L13 [L14]: дискретный вход L14 [L15]: дискретный вход L15 [L16]: дискретный вход L16	n 0	
LAS	84	[Тип остановки]	-	r PP FS t n S t	[С темпом]: с заданным темпом [Быстр. ост.]: быстрая остановка [Остановка на выбеге]: остановка на выбеге	n S t	
LC2	81	[Актив. I огран. 2]	-	n 0 L 1 1 L 1 2 L 1 3 L 1 4 L 1 5 L 1 6 C d 1 1 C d 1 2 C d 1 3 C d 1 4 C d 1 5	[Нет]: не назначен [L11]: дискретный вход L11 [L12]: дискретный вход L12 [L13]: дискретный вход L13 [L14]: дискретный вход L14 [L15]: дискретный вход L15 [L16]: дискретный вход L16 [CD11]: бит 11 слова управления Сеть [CD12]: бит 12 слова управления Сеть [CD13]: бит 13 слова управления Сеть [CD14]: бит 14 слова управления Сеть [CD15]: бит 15 слова управления Сеть	n 0	
LCC	58	[Управление с терминала]	-	n 0 YES	[Нет]: функция неактивна [Да]: управление ПЧ с помощью клавиш Стоп/RESET, RUN и FWD/REV терминала	n 0	
LCr	95	[Ток двигателя]	A	-	-	-	

Таблица сохранения конфигурации и настроек

Код	Стр.	Название	Ед. изм.	Значение / Функция		Зав. настр.	Польз. настр.
LEt	<u>88</u>	[Конф. внеш. неис.]	-	L D H IG	[Активный низ]: контроль неисправности осуществляется при переходе дискретного входа, назначенного на EtF , в состояние 0 [Активный верх]: контроль неисправности осуществляется при переходе дискретного входа, назначенного на EtF , в состояние 1	H IG	
LFF	<u>90</u>	[Резерв. ск.]	Гц	D - S D D	-	ID	
LI1A	<u>98</u>	[Назнач. LI1]	-	-	-	-	
LI2A	<u>98</u>	[Назнач. LI2]	-	-	-	-	
LI3A	<u>98</u>	[Назнач. LI3]	-	-	-	-	
LI4A	<u>98</u>	[Назнач. LI4]	-	-	-	-	
LI5A	<u>98</u>	[Назнач. LI5]	-	-	-	-	
LI6A	<u>98</u>	[Назнач. LI6]	-	-	-	-	
LFL	<u>90</u>	[Обрыв 4-20 мА]	-	n D Y E S L F F r L S r P P F S t	[Игн. неисп.]: игнорирование неисправности [Остановка на выбеге]: остановка на выбеге [Резерв. ск.]: переход на резервную скорость [Поддер. ск.]: ПЧ поддерживает скорость, которая была в момент неисправности [С темпом]: остановка с заданным темпом [Быстрая остановка]: быстрая остановка	Y E S	
L F r	<u>31</u> <u>95</u>	[Задание скорости с терминала]	-	D - H S P	-	-	
Lft	<u>96</u>	[Последняя неисправность]	-	b L F C F F C F I C n F C D F C r F E E F E P F I F 1 I F 2 I F 3 I F 4 L F F n D F D b F D C F D H F D L F D P F D S F P H F S C F S L F S D F . U S F	[Управление тормозом]: неисправность управления тормозом [Неточная конф.]: конфигурация (параметров) неправильная [Нераб. Конфиг.]: конфигурация (параметров) ошибочная [Неисправн. связи]: неисправность связи, обнаруженная на коммуникационной карте [ОШИБКА CANopen]: неисправность коммуникационной линии 2 (CANopen) [Зарядная цепь]: неисправность цепи заряда [EEPROM]: неисправность памяти EEPROM [Внешн. неисправ.]: внешняя неисправность [Внутренняя неисправность]: неизвестный тип ПЧ [Внутренняя неисправность]: неизвестная или несовместимая карта/Отсутствие терминала [Внутренняя неисправность]: неисправность EEPROM [Внутренняя неисправность]: неисправность EEPROM [4-20 мА]: обрыв 4-20 мА [Нет неисправн.]: нет кода сохраненной неисправности [Чрезм. торможен.]: перенапряжение в звене постоянного тока [Перегруз. по току]: перегрузка по току [Перегрев ПЧ]: перегрев преобразователя [Перегрузка двиг.]: перегрузка двигателя [Обрыв фазы двиг.]: обрыв фазы двигателя [Перенапр. сети]: перенапряжение в сети [Обрыв сет. фазы]: обрыв фазы питающей сети [К.з. двигателя]: короткое замыкание (междуфазное, на землю) [Modbus]: неисправность Modbus [Превыш. скор.]: превышение скорости двигателя [Упр. при неис. АП.]: неправильная автоподстройка [Недонапряжение]: недонапряжение сети	-	
LSP	<u>32</u> <u>80</u>	[Нижняя скорость]	Гц	D - H S P	-	D	
nCr	<u>39</u>	[Номинальный ток двигателя]	In	D. 2 S - I. S	-	В соотв. с типом ПЧ	

Таблица сохранения конфигурации и настроек

Код	Стр.	Название	Ед. изм.	Значение / Функция		Зав. настр.	Польз. настр.
nCr2	83	[Номинальный ток двигателя 2]	In	0. 25 - 1. 5	-	В соотв. с типом ПЧ	
nrd	42	[Уменьшение шума]	-	YES nD	[Да]: случайная частота коммутации [Нет]: фиксированная частота коммутации	YES	
nSP	40	[Номинальная скорость двигателя]	об/мин	0 - 32 760	-	В соотв. с типом ПЧ	
nSP2	83	[Номинальная скорость двигателя 2]	об/мин	0 - 32 760	-	В соотв. с типом ПЧ	
nSt	64	[Назн. остановки на выбеге]	-	nD L 1 1 L 1 2 L 1 3 L 1 4 L 1 5 L 1 6	[Нет]: не назначен [L1]: дискретный вход L1 [L2]: дискретный вход L2 [L3]: дискретный вход L3 [L4]: дискретный вход L4 [L5]: дискретный вход L5 [L6]: дискретный вход L6	nD	
O1Ct	97	[Тип доп. карты 1]	-			YES	
OHL	89	[Упр. при перегр.]	-	nD YES r PP F St	[Игн. неиск.]: игнорирование неисправности [Остановка на выбеге]: остановка на выбеге [С темпом]: остановка с заданным темпом [Быстрая остановка]: быстрая остановка	YES	
OLL	89	[Управление при перегрузке]	-	nD YES r PP F St	[Игн. неиск.]: игнорирование неисправности [Остановка на выбеге]: остановка на выбеге [С темпом]: остановка с заданным темпом [Быстрая остановка]: быстрая остановка	YES	
OPL	89	[Обрыв фазы двигателя]	-	nD YES D AC	[Нет]: функция неактивна [Да]: блокировка при при неисправности [Обрыв фазы двиг.] (OPF) [Обрыв на выходе]: нет блокировки при неисправности [Обрыв фазы двиг.] (OPF), управление выходным напряжением	YES	
Opr	95	[Мощность двигателя]	%	-	-	-	
Otr	96	[Момент двигателя]	%	-	-	-	
PIC	34 77	[Инвер. кор. ПИ]	-	nD YES	[Нет]: нормальное [Да]: инверсное	nD	
PIF	77	[Назнач. о.с. ПИ-регулятора]	-	nD A 1 1 A 1 2 A 1 3	[Нет]: не назначен [A1]: аналоговый вход A1 [A2]: аналоговый вход A2 [A3]: аналоговый вход A3	nD	
PII	78	[Актив. вн. задан. ПИ]	-	nD YES	[Нет]: заданием ПИ-регулятора является F r I, кроме UP dH и UP dL [Да]: внутреннее задание ПИ-регулятора с помощью параметра r P I	nD	

Таблица сохранения конфигурации и настроек

Код	Стр.	Название	Ед. изм.	Значение / Функция		Зав. настр.	Польз. настр.
Pr2	77	[2 задания ПИ]	-	<i>н 0</i> [Нет]: не назначен <i>Л 1 1</i> [L1]: дискретный вход LI1 <i>Л 1 2</i> [L12]: дискретный вход LI2 <i>Л 1 3</i> [L13]: дискретный вход LI3 <i>Л 1 4</i> [L14]: дискретный вход LI4 <i>Л 1 5</i> [L15]: дискретный вход LI5 <i>Л 1 6</i> [L16]: дискретный вход LI6 <i>С д 1 1</i> [CD11]: бит 11 слова управления Сеть <i>С д 1 2</i> [CD12]: бит 12 слова управления Сеть <i>С д 1 3</i> [CD13]: бит 13 слова управления Сеть <i>С д 1 4</i> [CD14]: бит 14 слова управления Сеть <i>С д 1 5</i> [CD15]: бит 15 слова управления Сеть		<i>н 0</i>	
Pr4	78	[4 задания ПИД]	-	<i>Л 1 1</i> [L1]: не назначен <i>Л 1 1</i> [L1]: дискретный вход LI1 <i>Л 1 2</i> [L12]: дискретный вход LI2 <i>Л 1 3</i> [L13]: дискретный вход LI3 <i>Л 1 4</i> [L14]: дискретный вход LI4 <i>Л 1 5</i> [L15]: дискретный вход LI5 <i>Л 1 6</i> [L16]: дискретный вход LI6 <i>С д 1 1</i> [CD11]: бит 11 слова управления Сеть <i>С д 1 2</i> [CD12]: бит 12 слова управления Сеть <i>С д 1 3</i> [CD13]: бит 13 слова управления Сеть <i>С д 1 4</i> [CD14]: бит 14 слова управления Сеть <i>С д 1 5</i> [CD15]: бит 15 слова управления Сеть		<i>н 0</i>	
PS16	70	[16 заданных скоростей]	-	<i>н 0</i> [Нет]: не назначен <i>Л 1 1</i> [L1]: дискретный вход LI1 <i>Л 1 2</i> [L12]: дискретный вход LI2 <i>Л 1 3</i> [L13]: дискретный вход LI3 <i>Л 1 4</i> [L14]: дискретный вход LI4 <i>Л 1 5</i> [L15]: дискретный вход LI5 <i>Л 1 6</i> [L16]: дискретный вход LI6 <i>С д 1 1</i> [CD11]: бит 11 слова управления Сеть <i>С д 1 2</i> [CD12]: бит 12 слова управления Сеть <i>С д 1 3</i> [CD13]: бит 13 слова управления Сеть <i>С д 1 4</i> [CD14]: бит 14 слова управления Сеть <i>С д 1 5</i> [CD15]: бит 15 слова управления Сеть		<i>н 0</i>	
PS2	69	[2 заданные скорости]	-	<i>н 0</i> [Нет]: не назначен <i>Л 1 1</i> [L1]: дискретный вход LI1 <i>Л 1 2</i> [L12]: дискретный вход LI2 <i>Л 1 3</i> [L13]: дискретный вход LI3 <i>Л 1 4</i> [L14]: дискретный вход LI4 <i>Л 1 5</i> [L15]: дискретный вход LI5 <i>Л 1 6</i> [L16]: дискретный вход LI6 <i>С д 1 1</i> [CD11]: бит 11 слова управления Сеть <i>С д 1 2</i> [CD12]: бит 12 слова управления Сеть <i>С д 1 3</i> [CD13]: бит 13 слова управления Сеть <i>С д 1 4</i> [CD14]: бит 14 слова управления Сеть <i>С д 1 5</i> [CD15]: бит 15 слова управления Сеть		<i>Л 1 3</i>	

Таблица сохранения конфигурации и настроек

Код	Стр.	Название	Ед. изм.	Значение / Функция		Зав. настр.	Польз. настр.
PS4	69	[4 заданные скорости]	-	<i>n 0</i> <i>L 1 1</i> <i>L 1 2</i> <i>L 1 3</i> <i>L 1 4</i> <i>L 1 5</i> <i>L 1 6</i> <i>C d 1 1</i> <i>C d 1 2</i> <i>C d 1 3</i> <i>C d 1 4</i> <i>C d 1 5</i>	[Нет]: не назначен [LI1]: дискретный вход LI1 [LI2]: дискретный вход LI2 [LI3]: дискретный вход LI3 [LI4]: дискретный вход LI4 [LI5]: дискретный вход LI5 [LI6]: дискретный вход LI6 [CD11]: бит 11 слова управления Сеть [CD12]: бит 12 слова управления Сеть [CD13]: бит 13 слова управления Сеть [CD14]: бит 14 слова управления Сеть [CD15]: бит 15 слова управления Сеть	<i>L 1 4</i>	
PS8	69	[8 заданных скоростей]	-	<i>n 0</i> <i>L 1 1</i> <i>L 1 2</i> <i>L 1 3</i> <i>L 1 4</i> <i>L 1 5</i> <i>L 1 6</i> <i>C d 1 1</i> <i>C d 1 2</i> <i>C d 1 3</i> <i>C d 1 4</i> <i>C d 1 5</i>	[Нет]: не назначен [LI1]: дискретный вход LI1 [LI2]: дискретный вход LI2 [LI3]: дискретный вход LI3 [LI4]: дискретный вход LI4 [LI5]: дискретный вход LI5 [LI6]: дискретный вход LI6 [CD11]: бит 11 слова управления Сеть [CD12]: бит 12 слова управления Сеть [CD13]: бит 13 слова управления Сеть [CD14]: бит 14 слова управления Сеть [CD15]: бит 15 слова управления Сеть	<i>n 0</i>	
PSt	59	[Приоритет STOP]	-	<i>n 0</i> <i>Y E S</i>	[Нет]: функция неактивна [Да]: приоритет клавиши STOP	YES	
r1	47	[Назначение R1]	-	<i>n 0</i> <i>F L E</i> <i>r U n</i> <i>F E A</i> <i>F L A</i> <i>C E A</i> <i>S r A</i> <i>E S A</i> <i>A P L</i> <i>L 1 1 - L 1 6</i>	[Нет]: не назначен [ПЧ исправен]: нет неисправности [Работа ПЧ]: ПЧ работает [Уставка f дост.]: уставка частоты достигнута [Верх. ск. достигн.]: верхняя скорость достигнута [Уставка I дост.]: уставка тока достигнута [Заданная f дост.]: заданная частота достигнута [Нагрев двигателя достигнут]: тепловая уставка двигателя достигнута [4-20 mA]: обрыв сигнала 4-20 mA [LI1] - [LI6]: пересылка значения выбранному дискретному входу	<i>F L E</i>	
r2	47	[Назначение R2]	-	<i>n 0</i> <i>F L E</i> <i>r U n</i> <i>F E A</i> <i>F L A</i> <i>C E A</i> <i>S r A</i> <i>E S A</i> <i>b L C</i> <i>A P L</i> <i>L 1 1 - L 1 6</i>	[Нет]: не назначен [ПЧ исправен]: нет неисправности [Работа ПЧ]: ПЧ работает [Уставка f дост.]: уставка частоты достигнута [Верх. ск. достигн.]: верхняя скорость достигнута [Уставка I дост.]: уставка тока достигнута [Заданная f дост.]: заданная частота достигнута [Нагрев двигателя достигнут]: тепловая уставка двигателя достигнута [Управление тормозом]: управление тормозом [4-20 mA]: обрыв сигнала 4-20 mA [LI1] - [LI6]: пересылка значения выбранному дискретному входу	<i>n 0</i>	

Таблица сохранения конфигурации и настроек

Код	Стр.	Название	Ед. изм.	Значение / Функция		Зав. настр.	Польз. настр.
rFC	57	[Переключ. задан. 2]	-	<i>Fr 1</i> <i>Fr 2</i> <i>L 1 1</i> <i>L 1 2</i> <i>L 1 3</i> <i>L 1 4</i> <i>L 1 5</i> <i>L 1 6</i> <i>C 1 1 1</i> <i>C 1 1 2</i> <i>C 1 1 3</i> <i>C 1 1 4</i> <i>C 1 1 5</i> <i>C 2 1 1</i> <i>C 2 1 2</i> <i>C 2 1 3</i> <i>C 2 1 4</i> <i>C 2 1 5</i>	[Канал 1 акт.]: задание 1 [Канал 2 акт.]: задание 2 [LI1]: дискретный вход LI1 [LI2]: дискретный вход LI2 [LI3]: дискретный вход LI3 [LI4]: дискретный вход LI4 [LI5]: дискретный вход LI5 [LI6]: дискретный вход LI6 [C111]: бит 11 слова управления Modbus [C112]: бит 12 слова управления Modbus [C113]: бит 13 слова управления Modbus [C114]: бит 14 слова управления Modbus [C115]: бит 15 слова управления Modbus [C211]: бит 11 слова управления Сеть [C212]: бит 12 слова управления Сеть [C213]: бит 13 слова управления Сеть [C214]: бит 14 слова управления Сеть [C215]: бит 15 слова управления Сеть	<i>Fr 1</i>	
rFr	95	[Выходная частота]	Гц	-500 - +500	-	-	
rIG	34 77	[Инт. коэффициент ПИ-рег.]	-	0. 0 1 - 100	-	<i>1</i>	
rOt	59	[Направл. вращ.]	-	<i>dFr</i> <i>dr 5</i> <i>b0 t</i>	[Вперед]: вращение вперед [Назад]: вращение назад [2 направл.]: разрешены 2 направления вращения	<i>dFr</i>	
rp	91	[Сброс ПЧ]	-	<i>n0</i> <i>yes</i>	[Нет]: Нет [Да]: Да	<i>n0</i>	
rP2	34 78	[ПИ-задание 2]	%	0 - 100	-	30	
rp3	34 78	[ПИ-задание 3]	%	0 - 100	-	60	
rp4	34 78	[ПИ-задание 4]	%	0 - 100	-	90	
rPG	34 77	[Проп. коэффициент ПИ-рег.]	-	0. 0 1 - 100	-	<i>1</i>	
r P 1	31 78 95	[Внутреннее задание ПИ]	%	0 - 100	-	<i>0</i>	
rPr	91	[Сброс счетчика наработки]	-	<i>n0</i> <i>ren</i>	[Нет]: нет [Сброс счетчика наработки]: возврат к нулю счетчика наработки	<i>n0</i>	
rPS	62	[Назначение переключения темпов]	-	<i>n0</i> <i>L 1 1</i> <i>L 1 2</i> <i>L 1 3</i> <i>L 1 4</i> <i>L 1 5</i> <i>L 1 6</i> <i>C d 1 1</i> <i>C d 1 2</i> <i>C d 1 3</i> <i>C d 1 4</i> <i>C d 1 5</i>	[Нет]: не назначен [LI1]: дискретный вход LI1 [LI2]: дискретный вход LI2 [LI3]: дискретный вход LI3 [LI4]: дискретный вход LI4 [LI5]: дискретный вход LI5 [LI6]: дискретный вход LI6 [CD11]: бит 11 слова управления Сеть [CD12]: бит 12 слова управления Сеть [CD13]: бит 13 слова управления Сеть [CD14]: бит 14 слова управления Сеть [CD15]: бит 15 слова управления Сеть	<i>n0</i>	
rPt	60	[Профиль кривых]	-	<i>L 1 n</i> <i>S</i> <i>U</i> <i>C U S</i>	[Линейная]: линейная [S-образная]: S-образная [U-образная]: U-образная [Индивидуальная]: персональная	<i>L 1 n</i>	

Таблица сохранения конфигурации и настроек

Код	Стр.	Название	Ед. изм.	Значение / Функция		Зав. настр.	Польз. настр.
rrS	<u>46</u>	[Назначение назад]	-	n0 L11 L12 L13 L14 L15 L16	[Нет]: не назначен [L11]: дискретный вход L11 [L12]: дискретный вход L12 доступен при $LCC = 2C$. [L13]: дискретный вход L13 [L14]: дискретный вход L14 [L15]: дискретный вход L15 [L16]: дискретный вход L16	L12	
rSC	<u>40</u>	[Сопротивление статора хол.]	-	n0 In1k BBBB	[Нет]: функция неактивна [Init]: функция активна Используется значение сопротивления статора холодное	n0	
rSF	<u>87</u>	[Сброс неиспр.]	-	n0 L11 L12 L13 L14 L15 L16	[Нет]: не назначен [L11]: дискретный вход L11 [L12]: дискретный вход L12 [L13]: дискретный вход L13 [L14]: дискретный вход L14 [L15]: дискретный вход L15 [L16]: дискретный вход L16	n0	
rSL	<u>36</u> <u>78</u>	[Пор. пробуж. ПИ]	%	0 - 100	-	0	
rtH	<u>96</u>	[Сч. наработки дв.]	Часы	-	-	-	
SA2	<u>67</u>	[Суммирование 2]	-	n0 A11 A12 A13 A1U1 LCC Pdb nEt	[Нет]: не назначен [AI1]: аналоговый вход AI1 [AI2]: аналоговый вход AI2 [AI3]: аналоговый вход AI3 [AI сеть]: навигатор [Упр. с терминала]: задание с помощью выносного терминала [Modbus]: задание по Modbus [Сеть]: задание по сети	A12	
SA3	<u>67</u>	[Суммирование 3]	-	n0 A11 A12 A13 A1U1 LCC Pdb nEt	[Нет]: не назначен [AI1]: аналоговый вход AI1 [AI2]: аналоговый вход AI2 [AI3]: аналоговый вход AI3 [AI сеть]: навигатор [Упр. с терминала]: задание с помощью выносного терминала [Modbus]: задание по Modbus [Сеть]: задание по сети	n0	
SCS	<u>43</u> <u>47</u> <u>59</u> <u>85</u>	[Сохран. конфиг.]	-	n0 Str1	[Нет]: функция неактивна [Конфиг. 1]: сохранение текущей конфигурации в памяти EEPROM	n0	
SdC1	<u>33</u> <u>65</u>	[I авт. дин. торм. 1]	In	0 - 1.2	-	0.7	
SdC2	<u>33</u> <u>66</u>	[I авт. динамического торможения 2]	In	0 - 1.2	-	0.5	
SdS	<u>38</u>	[Коэф. масштаб.]	-	0.1 - 200	-	30	
SFr	<u>38</u> <u>42</u>	[Частота коммутации]	кГц	2.0 - 16	-	4	
SLL	<u>89</u>	[Упр.неис. Mdb]	-	n0 YES rPP FSt	[Игн. неисп.]: игнорирование неисправности [Остановка на выбеге]: управление неиспр. с остановкой на выбеге [С темпом]: остановка с заданным темпом [Быстрая остановка]: быстрая остановка	YES	
SLP	<u>33</u>	[Компенсация скольжения]	%	0 - 150	-	100	
SLP2	<u>37</u> <u>83</u>	[Компенсация скольжения 2]	%	0 - 150	-	100	
SP10	<u>35</u> <u>70</u>	[Заданная скорость 10]	Гц	0 - 500	-	50	
SP11	<u>35</u> <u>71</u>	[Заданная скорость 11]	Гц	0 - 500	-	55	
SP12	<u>35</u> <u>71</u>	[Заданная скорость 12]	Гц	0 - 500	-	60	

Таблица сохранения конфигурации и настроек

Код	Стр.	Название	Ед. изм.	Значение / Функция		Зав. настр.	Польз. настр.
SP13	<u>35</u> <u>71</u>	[Заданная скорость 13]	Гц	0 - 500	-	70	
SP14	<u>35</u> <u>71</u>	[Заданная скорость 14]	Гц	0 - 500	-	80	
SP15	<u>35</u> <u>71</u>	[Заданная скорость 15]	Гц	0 - 500	-	90	
SP16	<u>35</u> <u>71</u>	[Заданная скорость 16]	Гц	0 - 500	-	100	
SP2	<u>34</u> <u>70</u>	[Заданная скорость 2]	Гц	0 - 500	-	10	
SP3	<u>35</u> <u>70</u>	[Заданная скорость 3]	Гц	0 - 500	-	15	
SP4	<u>35</u> <u>70</u>	[Заданная скорость 4]	Гц	0 - 500	-	20	
SP5	<u>35</u> <u>70</u>	[Заданная скорость 5]	Гц	0 - 500	-	25	
SP6	<u>35</u> <u>70</u>	[Заданная скорость 6]	Гц	0 - 500	-	30	
SP7	<u>35</u> <u>70</u>	[Заданная скорость 7]	Гц	0 - 500	-	35	
SP8	<u>35</u> <u>70</u>	[Заданная скорость 8]	Гц	0 - 500	-	40	
SP9	<u>35</u> <u>70</u>	[Заданная скорость 9]	Гц	0 - 500	-	45	
SPd1	<u>95</u>	[Выходная f в польз. ед.]	-	-	-	-	
SPd2	<u>95</u>	[Выходная f в польз. ед.]	-	-	-	-	
SPd3	<u>95</u>	[Выходная f в польз. ед.]	-	-	-	-	
SrF	<u>42</u>	[Фильтр контура скор.]	-	nO YES	[Нет]: фильтр остается активным [Да]: фильтр исключен	nO	
StA	<u>33</u>	[Устойчивость контура f]	%	1 - 100	-	20	
StA2	<u>37</u> <u>83</u>	[Устойчивость контура f 2]	%	0 - 100	-	20	
StP	<u>91</u>	[Предотв. недонап.]	-	nO nPS rPP FSk	[Нет]: блокировка ПЧ с остановкой на выбеге [Поддержка ЗПТ]: способ остановки с использованием инерции механизма для поддержания питания ПЧ как можно дольше [С темпом]: остановка с заданным темпом [Быстрая остановка]: быстрая остановка	nO	
Str	<u>74</u>	[Сохранение задания]	-	nO rAP EEP	[Нет]: нет сохранения [RAM]: сохранение в RAM [Eeprom]: сохранение в EEPROM	nO	
Stt	<u>63</u>	[Тип остановки]	-	rPP FSk nSk dCI	[С темпом]: с заданным темпом [Быстр. ост.]: быстрая остановка [Остановка на выбеге]: остановка на выбеге [Динамическое торможение]: остановка динамич. торможением	rPP	
tA1	<u>32</u> <u>61</u>	[Начальное сглаживание кривой разгона]	%	0 - 100	-	10	
tA2	<u>32</u> <u>61</u>	[Конечное сглаживание кривой разгона]	%	0 - (100 - tA1)	-	10	
tA3	<u>32</u> <u>61</u>	[Начальное сглаживание кривой торможения]	%	0 - 100	-	10	
tA4	<u>32</u> <u>61</u>	[Конечное сглаживание кривой разгона]	%	0 - (100 - tA3)	-	10	

Таблица сохранения конфигурации и настроек

Код	Стр.	Название	Ед. изм.	Значение / Функция		Зав. настр.	Польз. настр.
tAr	87	[Макс.вр. перезап.]	-	5 10 30 1h 2h 3h Ct	[5 min]: 5 минут. [10 min]: 10 минут. [30 min]: 30 минут. [1 h]: 1 час. [2 h]: 2 часа. [3 h]: 3 часа. [Постоянно]: без ограничения времени.	5	
tbr	92	[Скорость передачи]	бит/с	4. B 9. 6 19. 2	[4.8 Kbps]: 4800 бит/с [9.6 Kbps]: 9600 бит/с [19.2 Kbps]: 19200 бит/с	19. 2	
tCC	29 45	[2-/3-проводное управление]	-	2C 3C LOC	[2-пров. управл.]: 2-проводное управление [3-пров. управл.]: 3-проводное управление [Местное]: локальное управление (клавиши RUN / STOP / RESET преобразователя)	2 C	
tCt	45	[Тип 2-проводного управления]	-	LEL trn PFD	[Состояние]: состояние 0 или 1. [Изменение состояния]: изменение состояния (состояния или фронт сигнала) [Приоритет Вперед]: состояние 0 или 1 входа Вперед имеет приоритет над входом Назад	tr n	
tdC	33 64	[Время дин. торм. 2]	с	0. 1 - 30	-	0. 5	
tdC1	33 65	[Задержка авт. дин. торм. 1]	с	0. 1 - 30	-	0. 5	
tdC2	33 65	[Задержка авт. дин. торм. 2]	с	0 - 30	-	0	
tnL	90	[Упр. при неис. АП]	-	n 0 YES dOnE	[Нет]: игнорирование неисправности [Да]: управление неисправностью блокировкой ПЧ	YES	
ttd	37	[Уставка нагрева двигателя]	%	1 - 118	-	100	
ttO	92	[Таймаут Modbus]	с	0. 1 - 10	-	10	
tUn	41	[Автоподстройка]	-	nO YES dOnE rUn POn L 11 - L 16	[Нет]: автоподстройка не сделана [Да]: автоподстройка выполняется [Выполнена]: применение значений, полученных при предыдущей автоподстройке [Работа ПЧ]: автоподстройка выполняется при каждой команде пуска [Включение питания]: автоподстройка выполняется при каждой подаче напряжения [L11] - [L16]: автоподстройка выполняется при изменении состояния (0 → 1) дискретного входа, назначенного на эту функцию	n 0	
tUS	41 97	[Состояние автоподстройки]	-	tAb PEnd PrOG FAIL dOnE Str d	[R1 табл.]: используется табличное значение сопротивления статорной обм. для управления двигателем [Не закончена]: автоподстройка запущена, но не осуществлена [Идет АП]: автоподстройка проводится [Отказ]: автоподстройка не прошла [R1 расч.]: для управления двигателем используется измеренное автоподстройкой значение сопротивления статорной обмотки [R1 польз.]: для управления двигателем используется холодное значение сопротивления статорной обмотки	tr B	
UdP	97	[Версия ПО]	-	-	-	-	
UFr	32	[IR-компенсация]	%	0 - 100	-	20	
UFR2	36 83	[IR-компенсация 2]	%	0 - 100	-	20	

Таблица сохранения конфигурации и настроек

Код	Стр.	Название	Ед. изм.	Значение / Функция		Зав. настр.	Польз. настр.
UFR2	<u>36</u> <u>83</u>	[IR-компенсация 2]	%	0 - 100	-	20	
UFt	<u>42</u>	[Выбор U/F двиг. 1]	-	L P n nLd	[Mc = const]: постоянный момент [Mc = var]: момент, зависящий от скорости [SVC]: векторное управление потоком [Энергосбережение]: энергосберегающий режим	n	
UFt2	<u>83</u>	[Выбор U/F двиг. 2]	-	L P n nLd	[Mc = const]: постоянный момент [Mc = var]: момент, зависящий от скорости [SVC]: векторное управление потоком [Энергосбережение]: энергосберегающий режим	n	
ULn	<u>95</u>	[Напряжение сети]	B	-	-	-	
UnS	<u>39</u>	[Номинальное напряжение двигателя]	B	-	-	B зависимости от типа ПЧ	
UnS2	<u>82</u>	[Ном. напряжение двиг. 2]	B	-	-	B зависимости от типа ПЧ	
tFO	<u>92</u>	[Формат Modbus]	-	801 8E1 8n1 8n2	[8-O-1]: 8 бит данных, проверка нечетности, 1 бит стоповый [8-E-1]: 8 бит данных, проверка четности, 1 бит стоповый [8-N-1]: 8 бит данных, без проверки четности, 1 бит стоповый [8-N-2]: 8 бит данных, без проверки четности, 2 бита стоповых	8E1	
tFr	<u>42</u>	[f максимальная]	Гц	10 - 500		60	
tHd	<u>95</u>	[Тепловое состояние ПЧ]	-	-	-	-	
tHr	<u>95</u>	[Тепловое состояние двигателя]	-	-	-	-	
tLS	<u>36</u>	[Время работы на нижней скорости]	с	0 - 999.9	-	0	

BBV46384

ATV312_руководство по
программированию_RU_V1

08/2010